

8 排序

董洪伟

<http://hwdong.com>

主要内容

- 什么是排序
- 内部排序
 - 插入式排序：直接插入排序法、希尔排序法
 - 交换式排序：气泡法、快速排序法
 - 选择式排序：直接选择排序法、锦标赛排序法、堆排序
 - 归并排序
- 各种内部排序方法的比较

什么是排序

- **排序**：按照一定的规则，对一系列数据进行排列
- **数据表**：待排序的数据对象的有限集合

5	0	2	9	4	3	7	1	4	6
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---



0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---



9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

排序码

- 通常数据对象有多个属性域，即多个数据成员组成
- 用哪个属性域作为排序码，要视具体的应用需要而定
- 比如描述学生数据有姓名、学号、年龄、成绩等属性域，可以按照学号排序，也可以按照姓名、年龄等等

排序码

例：

按学号排序：

姓名	学号	年龄
张三	1	21
李四	2	20
王五	3	20

按年龄排序：

姓名	学号	年龄
王五	3	20
李四	2	20
张三	1	21

排序算法的稳定性

- 如果某排序算法 **不改变具有相同排序码** 的**前后次序**。该算法称为**稳定的**排序算法。否则该算法就是不稳定的。如

4 4 1

排序后:

4 4 1

内部排序、外部排序

- 内部排序

- 数据对象全部存放在内存中进行的排序

- 外部排序

- 数据对象个数太多，不能同时存放在内存中，只能存放在外部存储器中，根据排序过程的要求，取一部分到内存中来排序，然后再存回外部存储器

排序算法优劣的衡量

- 时间复杂度

- 平均情况
- 最好情况和最差情况：有一些算法，其复杂度受最初数据的排列情况影响较大

- 空间复杂度

- 排序时所需的额外的存储空间
- 额外：指除了存放数据以外还需要的

排序码的比较

- `bool LT(ElemType &a, ElemType &b);`

【例】：

```
typedef struct{
    int age; double score;
} student;

typedef student ElemType;

bool LT(ElemType &a, ElemType &b){
    return a.score < b.score;
}
```

排序的对象：线性表（顺序表或链式表）

a) `ElemType data[100]; int length;`

b) `typedef struct{
 ElemType r[100];
 int length;
}SqList;`

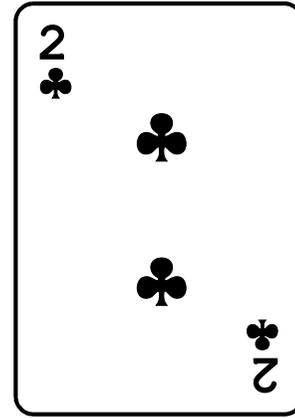
c) `typedef struct{
 ElemType *r;
 int listsize, length;
}SqList;`

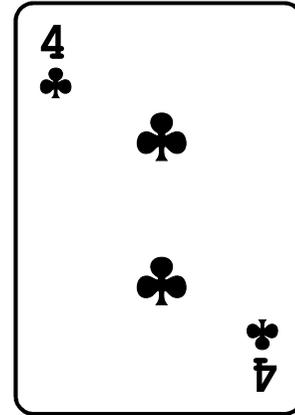
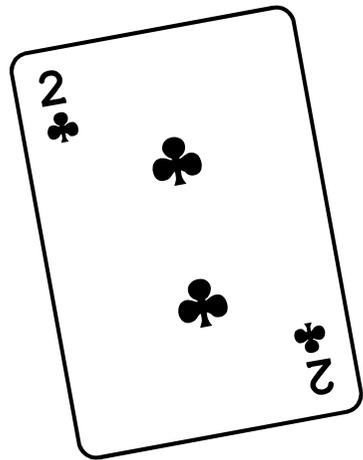
插入式排序

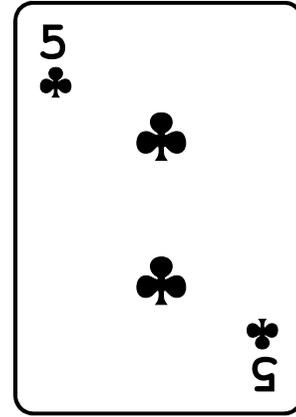
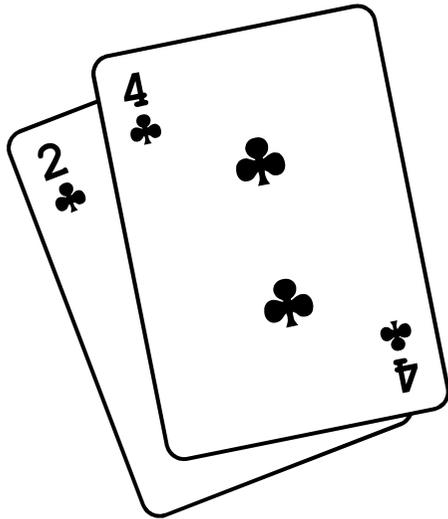
- **基本思想：**

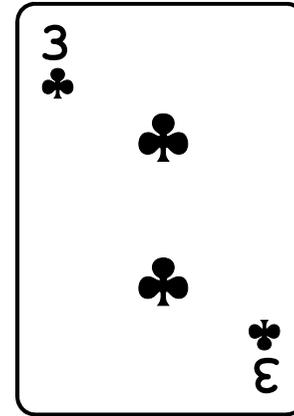
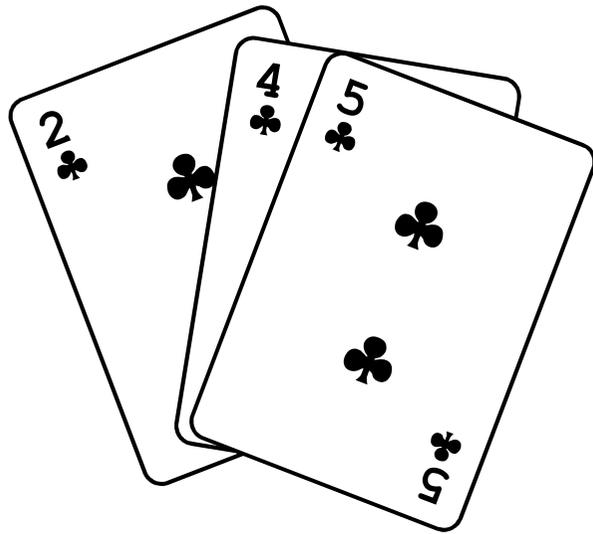
- 每一步将一个待排序的对象，按其排序码大小，插入到前面已经排好序的一组对象的适当位置上，直到全部插入为止
- 类比：扑克牌抓牌











直接插入排序：基本思想

- 假设当插入第 i ($i \geq 1$) 个元素时，前面的 $v[1], v[2], \dots, v[i-1]$ 都已经排好了序
- 这时，用 $v[i]$ 的排序码与 $v[i-1], v[i-2], \dots, v[1]$ 的排序码进行比较，找到正确的插入位置，将 $v[i]$ 插入，原来位置上的对象向后顺移

直接插入排序：基本思想

- 例

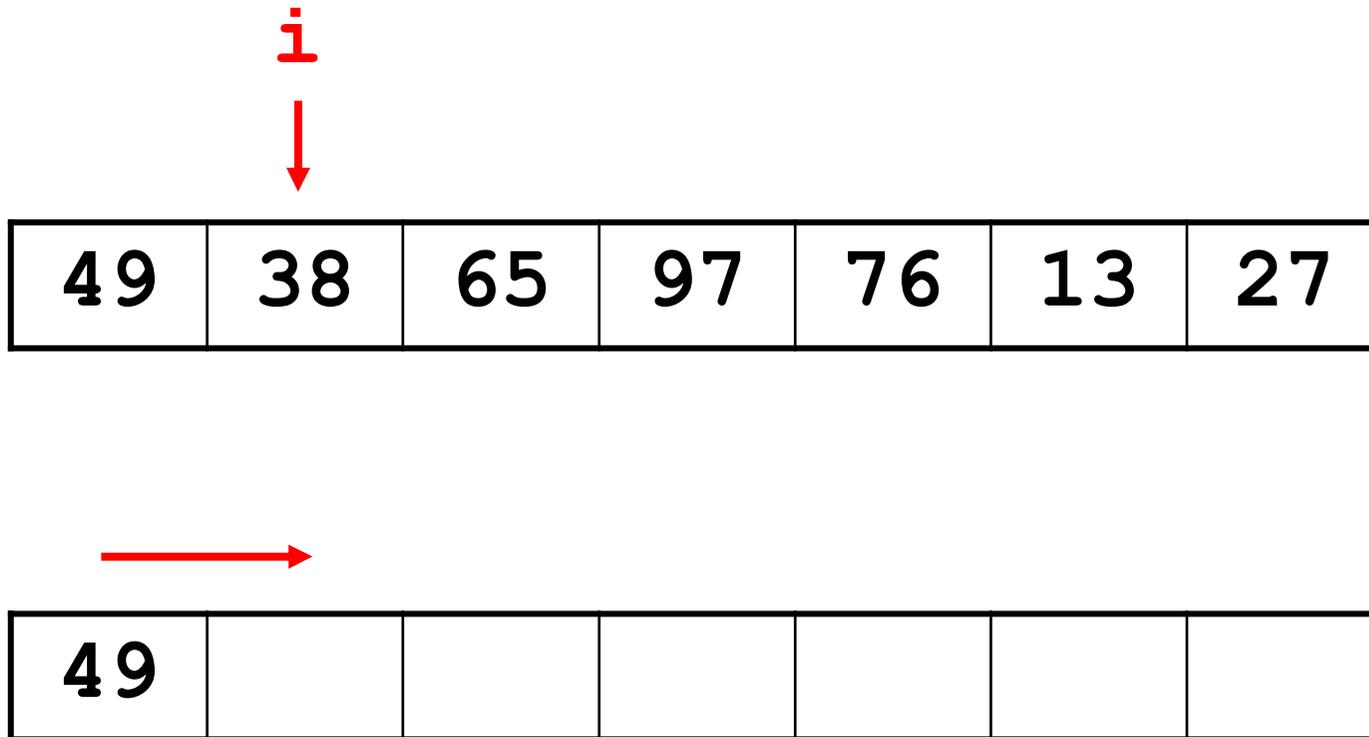
i
↓

49	38	65	97	76	13	27
----	----	----	----	----	----	----

--	--	--	--	--	--	--

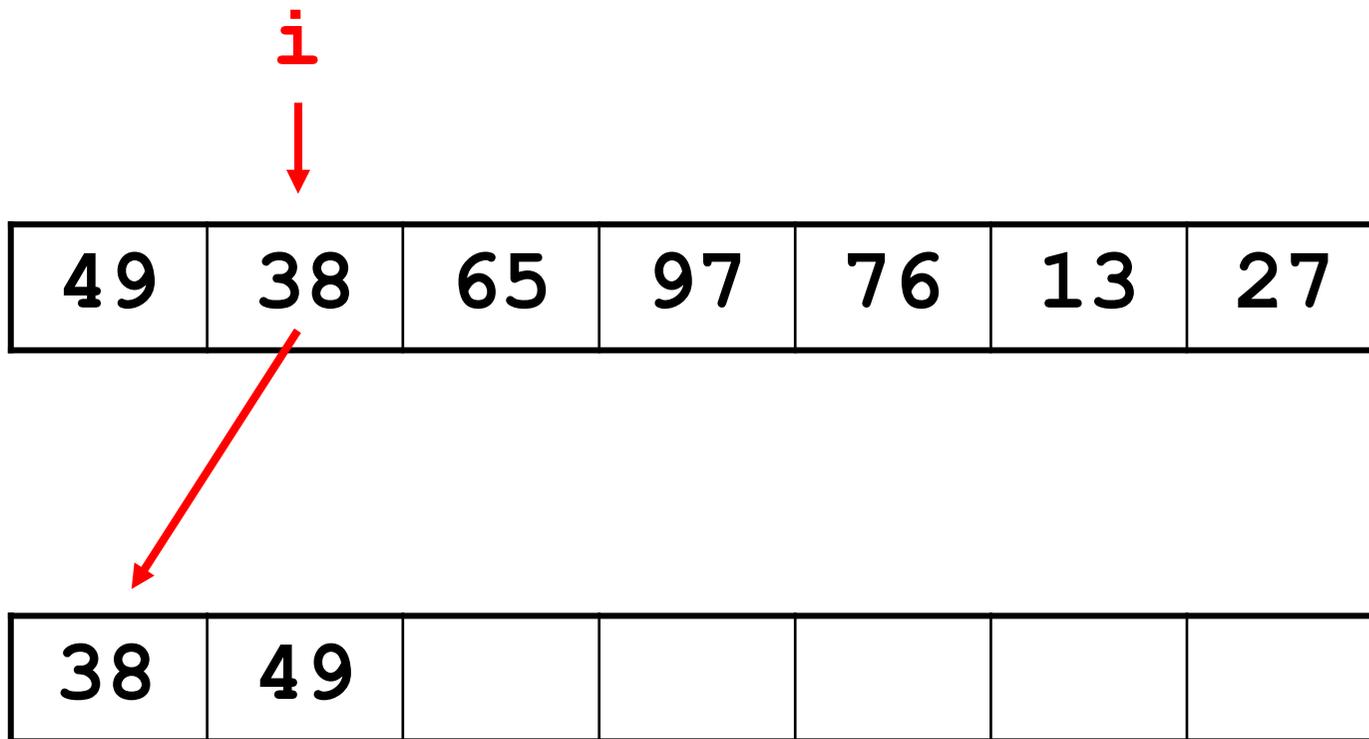
直接插入排序：基本思想

- 例



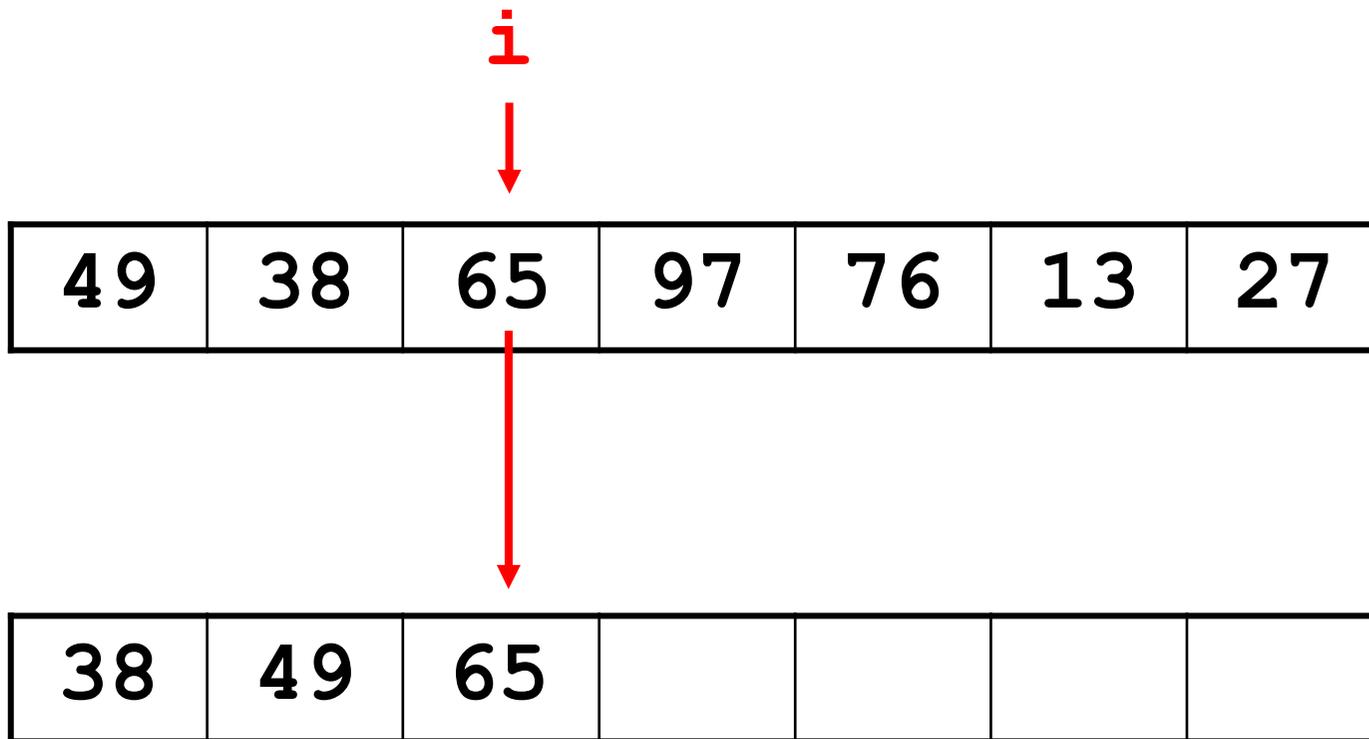
直接插入排序：基本思想

- 例



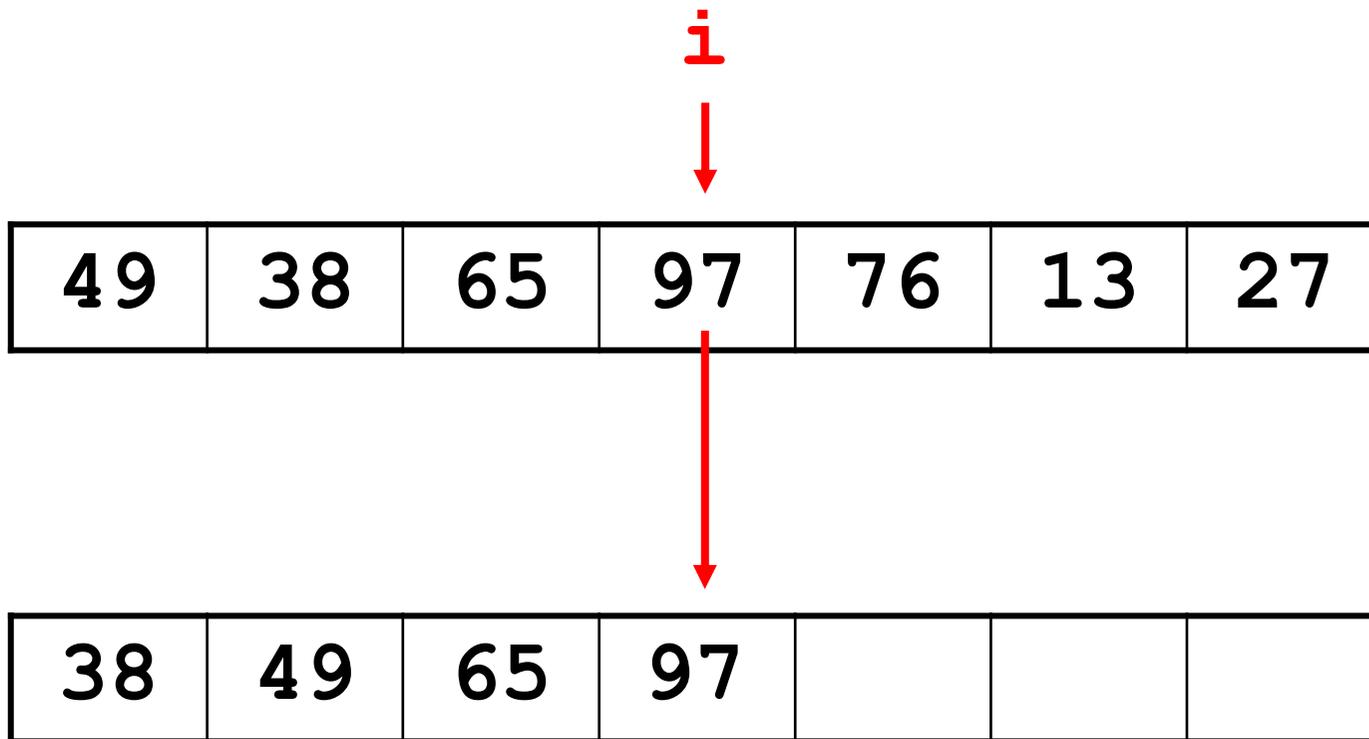
直接插入排序：基本思想

- 例



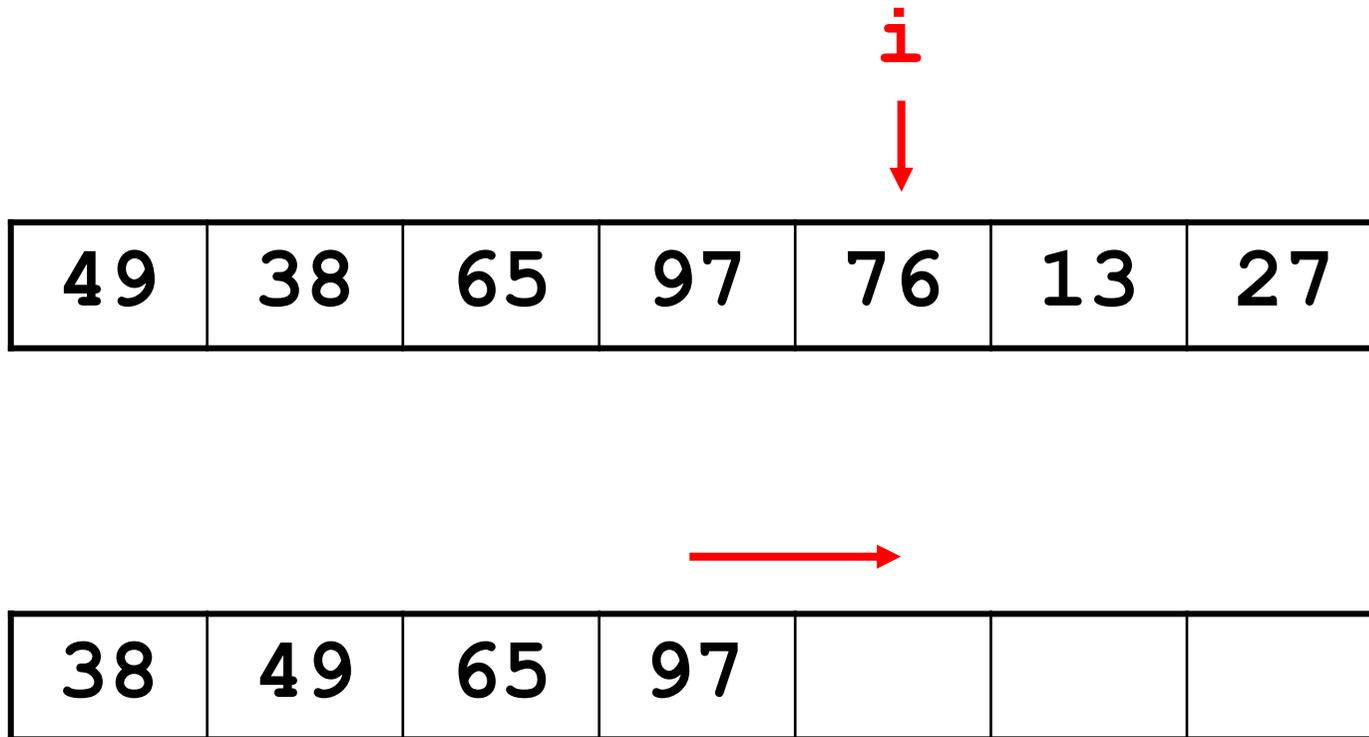
直接插入排序：基本思想

- 例



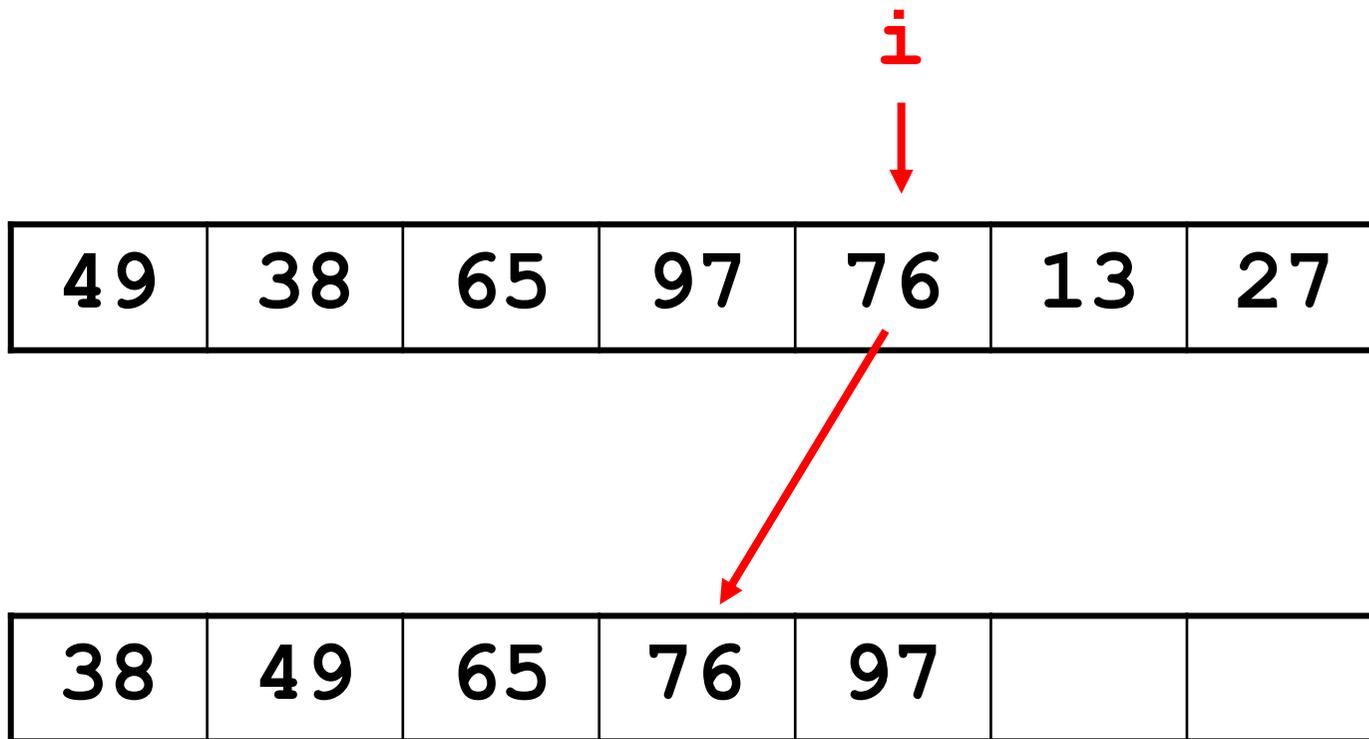
直接插入排序：基本思想

- 例



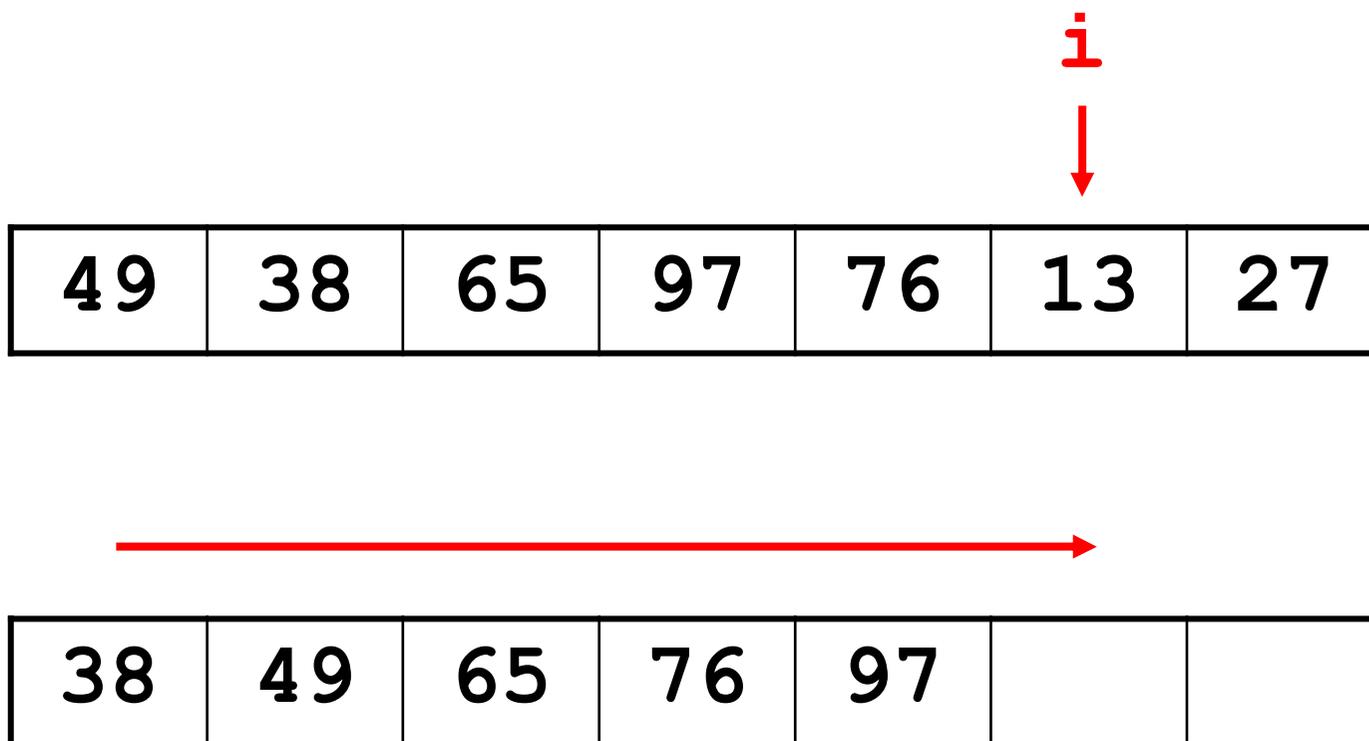
直接插入排序：基本思想

- 例



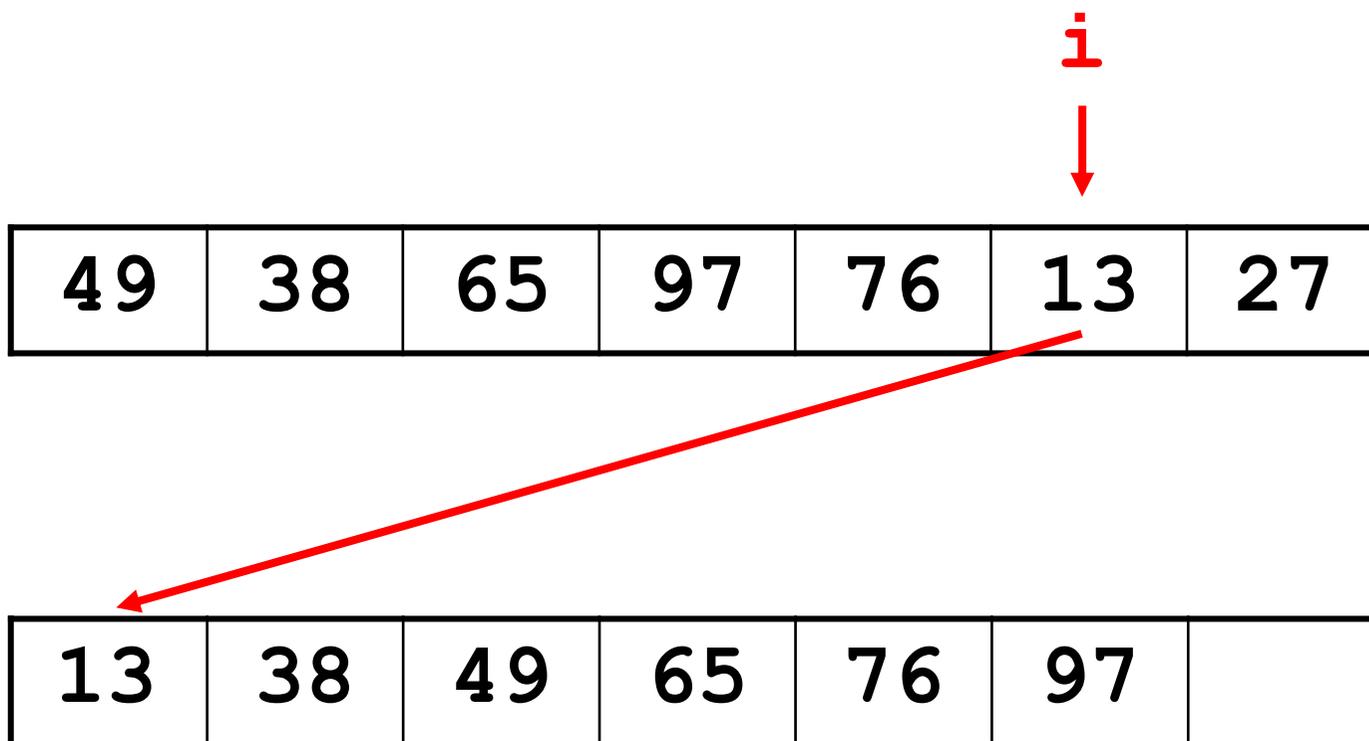
直接插入排序：基本思想

- 例



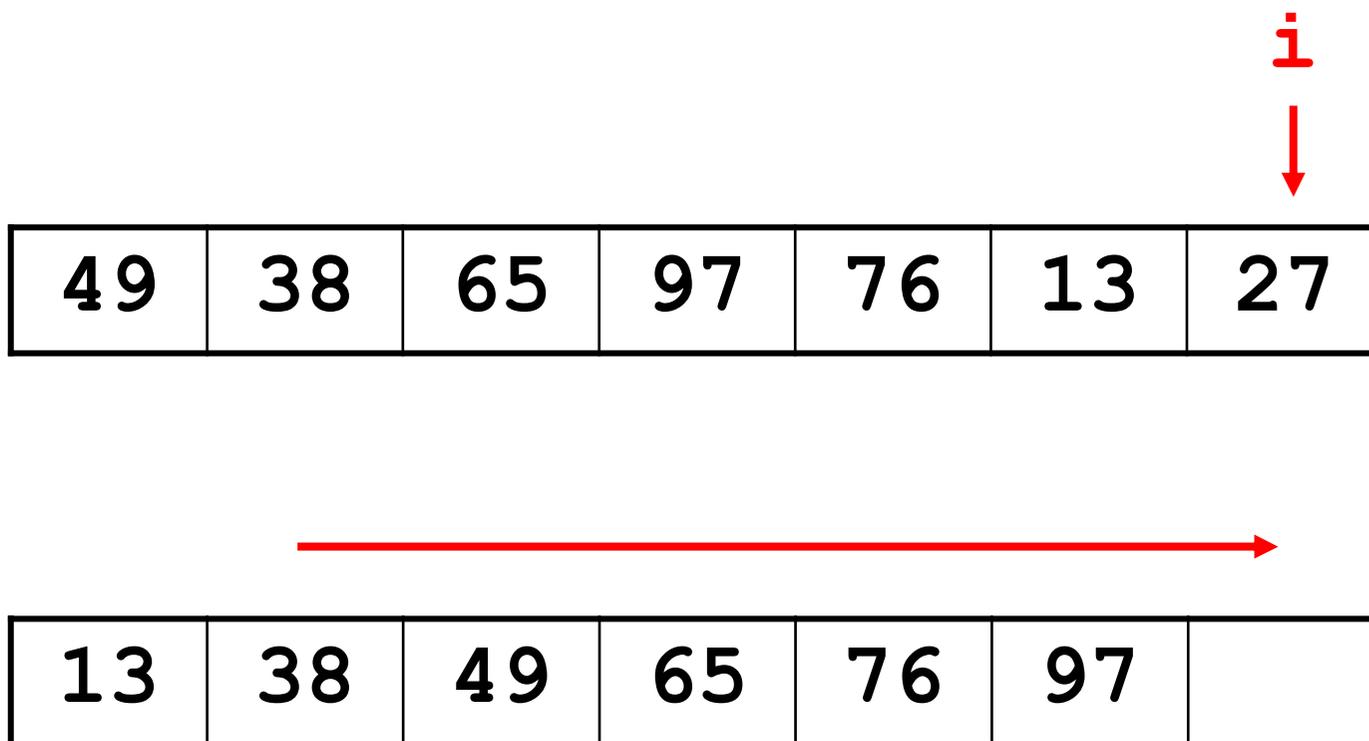
直接插入排序：基本思想

• 例



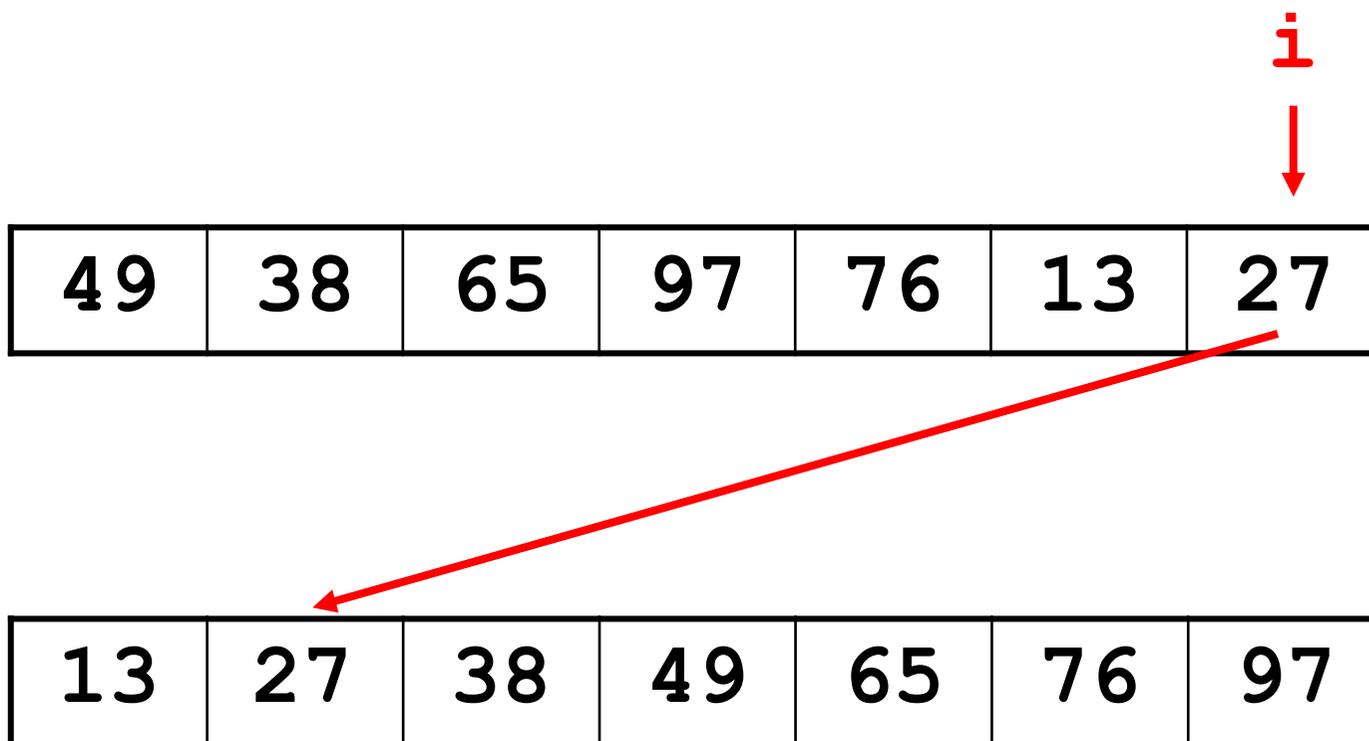
直接插入排序：基本思想

- 例



直接插入排序：基本思想

- 例



```

void InsertSort(Sqlist &L) {
    for(i = 2; i <= L.length; i ++){
        if(LT(L.r[i], L.r[i-1])){ //i比i-1小
            L.r[0] = L.r[i]; //用r[0]先记录r[i]的值
            L.r[i] = L.r[i-1]; //r[i-1]后移一个单元

            //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
            for(j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--){
                L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移

            L.r[j+1] = L.r[0]; //最后把r[0]写入
        }
    }
}

```

```

for (i = 2; i <= L.length; i ++)
    if (LT(L.r[i], L.r[i-1])) //i比i-1小
    {
        L.r[0] = L.r[i];        //用r[0]先记录r[i]的值
        L.r[i] = L.r[i-1];     //r[i-1]后移一个单元
        //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
        for (j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--)
            L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移
        L.r[j+1] = L.r[0];     //最后把r[0]写入
    }

```

0	1	2	3	4	5	6	7
	38	65	97	76	13	27	49

```

for (i = 2; i <= L.length; i ++)
    if (LT(L.r[i], L.r[i-1])) //i比i-1小
    {
        L.r[0] = L.r[i];        //用r[0]先记录r[i]的值
        L.r[i] = L.r[i-1];     //r[i-1]后移一个单元
        //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
        for (j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--)
            L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移
        L.r[j+1] = L.r[0];     //最后把r[0]写入
    }

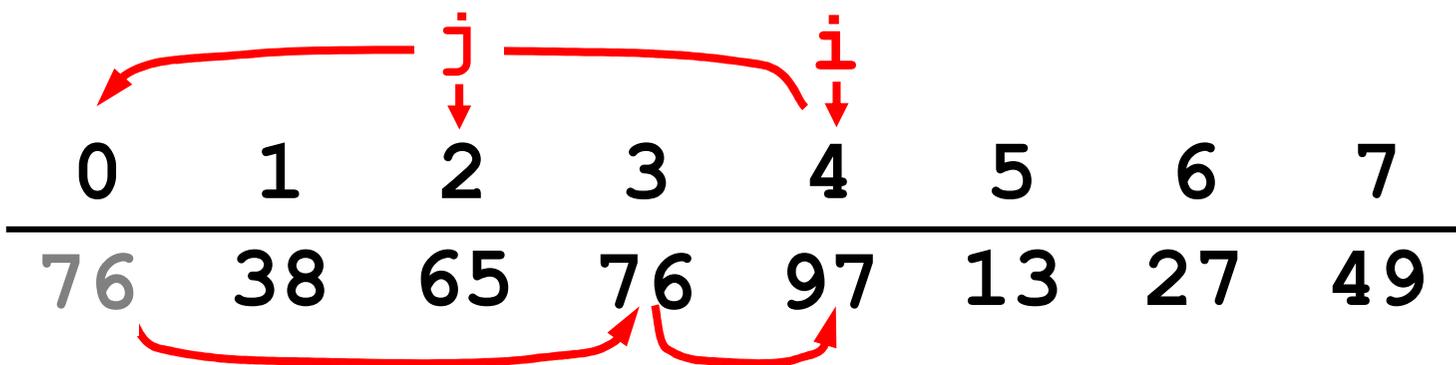
```

0	1	2	3	4	5	6	7
	38	65	97	76	13	27	49

```

for (i = 2; i <= L.length; i ++)
    if (LT(L.r[i], L.r[i-1]) //i比i-1小
        {
            L.r[0] = L.r[i]; //用r[0]先记录r[i]的值
            L.r[i] = L.r[i-1]; //r[i-1]后移一个单元
            //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
            for (j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--)
                L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移
            L.r[j+1] = L.r[0]; //最后把r[0]写入
        }

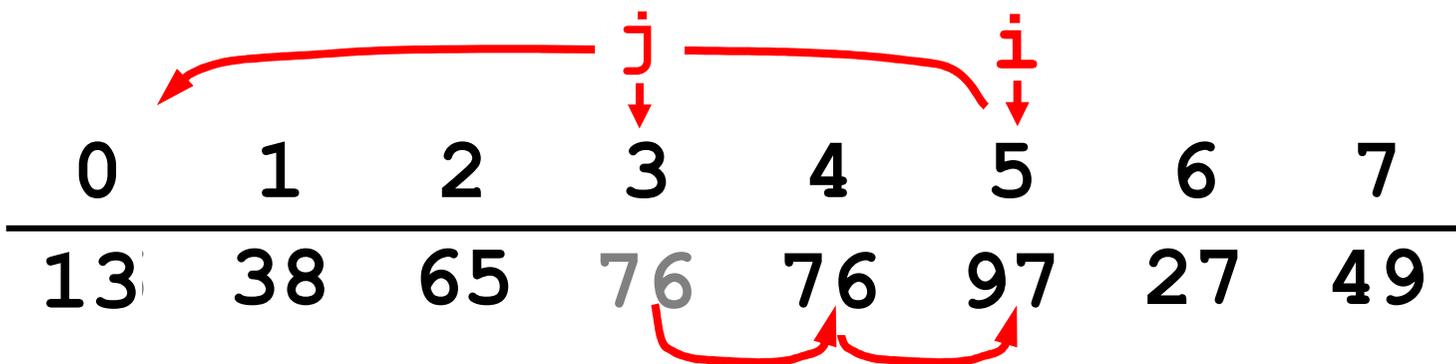
```



```

for (i = 2; i <= L.length; i ++)
    if (LT(L.r[i], L.r[i-1]) //i比i-1小
        {
            L.r[0] = L.r[i]; //用r[0]先记录r[i]的值
            L.r[i] = L.r[i-1]; //r[i-1]后移一个单元
            //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
            for (j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--)
                L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移
            L.r[j+1] = L.r[0]; //最后把r[0]写入
        }

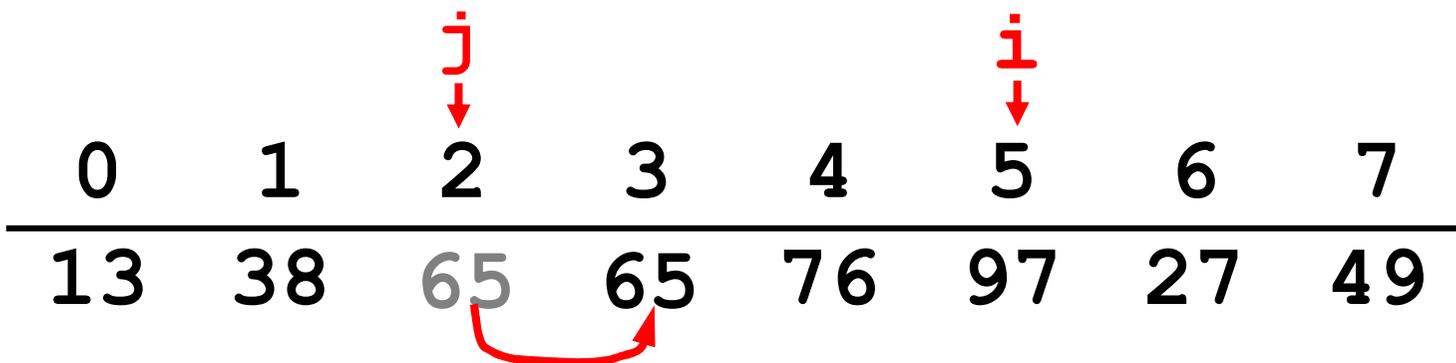
```



```

for (i = 2; i <= L.length; i ++)
    if (LT(L.r[i], L.r[i-1]) //i比i-1小
        {
            L.r[0] = L.r[i]; //用r[0]先记录r[i]的值
            L.r[i] = L.r[i-1]; //r[i-1]后移一个单元
            //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
            for (j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--)
                L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移
            L.r[j+1] = L.r[0]; //最后把r[0]写入
        }

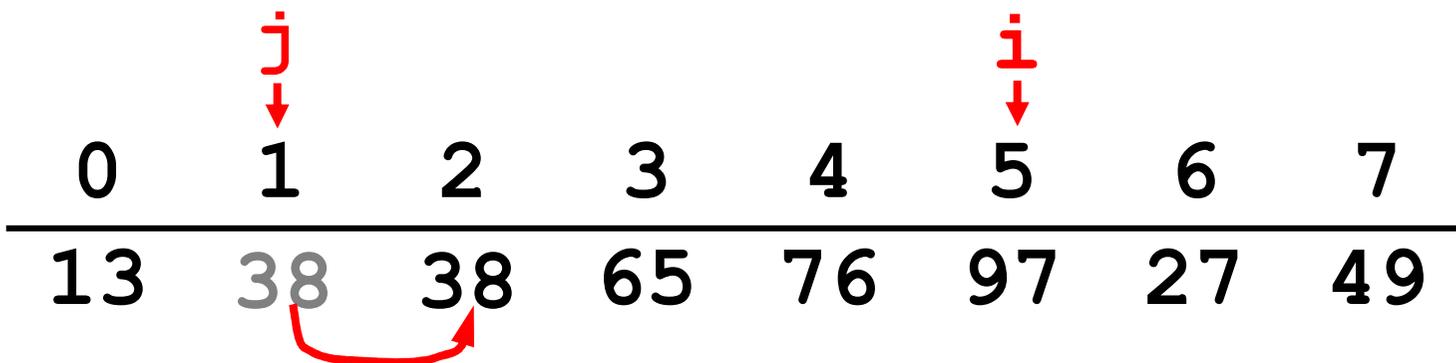
```



```

for (i = 2; i <= L.length; i ++)
    if (LT(L.r[i], L.r[i-1]) //i比i-1小
        {
            L.r[0] = L.r[i]; //用r[0]先记录r[i]的值
            L.r[i] = L.r[i-1]; //r[i-1]后移一个单元
            //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
            for (j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--)
                L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移
            L.r[j+1] = L.r[0]; //最后把r[0]写入
        }

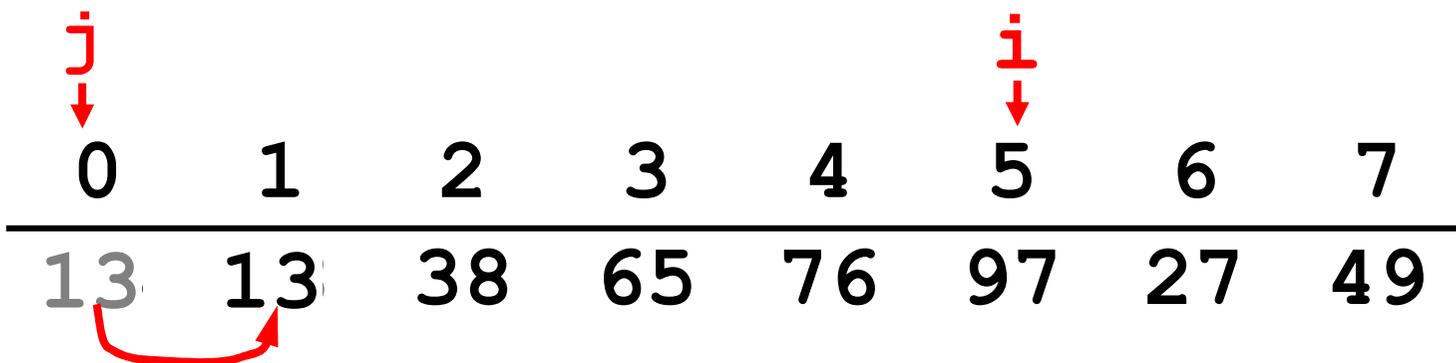
```



```

for (i = 2; i <= L.length; i ++)
    if (LT(L.r[i], L.r[i-1]) //i比i-1小
        {
            L.r[0] = L.r[i]; //用r[0]先记录r[i]的值
            L.r[i] = L.r[i-1]; //r[i-1]后移一个单元
            //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
            for (j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--)
                L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移
            L.r[j+1] = L.r[0]; //最后把r[0]写入
        }

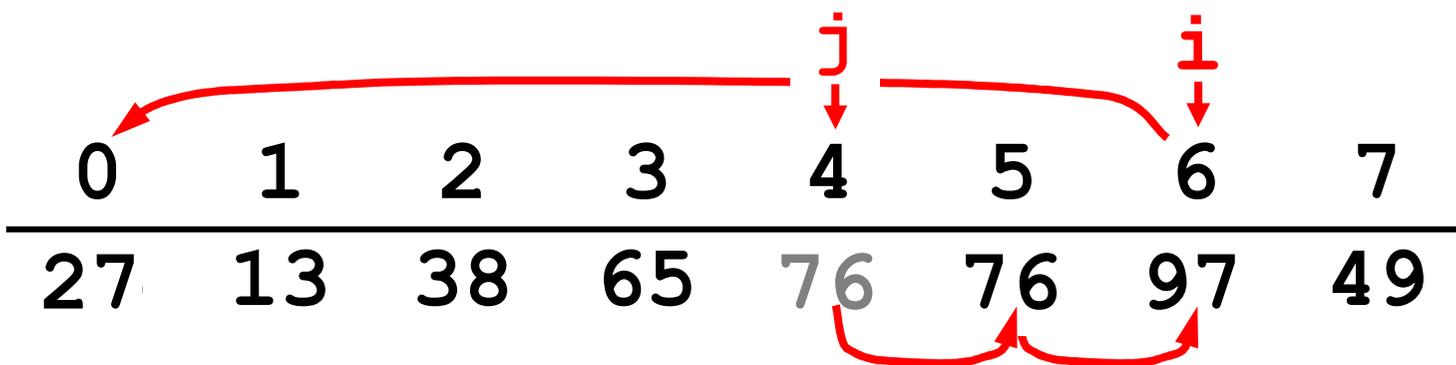
```



```

for (i = 2; i <= L.length; i ++)
    if (LT(L.r[i], L.r[i-1]) //i比i-1小
        {
            L.r[0] = L.r[i]; //用r[0]先记录r[i]的值
            L.r[i] = L.r[i-1]; //r[i-1]后移一个单元
            //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
            for (j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--)
                L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移
            L.r[j+1] = L.r[0]; //最后把r[0]写入
        }

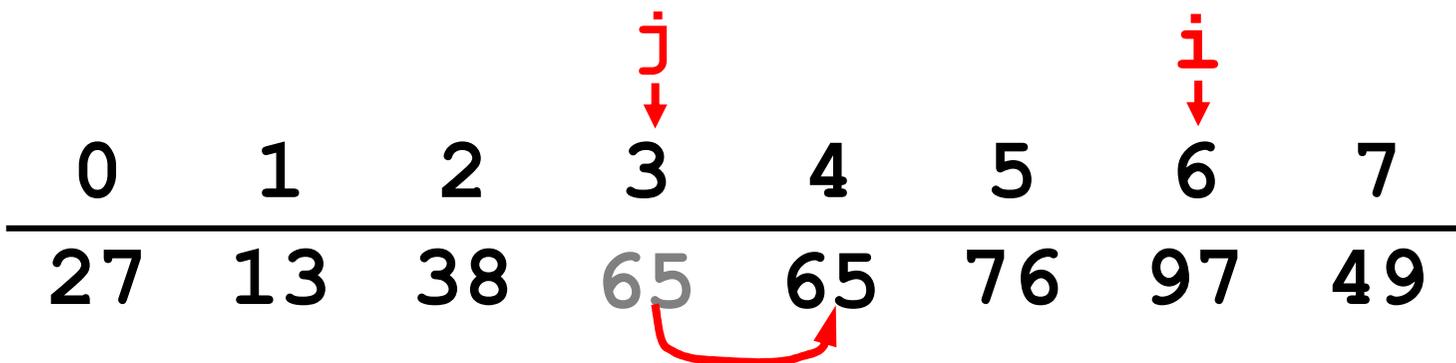
```



```

for (i = 2; i <= L.length; i ++)
    if (LT(L.r[i], L.r[i-1]) //i比i-1小
        {
            L.r[0] = L.r[i]; //用r[0]先记录r[i]的值
            L.r[i] = L.r[i-1]; //r[i-1]后移一个单元
            //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
            for (j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--)
                L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移
            L.r[j+1] = L.r[0]; //最后把r[0]写入
        }

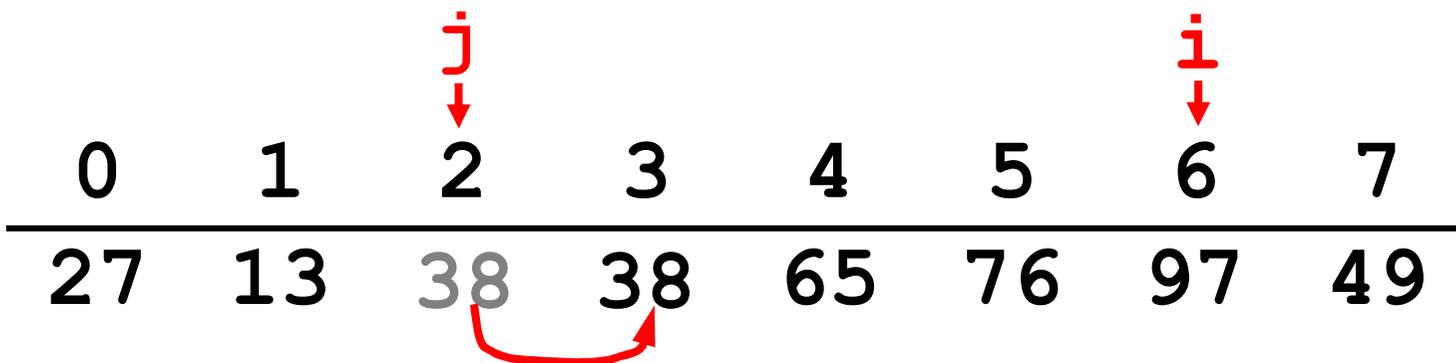
```



```

for (i = 2; i <= L.length; i ++)
    if (LT(L.r[i], L.r[i-1]) //i比i-1小
        {
            L.r[0] = L.r[i]; //用r[0]先记录r[i]的值
            L.r[i] = L.r[i-1]; //r[i-1]后移一个单元
            //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
            for (j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--)
                L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移
            L.r[j+1] = L.r[0]; //最后把r[0]写入
        }

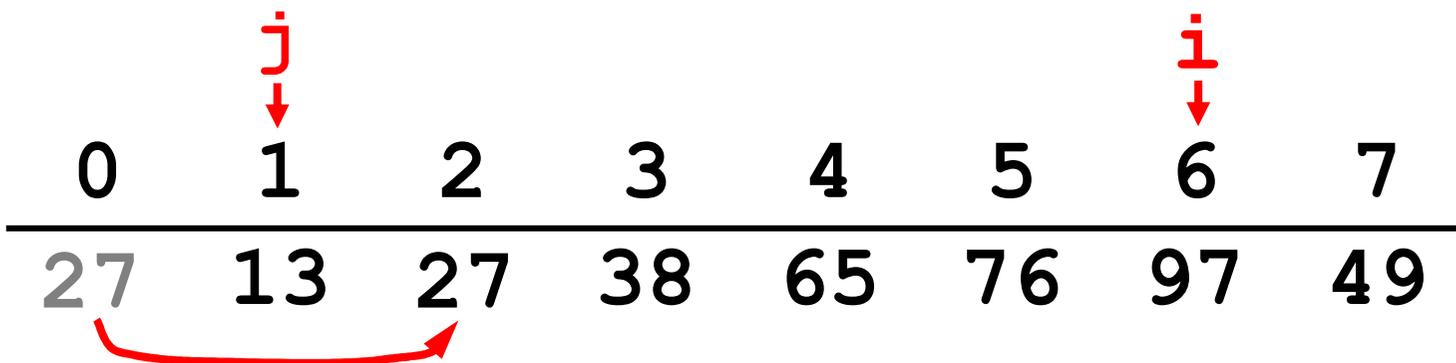
```



```

for (i = 2; i <= L.length; i ++)
    if (LT(L.r[i], L.r[i-1]) //i比i-1小
        {
            L.r[0] = L.r[i]; //用r[0]先记录r[i]的值
            L.r[i] = L.r[i-1]; //r[i-1]后移一个单元
            //从i-2开始, 往左扫描, 直到找到一个<=r[0]的
            for (j=i-2; LT(L.r[0], L.r[j]); j--)
                L.r[j+1] = L.r[j]; //每个元素后移
            L.r[j+1] = L.r[0]; //最后把r[0]写入
        }

```



时间复杂度

- 最好的情况: $O(n)$

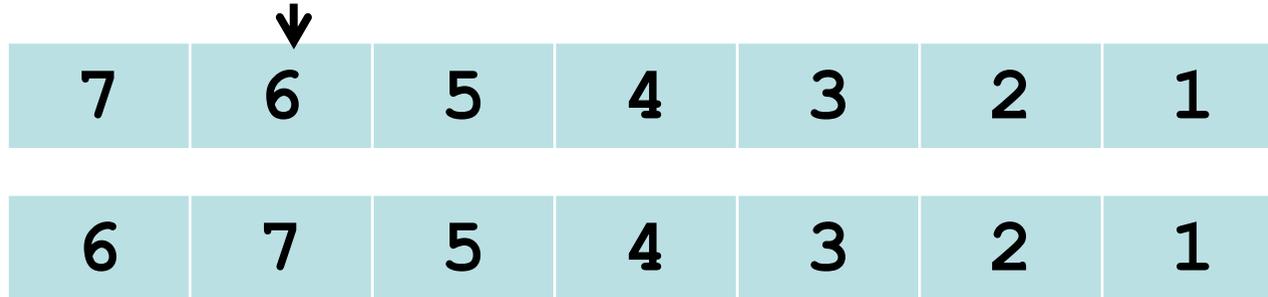
- 数列已经排好序, 只需要比较 $n-1$ 次

1	2	3	4	5	6	7
---	---	---	---	---	---	---

时间复杂度

- 最差的情况: $O(n^2)$

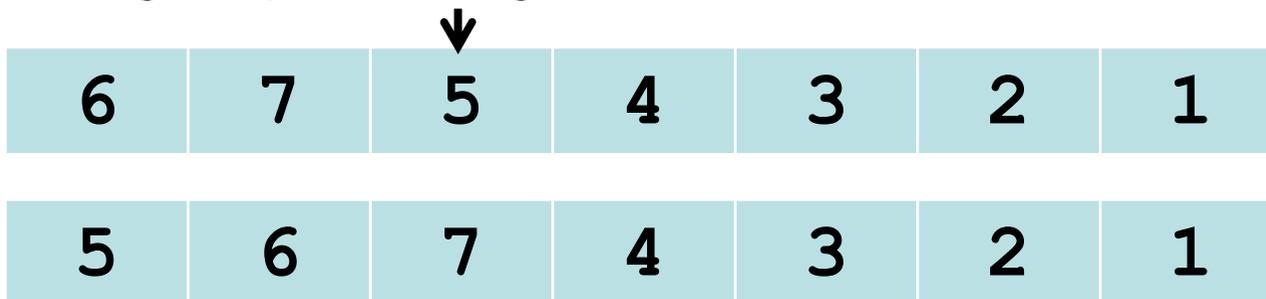
• 排序之前是逆序



时间复杂度

- 最差的情况: $O(n^2)$

- 排序之前是逆序



- $n-1$ 次插入, 每次都应插入到最左
- 而每次插入从最右开始扫描直到最左, 需要比较*i*次
- 所以总的比较次数 $= \sum_{i=2}^n i = (n+2)(n-1) / 2$

时间复杂度

- 平均情况: $O(n^2)$

- $n-1$ 次插入, 每次插入从最右开始扫描直到遇见一个比当前元素小的, 平均需要比较 $i/2$ 次

• 空间复杂度

- $O(1)$

- 第0个数组空间用来存放临时数据

• 稳定性:

- 稳定

折半插入排序

- **基本思想**

- 基本思想跟直接插入排序相同
- 不同在于在查找插入位置时
 - 直接插入排序是采用顺序查找法
 - 折半插入排序采用折半查找法（即二分法）

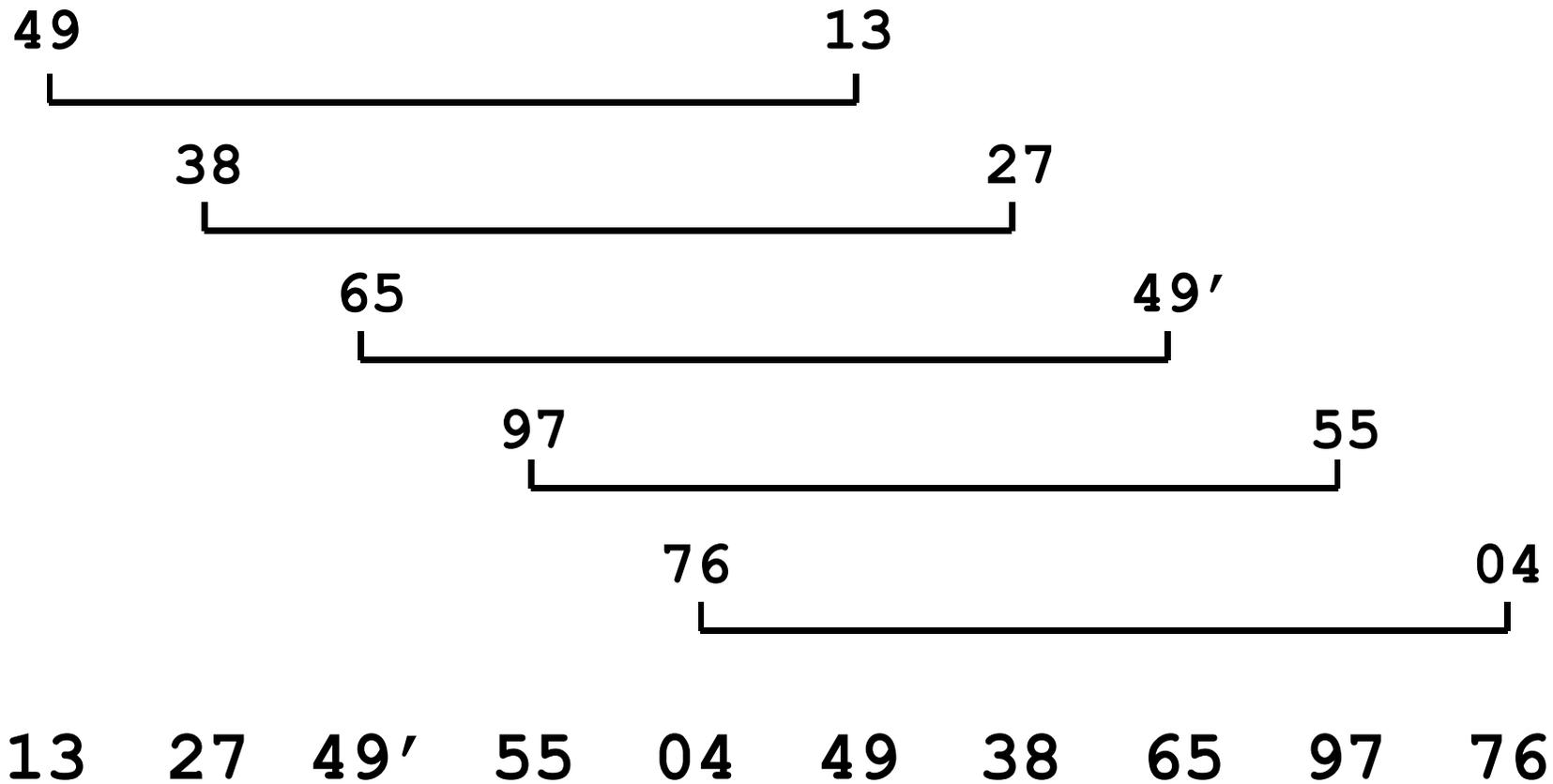
希尔排序

- 希尔排序： 又称缩小增量排序
- 基本思想：
 - 设待排序列有 n 个元素，取一整数 gap ($gap < n$) 作为间隔，将全部元素分为 gap 个子序列，所有距离为 gap 的元素放在同一个子序列中
 - 在每一个子序列中分别采用直接插入排序
 - 然后缩小间隔 gap ，例如取 $gap = gap/2$ ，重复上述的子序列划分和排序工作
 - 直到最后取 $gap = 1$ ，将所有元素放在同一个序列中排序为止

• 例

- 第一趟排序, $gap = 5$

49 38 65 97 76 13 27 49' 55 04



- 第二趟排序, $gap = 3$

13 27 49' 55 04 49 38 65 97 76

13 55 38 76



27 04 65



49' 49 97



13 04 49' 38 27 49 55 65 97 76

- 第三趟排序, **gap = 1**

13 04 49' 38 27 49 55 65 97 76

04 13 27 38 49' 49 55 65 76 97

希尔排序

- 回顾直接插入排序的特点：
 - 数据大致有序时最快， $O(n)$
- 希尔排序的原理
 - 开始时 **gap** 的值较大，子序列中的元素较少，排序速度较快
 - 随着排序进展，**gap** 值逐渐变小，子序列中元素个数变多，但是由于前面工作的基础，大多数元素已基本有序，所以排序速度仍然很快

希尔排序

- **Gap**的取法

- 最初Shell提出取 $gap = n/2$, $gap = gap/2$, ..., 直到 $gap = 1$
- Knuth提出取 $gap = \lfloor gap/3 \rfloor + 1$
- 还有人提出都取奇数为好
- 也有人提出各 gap 互质为好

- **Knuth**利用大量实验统计资料得出:

- 当 n 很大时, 排序码平均比较次数和对象平均移动次数大约在 $n^{1.25}$ 到 $1.6n^{1.25}$ 的范围内

- **稳定性**: 不稳定

交换式排序

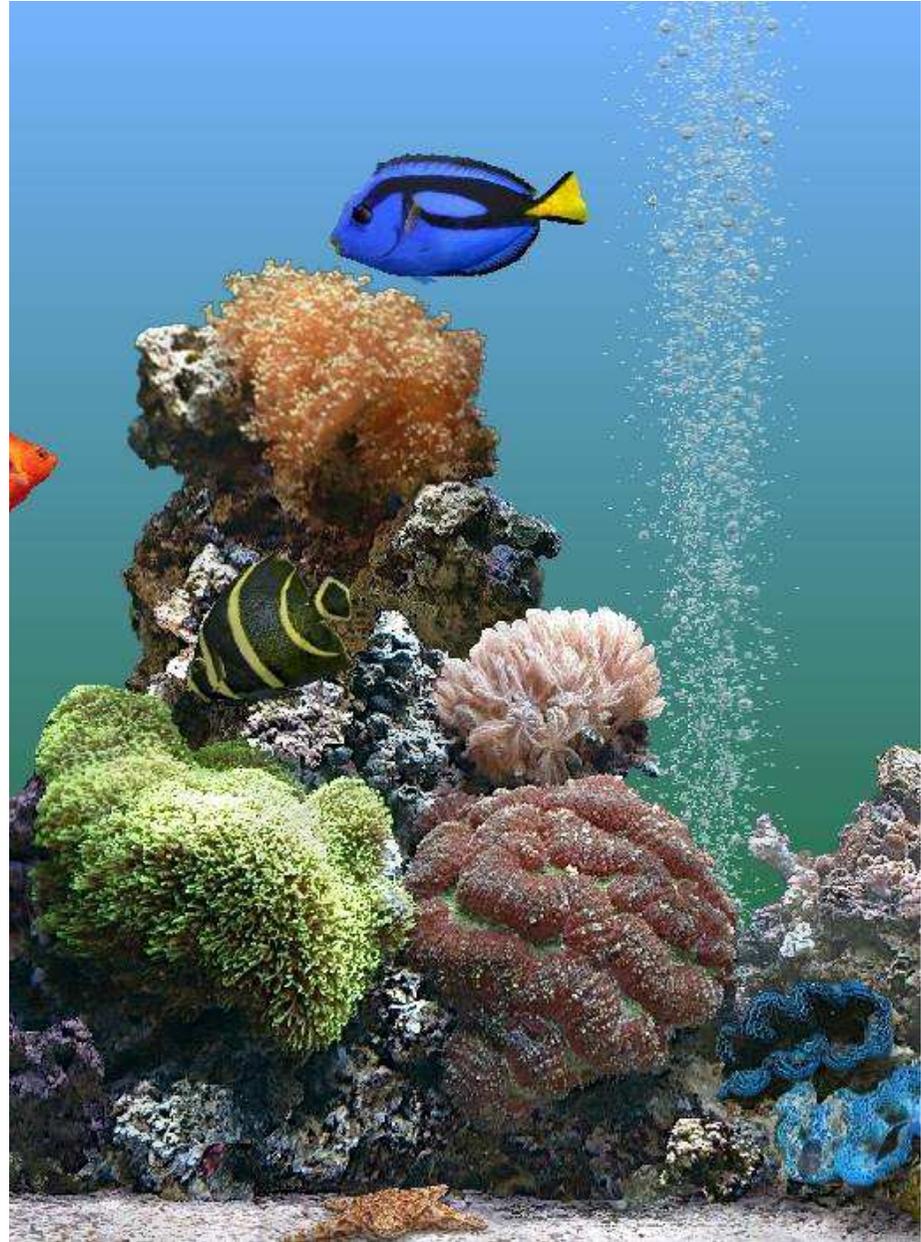
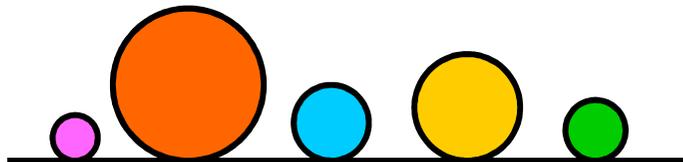
- **基本思想**

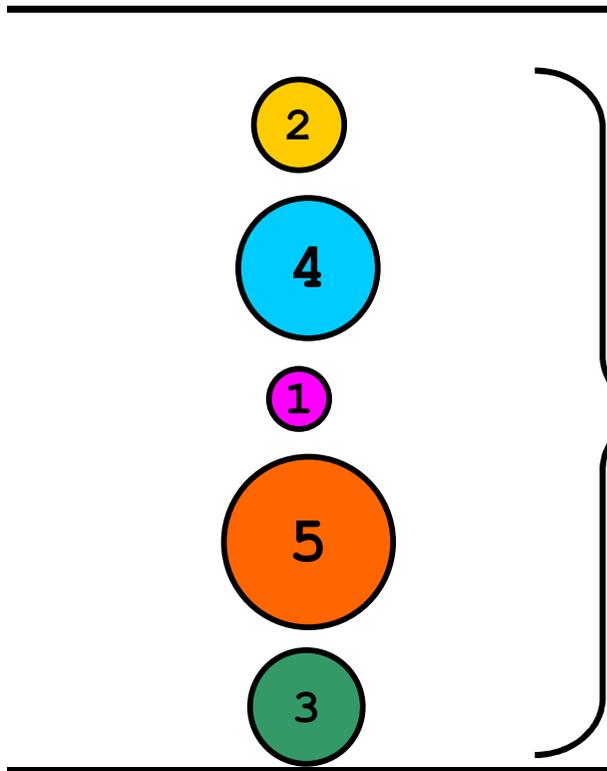
- 两两比较待排序对象的排序码，如果发生逆序（即排列顺序与排序后的次序正好相反），则交换之
- 直到所有对象都排好序为止
- 气泡法
- 快速排序法

气泡排序法

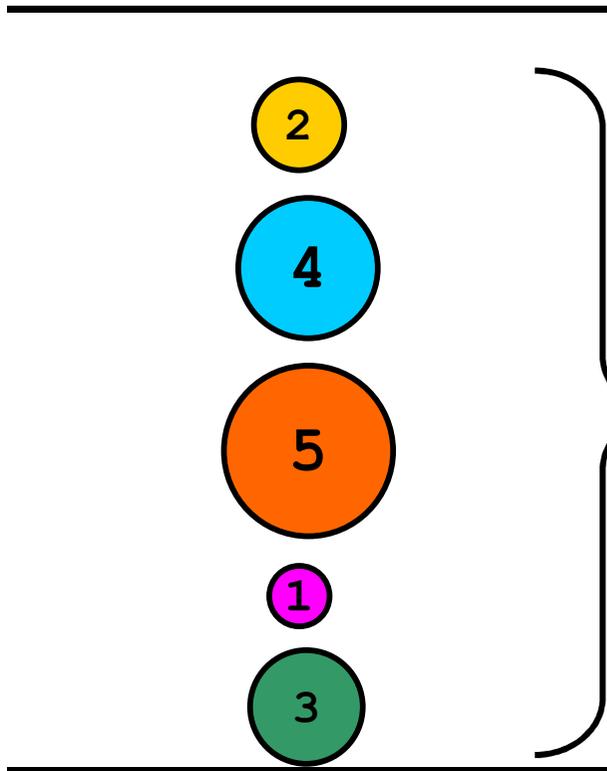
- 基本思想

- 水中气泡，大的还是小的上浮更快？

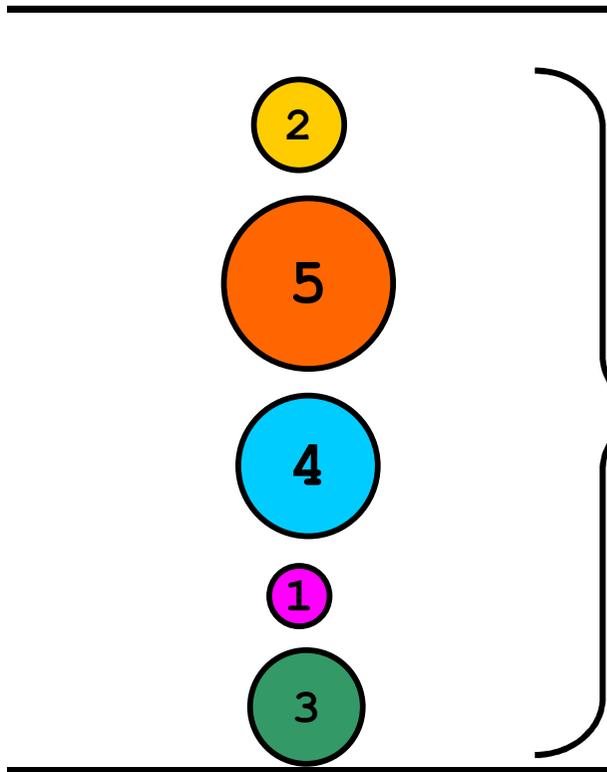




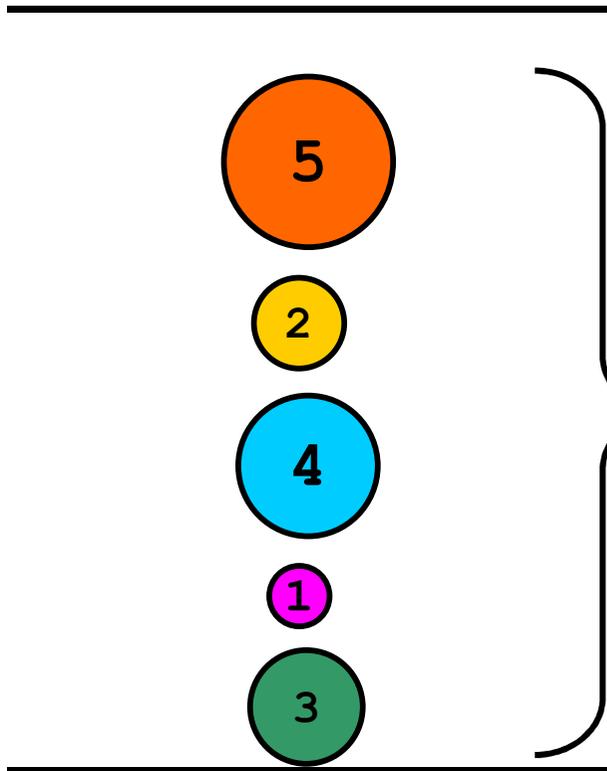
上、下两个气泡，
若大的在下面，则交换



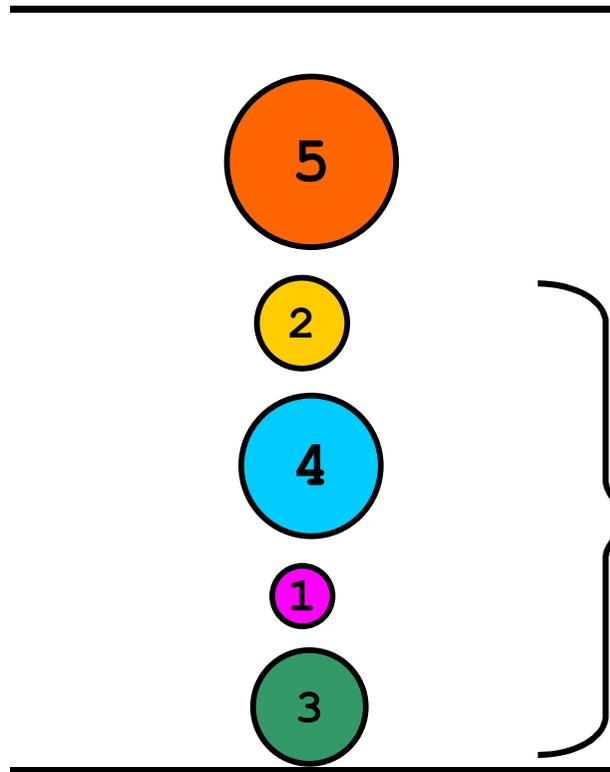
上、下两个气泡，
若大的在下面，则交换



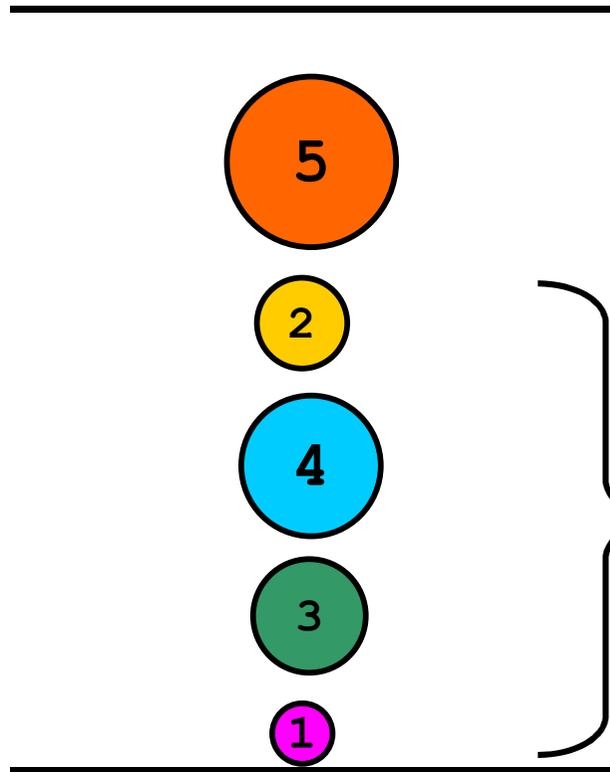
上、下两个气泡,
若大的在下面, 则交换



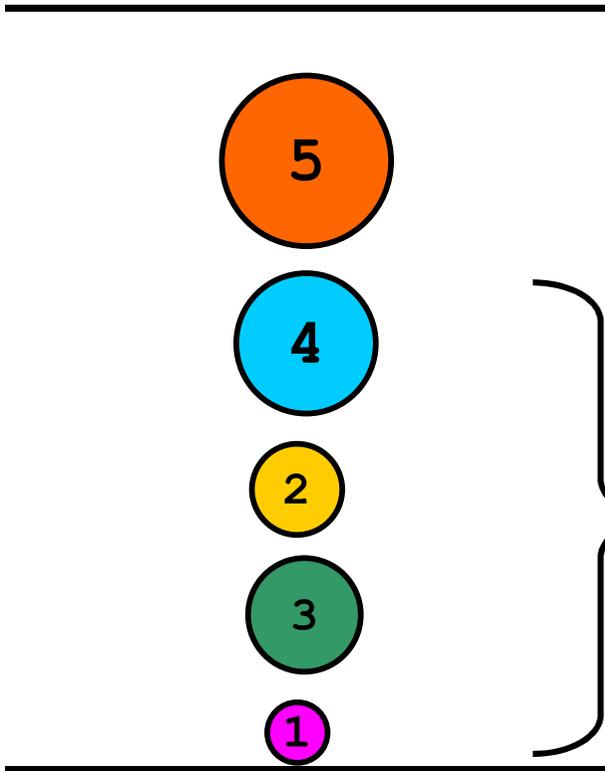
上、下两个气泡，
若大的在下面，则交换



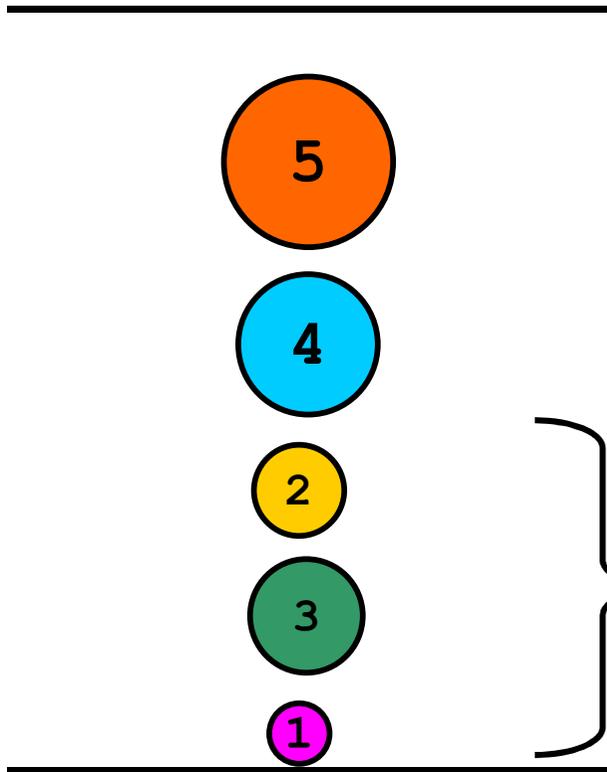
上、下两个气泡，
若大的在下面，则交换



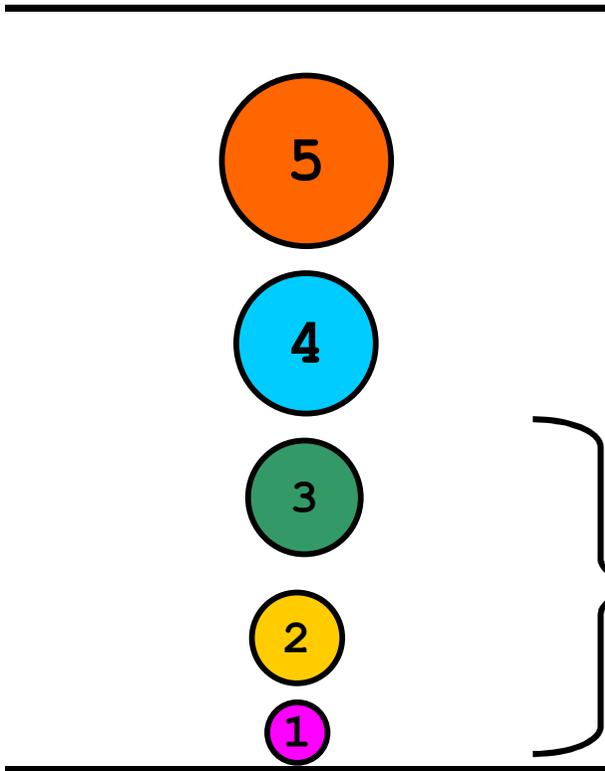
上、下两个气泡，
若大的在下面，则交换



上、下两个气泡，
若大的在下面，则交换



上、下两个气泡，
若大的在下面，则交换

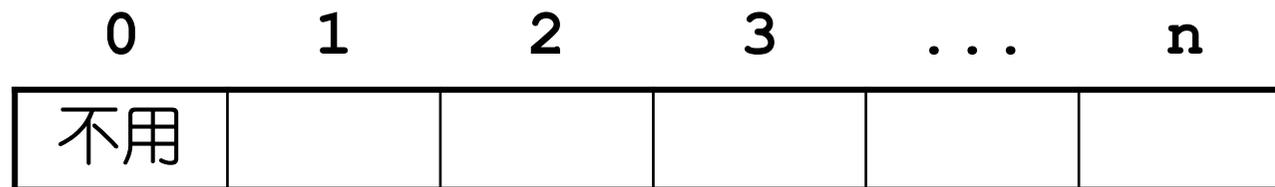


上、下两个气泡，
若大的在下面，则交换

气泡排序法

- 算法

- 设待排序数据个数为 n
- 最多作 $n-1$ 趟扫描: $i = n-1, \dots, 2, 1$
- 每一趟从前向后: $j = 1 \sim i-1$
 - 依次两两比较 $data[j]$ 和 $data[j+1]$
 - 若发生逆序, 则交换 $data[j]$ 和 $data[j+1]$



气泡排序法

- **i=4**

- j=1

1	2	3	4
37	96	8	54

- 比较data[1]和data[2]

- 不交换

- j=2

1	2	3	4
37	96	8	54

- 比较data[2]和data[3]

- 交换

- j=3

1	2	3	4
37	8	96	54

- 比较data[3]和data[4]

- 交换

1	2	3	4
37	8	54	96

气泡排序法

- $i=3$

- $j=1$

1	2	3	4
37	8	54	96

- 比较 `data[1]` 和 `data[2]`

- 交换

- $j=2$

1	2	3	4
8	37	54	96

- 比较 `data[2]` 和 `data[3]`

- 不交换

1	2	3	4
8	37	54	96

气泡排序法

- $i=2$

- $j=1$

- 比较 `data[1]` 和 `data[2]`

- 不交换

1	2	3	4
8	37	54	96

1	2	3	4
8	37	54	96

气泡排序法

- 时间复杂度

- 最差情况：排序前，所有数据是倒序

- 需要 **$n-1$** 趟扫描，即外层循环
 - 第 **i** 次扫描 (**$i=n, n-1, \dots, 2$**)，需要比较 **$n-i$** 次
 - 总共需要比较的次数为

$$\sum_{i=1}^{n-1} (n - i)$$

$$= (n - 1) + (n - 2) + \dots + 2 + 1$$

$$= \frac{1}{2} n(n - 1)$$

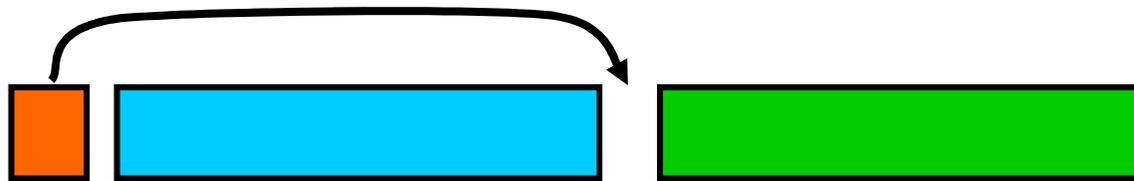
气泡排序法

- 最好情况：所有数据已经排好了序
 - 只需要扫描1趟，比较 $n-1$ 次
- 所以气泡排序法的时间复杂度为
 - 最好： $O(n)$
 - 最差： $O(n^2)$
 - 平均： $O(n^2)$
- 空间复杂度
 - $O(1)$ ：交换时需要一个临时变量
- 稳定性：稳定

快速排序

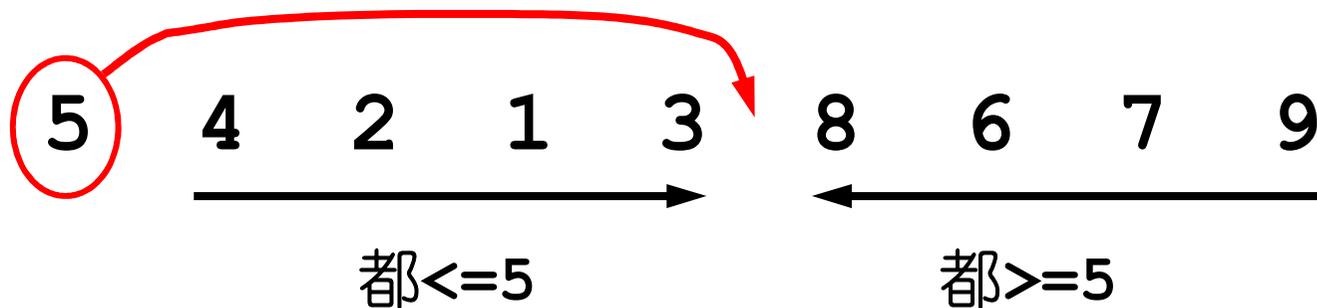
- **基本思想**

- 以某一个数据 (例如第一个) 作为基准, 将整个序列 “划分” 为左右两个子序列:
 - 左侧子序列中所有数据都小于等于基准数据
 - 右侧子序列中所有数据都大于等于基准数据
- 这时基准对象就排在这两个子序列中间
- 然后分别对这两个子序列重复施行上述方法, 直到排序完毕



快速排序

- 最理想的情况：

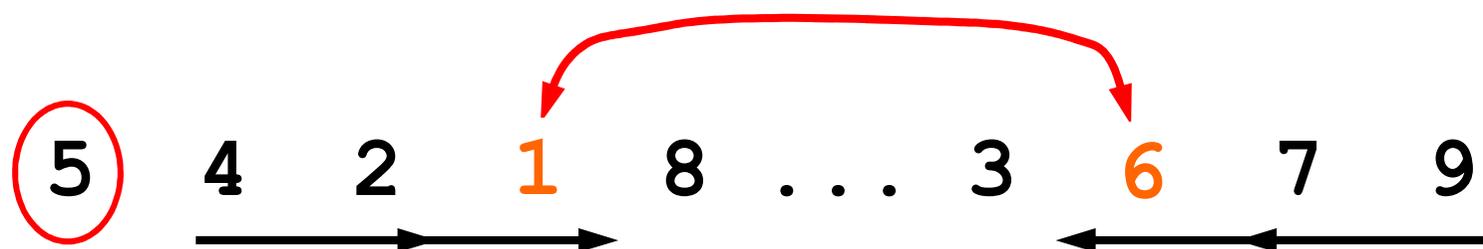


- 疑问

- 运气哪有这么好，总能“一刀切”？
- 为了把一个元素放到正确的位置上，扫描了剩下的所有元素，复杂度仍然是 $O(n^2)$ ，“快速”在哪里？

快速排序

- 一般情况：



- 遇到“障碍”交换之，两箭头总能相遇
- 在正确放置一个元素的同时，交换了几对乱序的元素，复杂度肯定 $< O(n^2)$

快速排序

- 递归函数

```
void QSort(SqList &L, int low, int high) {  
    if(low < high) { //待排序数列长度大于1  
        pivotloc = Partition(L, low, high);  
        //对左子序列进行排序  
        QSort(L, low, pivotloc - 1);  
        //对右子序列进行排序  
        QSort(L, pivotloc + 1, high);  
    }  
}
```

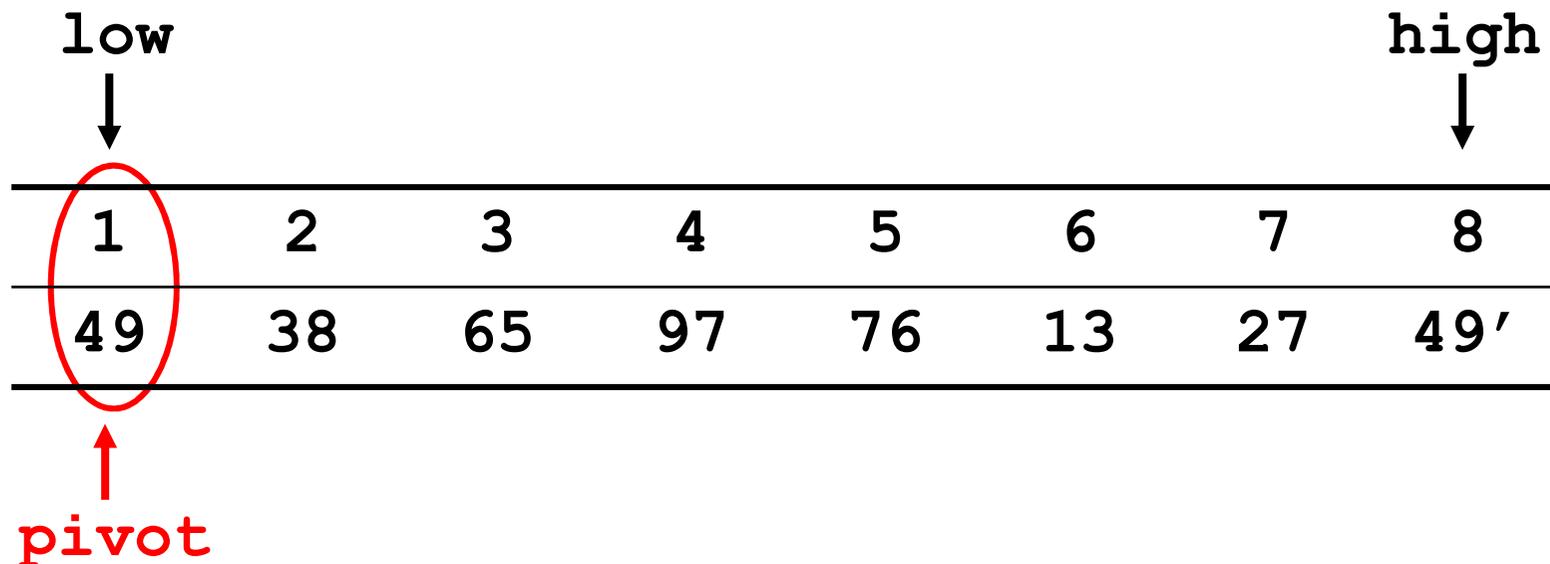
• 分割函数1

```
int Partition(ElemType data[], int low, int high) {
    int pivot      = low;          // 以最左元素为中轴
    ElemType pivotvalue = data[low]; // 记录中轴的值
    while(low < high) {
        while(low < high && data[high] >= pivotvalue)
            high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
        while(low < high && data[low] <= pivotvalue)
            low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
        // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
        Swap(&data[low], &data[high]);
    }
    // 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
    Swap(&data[pivot], &data[low]);
    return low;
}
```

```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

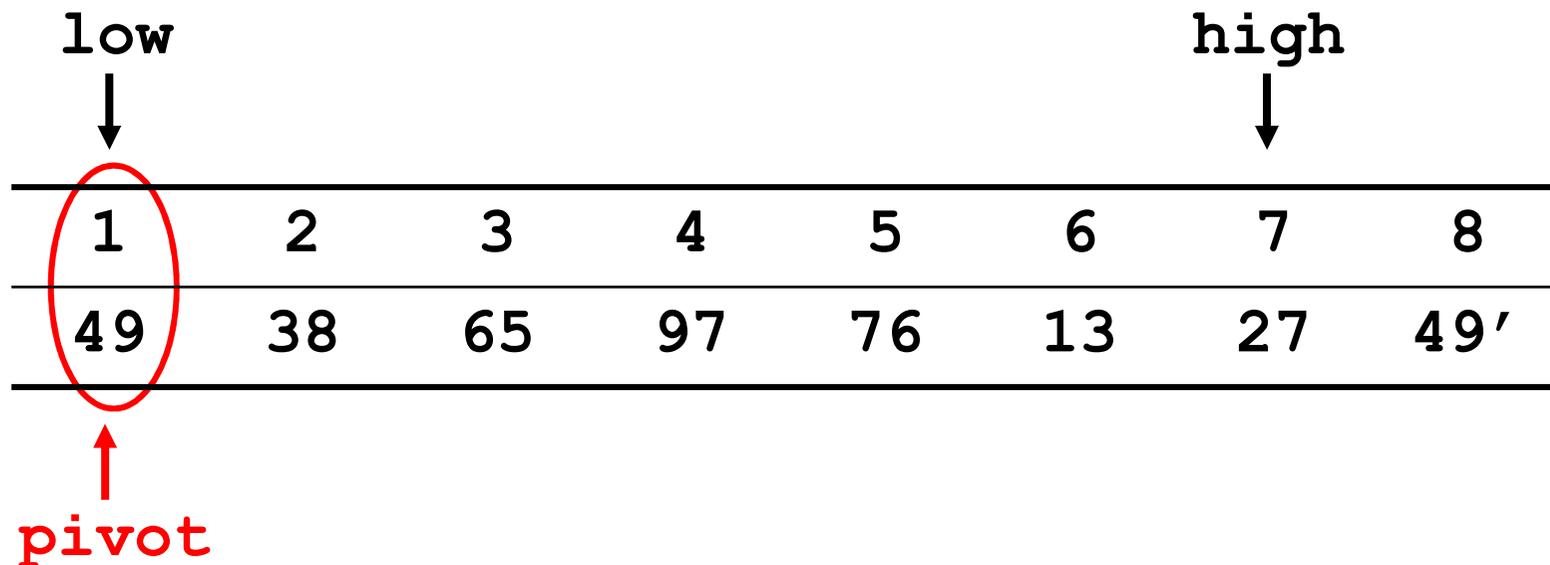
```



```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

```



```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

```

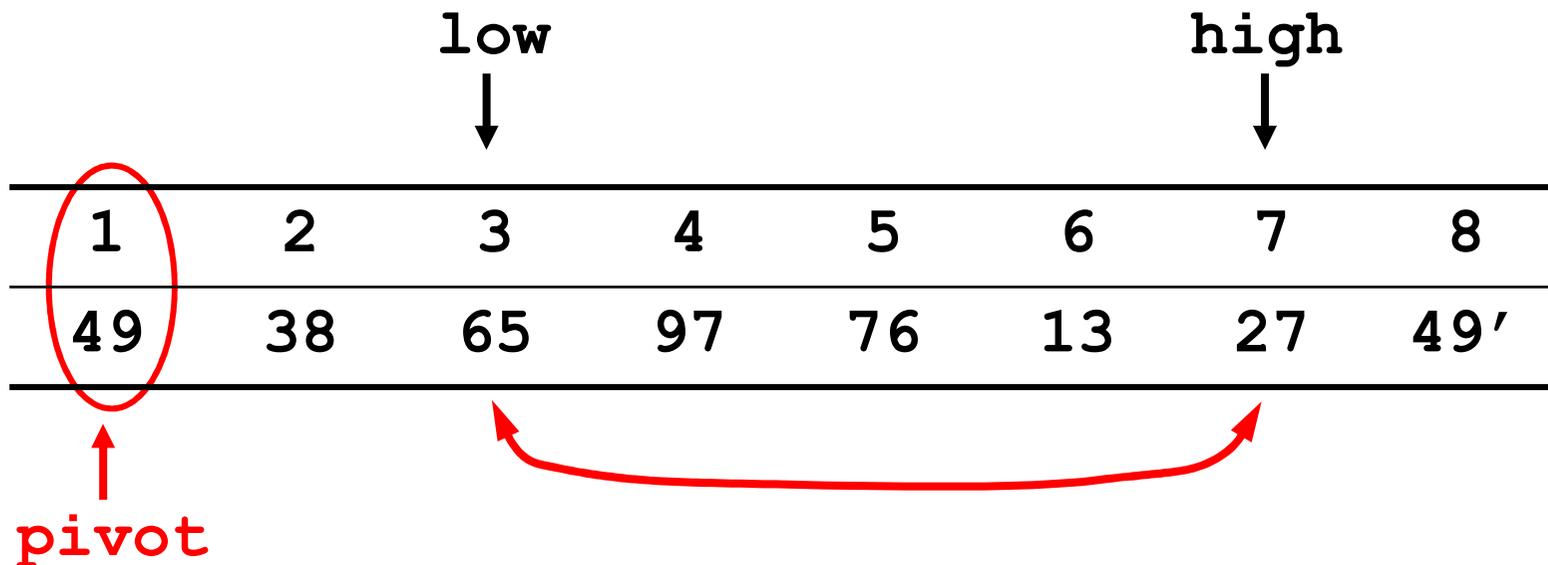
	low						high	
	↓						↓	
	1	2	3	4	5	6	7	8
	49	38	65	97	76	13	27	49'

↑
pivot

```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

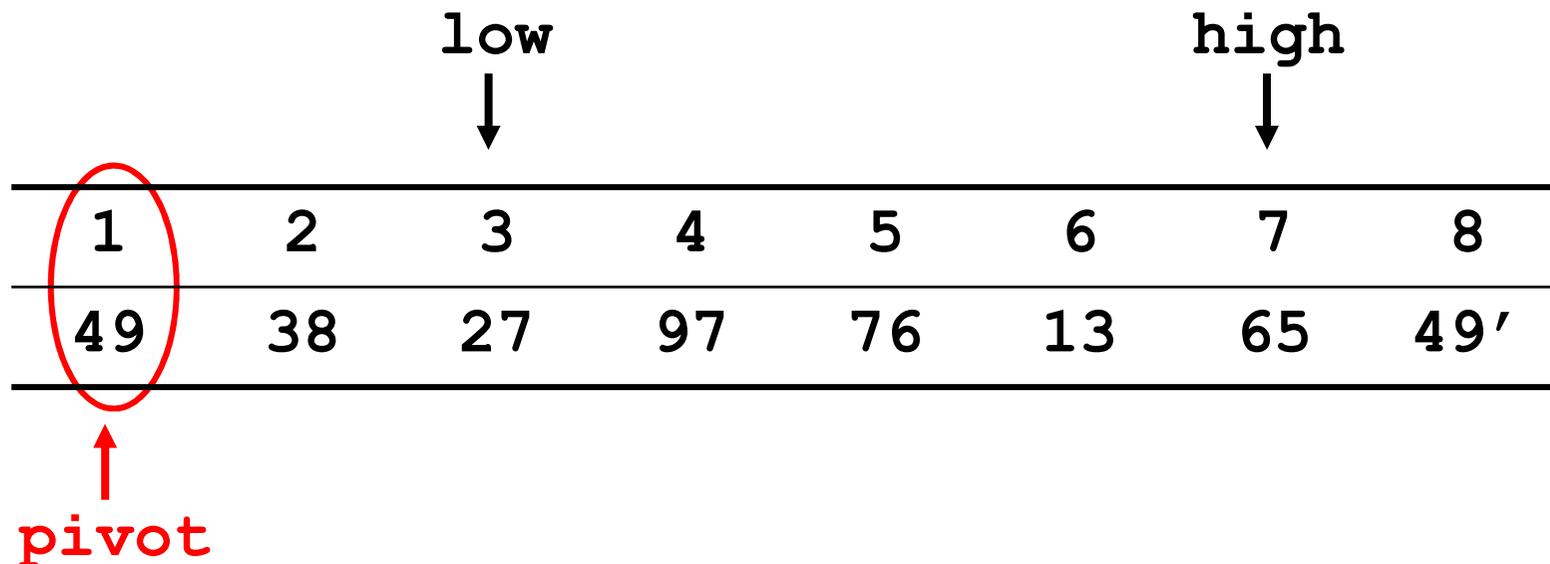
```



```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

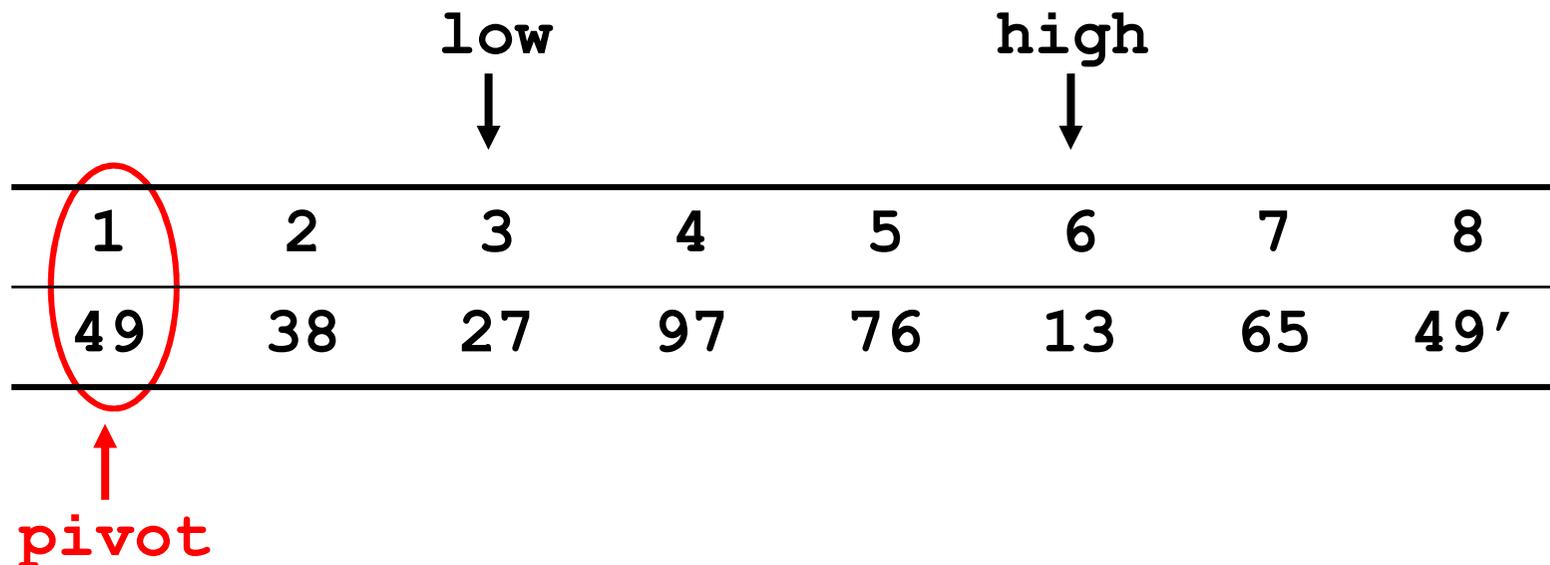
```



```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

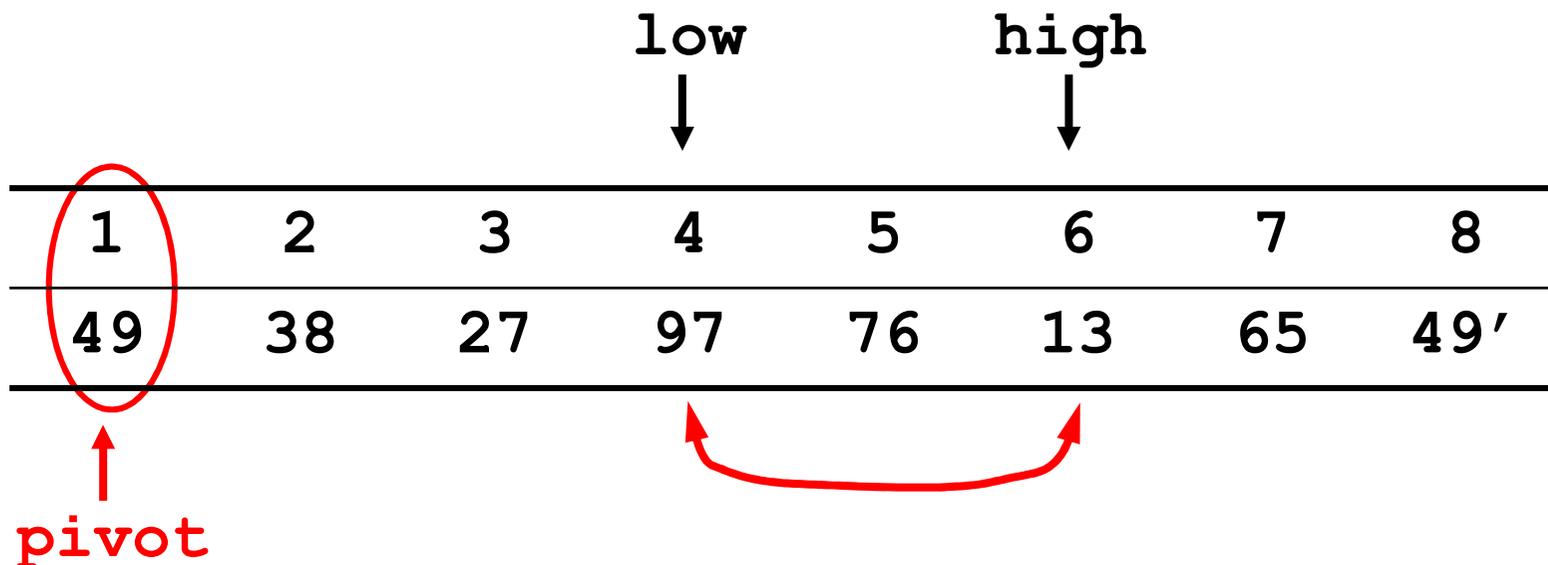
```



```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

```



```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

```

				low			high		
				↓			↓		
1	2	3	4	5	6	7	8		
49	38	27	13	76	97	65	49'		

↑
pivot

```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

```

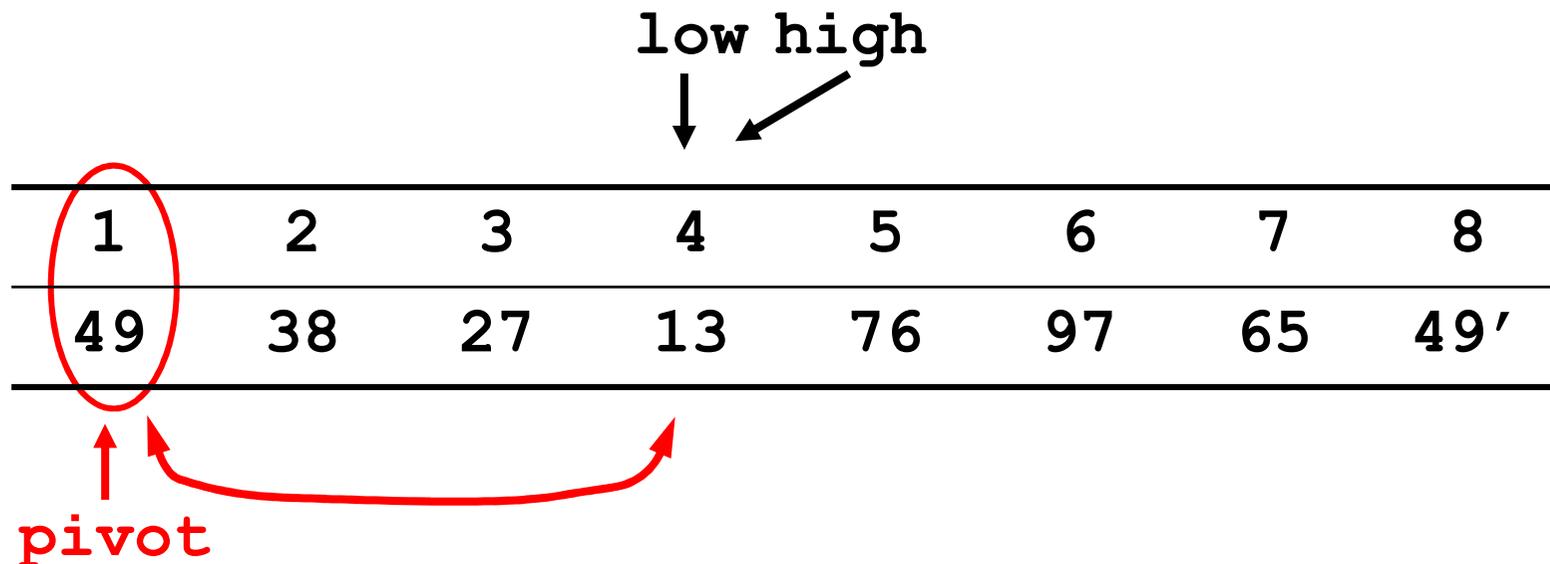
		low		high			
		↓		↓			
1	2	3	4	5	6	7	8
49	38	27	13	76	97	65	49'

↑
pivot

```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

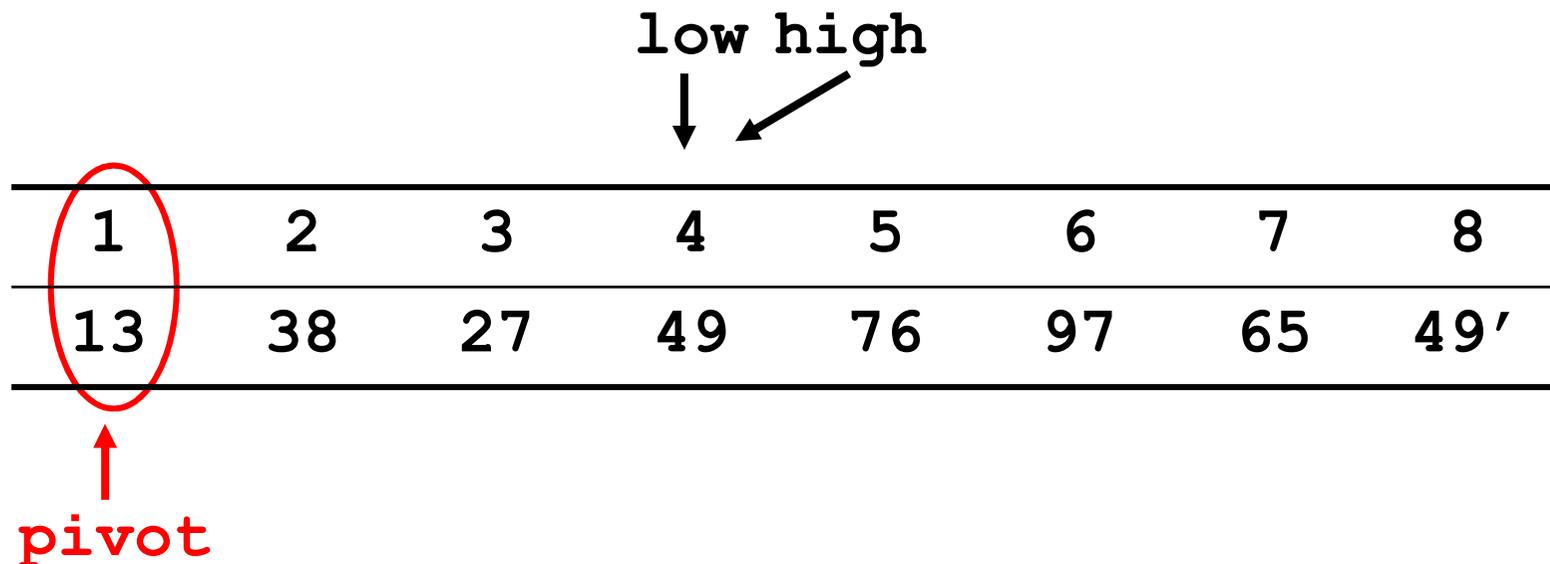
```



```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

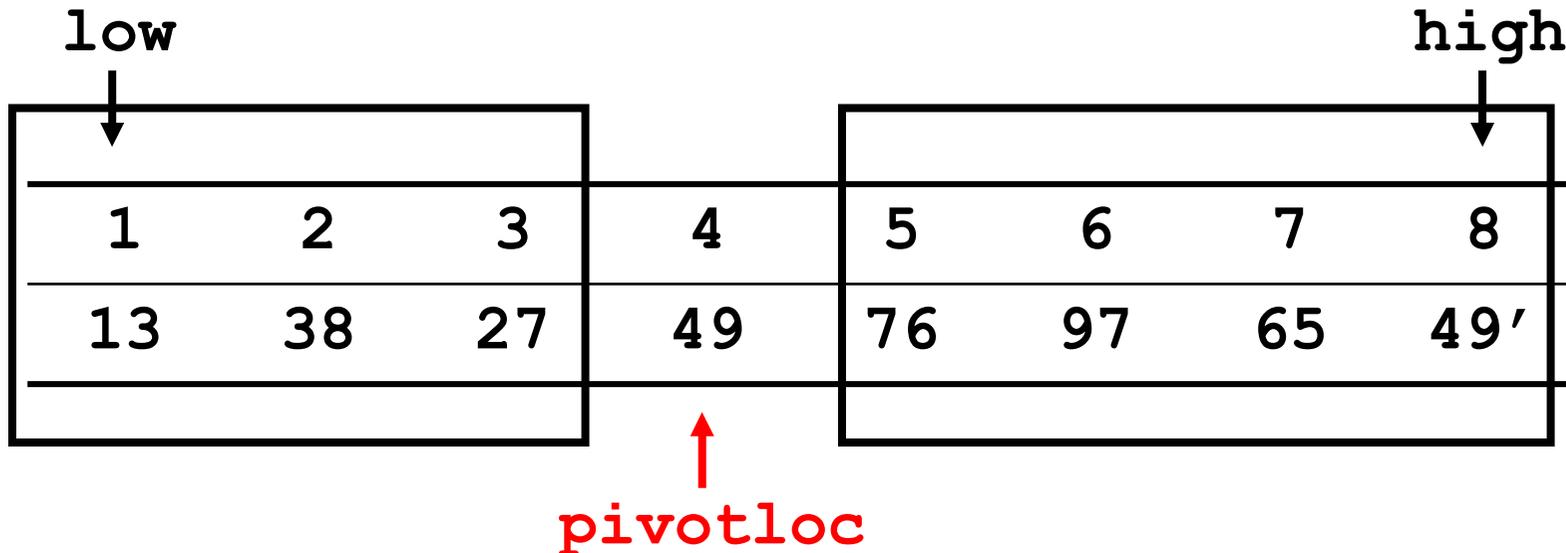
```



```

void QSort(SqlList &L, int low, int high) {
    if(low < high) { //待排序数列长度大于1
        pivotloc = Partition(L, low, high);
        //对左子序列进行排序
        QSort(L, low, pivotloc - 1);
        //对右子序列进行排序
        QSort(L, pivotloc + 1, high);
    }
}

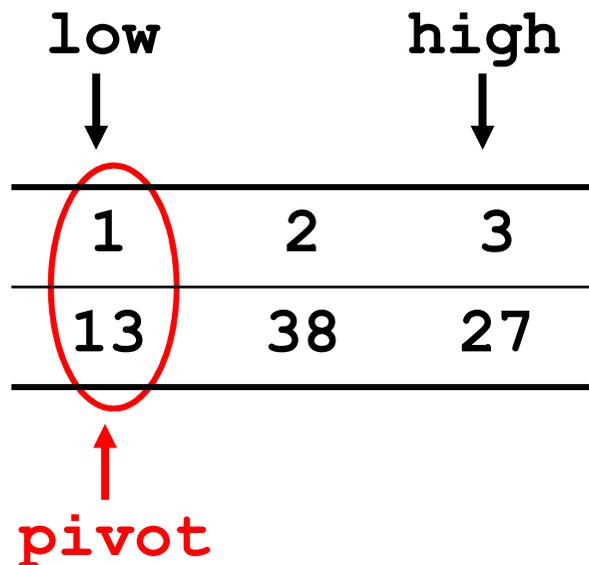
```



```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

```



```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

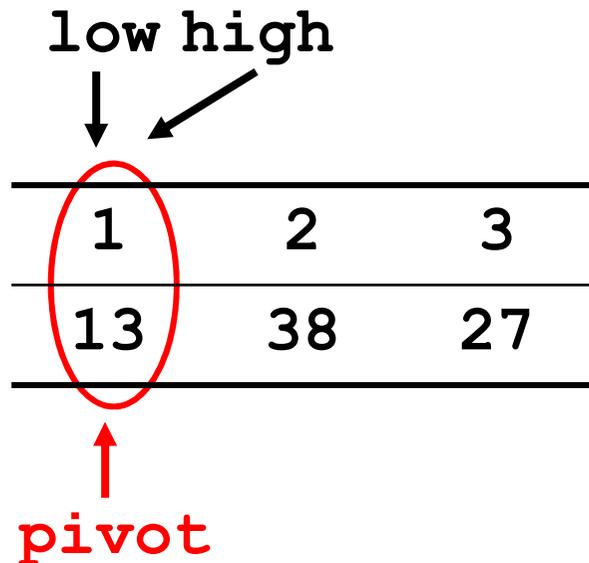
```

low	high		
↓	↓		
1	2	3	
13	38	27	
↑			
pivot			

```

while (low < high) {
    while (low < high && data[high] >= pivotvalue)
        high --; // high向左, 直到遇见比pivot小的
    while (low < high && data[low] <= pivotvalue)
        low ++; // low向右, 直到遇见比pivot大的
    // low和high扫描受阻, 交换low和high的值
    Swap(&data[low], &data[high]);
}
// 交换中轴和low的值 (也就是把中轴放置到正确的位置上)
Swap(&data[pivot], &data[low]);
return low;

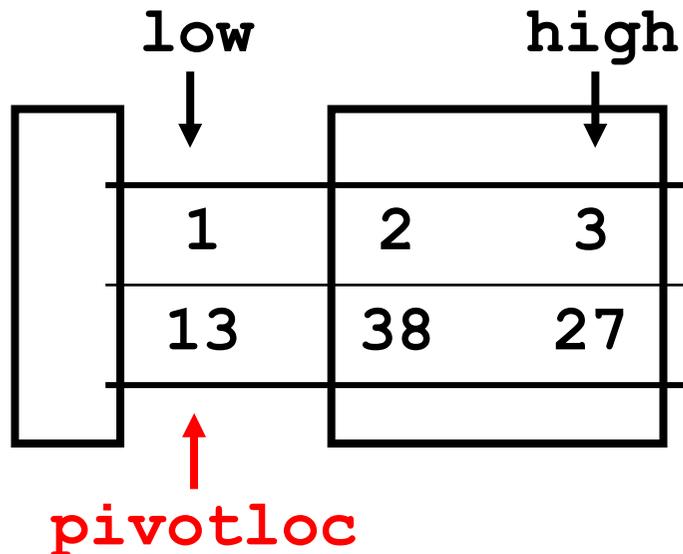
```



```

void QSort(SqList &L, int low, int high) {
    if(low < high) { //待排序数列长度大于1
        pivotloc = Partition(L, low, high);
        //对左子序列进行排序
        QSort(L, low, pivotloc - 1);
        //对右子序列进行排序
        QSort(L, pivotloc + 1, high);
    }
}

```



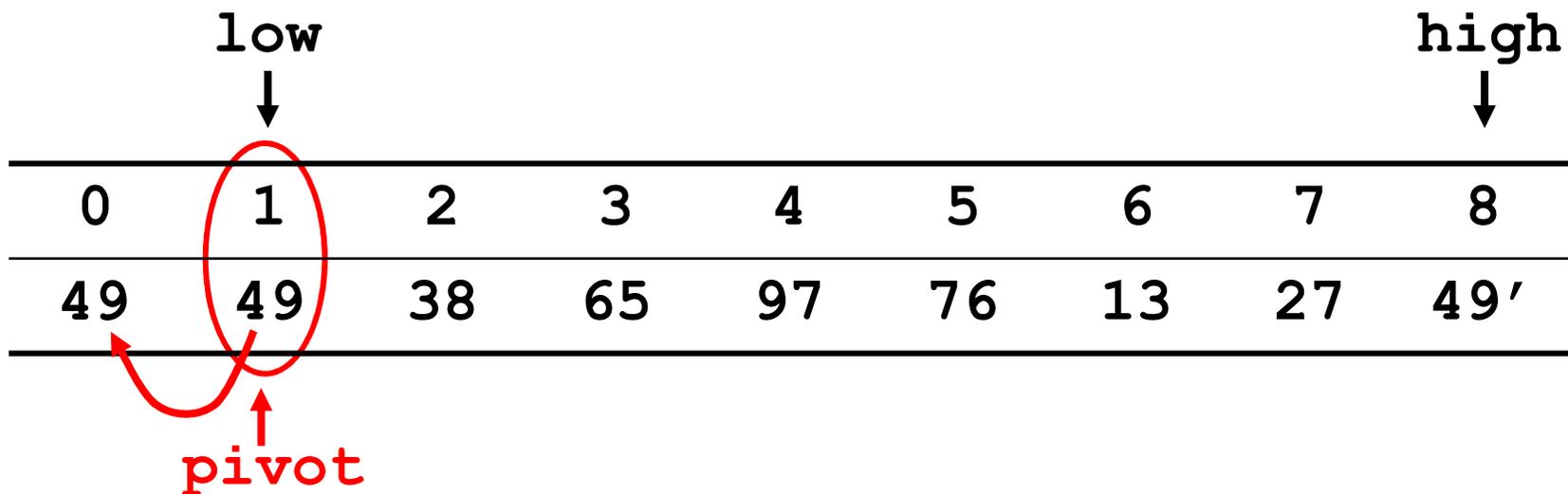
- 分割算法2 (P274, 算法10.6b)

```
L.r[0] = L.r[low];      //把最左元素当作基准
while(low < high) {
    //high向左, 直到遇见比pivot小的
    while(low < high && L.r[high] >= pivotvalue)
        high --;
    L.r[low] = L.r[high];
    //low向右, 直到遇见比pivot大的
    while(low < high && L.r[low] <= pivotvalue)
        low ++;
    L.r[high] = L.r[low];
}
L.r[low] = L.r[0];
return low;
```

```

L.r[0] = L.r[low];    //把最左元素当作基准
while(low < high) {
    while(low < high && L.r[high]>= pivotvalue)
        high --; //high向左, 直到遇见比pivot小的
    L.r[low] = L.r[high];
    while(low<high && L.r[low]<= pivotvalue)
        low ++; //low向右, 直到遇见比pivot大的
    L.r[high] = L.r[low];
}
L.r[low] = L.r[0];    return low;

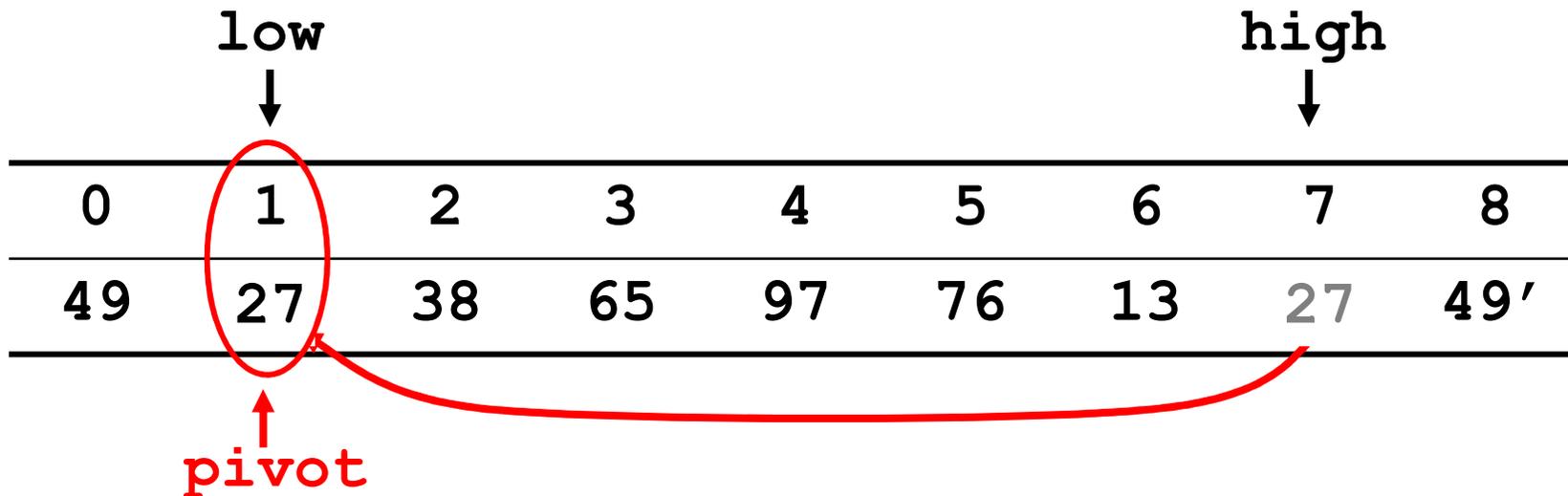
```



```

L.r[0] = L.r[low];      //把最左元素当作基准
while(low < high) {
    while(low < high && L.r[high]>= pivotvalue)
        high --; //high向左, 直到遇见比pivot小的
    L.r[low] = L.r[high];
    while(low<high && L.r[low]<= pivotvalue)
        low ++; //low向右, 直到遇见比pivot大的
    L.r[high] = L.r[low];
}
L.r[low] = L.r[0];  return low;

```



```

L.r[0] = L.r[low];    //把最左元素当作基准
while(low < high) {
    while(low < high && L.r[high]>= pivotvalue)
        high --; //high向左, 直到遇见比pivot小的
    L.r[low] = L.r[high];
    while(low<high && L.r[low]<= pivotvalue)
        low ++; //low向右, 直到遇见比pivot大的
    L.r[high] = L.r[low];
}
L.r[low] = L.r[0];  return low;

```

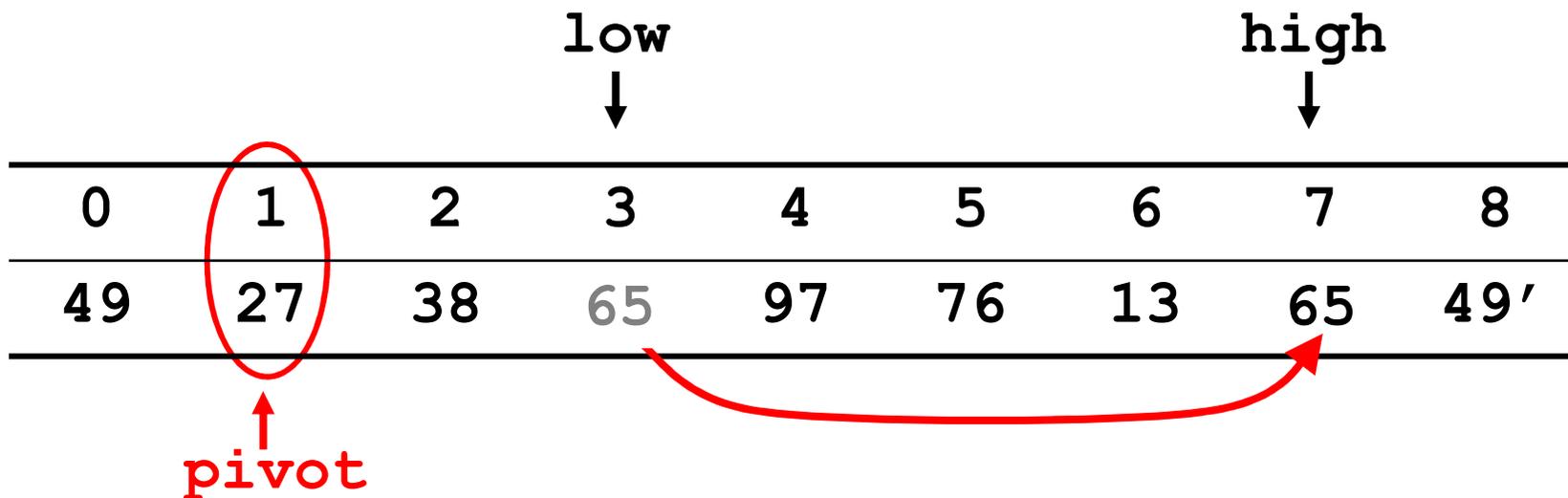
		low ↓						high ↓	
0	1	2	3	4	5	6	7	8	
49	27	38	65	97	76	13	27	49'	

↑
pivot

```

L.r[0] = L.r[low];      //把最左元素当作基准
while(low < high) {
    while(low < high && L.r[high]>= pivotvalue)
        high --; //high向左, 直到遇见比pivot小的
    L.r[low] = L.r[high];
    while(low<high && L.r[low]<= pivotvalue)
        low ++; //low向右, 直到遇见比pivot大的
    L.r[high] = L.r[low];
}
L.r[low] = L.r[0];  return low;

```



```

L.r[0] = L.r[low];    //把最左元素当作基准
while(low < high) {
    while(low < high && L.r[high]>= pivotvalue)
        high --; //high向左, 直到遇见比pivot小的
    L.r[low] = L.r[high];
    while(low<high && L.r[low]<= pivotvalue)
        low ++; //low向右, 直到遇见比pivot大的
    L.r[high] = L.r[low];
}
L.r[low] = L.r[0];  return low;

```

			low				high		
			↓				↓		
0	1	2	3	4	5	6	7	8	
49	27	38	13	97	76	13	65	49'	

↑
pivot

```

L.r[0] = L.r[low];    //把最左元素当作基准
while(low < high) {
    while(low < high && L.r[high]>= pivotvalue)
        high --; //high向左, 直到遇见比pivot小的
    L.r[low] = L.r[high];
    while(low<high && L.r[low]<= pivotvalue)
        low ++; //low向右, 直到遇见比pivot大的
    L.r[high] = L.r[low];
}
L.r[low] = L.r[0];  return low;

```

				low		high		
				↓		↓		
0	1	2	3	4	5	6	7	8
49	27	38	13	97	76	97	65	49'

↑
pivot

```

L.r[0] = L.r[low];    //把最左元素当作基准
while(low < high) {
    while(low < high && L.r[high]>= pivotvalue)
        high --; //high向左, 直到遇见比pivot小的
    L.r[low] = L.r[high];
    while(low<high && L.r[low]<= pivotvalue)
        low ++; //low向右, 直到遇见比pivot大的
    L.r[high] = L.r[low];
}
L.r[low] = L.r[0];    return low;

```

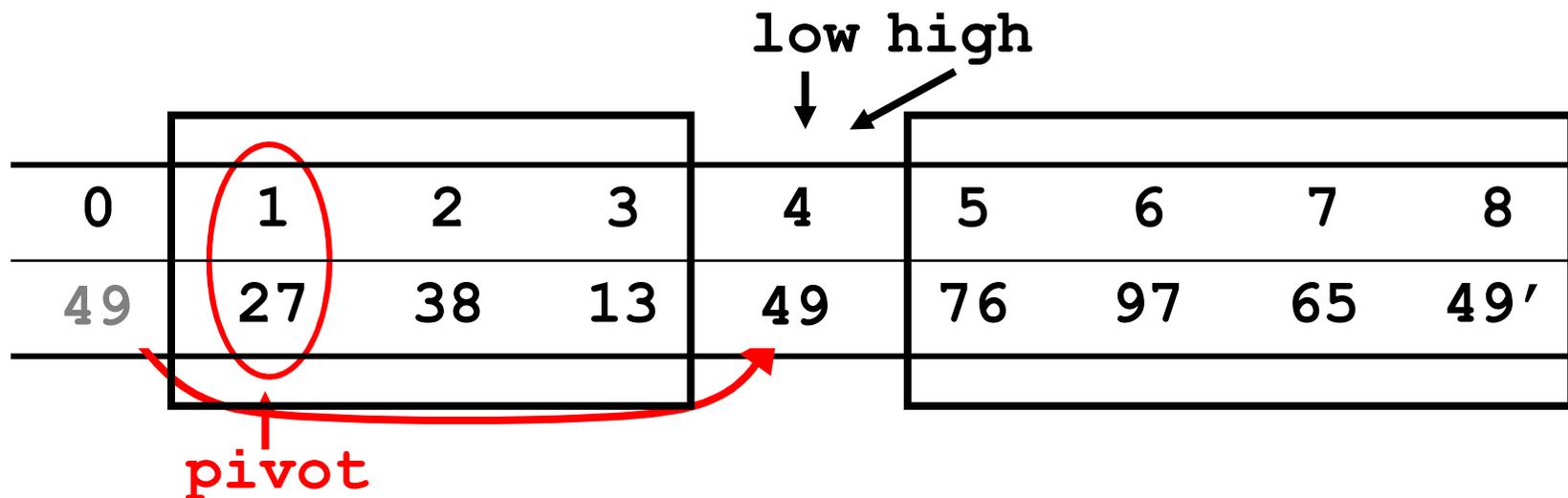
				low	high			
				↓	↓			
0	1	2	3	4	5	6	7	8
49	27	38	13	97	76	97	65	49'

↑
pivot

```

L.r[0] = L.r[low];    //把最左元素当作基准
while(low < high) {
    while(low < high && L.r[high]>= pivotvalue)
        high --; //high向左, 直到遇见比pivot小的
    L.r[low] = L.r[high];
    while(low<high && L.r[low]<= pivotvalue)
        low ++; //low向右, 直到遇见比pivot大的
    L.r[high] = L.r[low];
}
L.r[low] = L.r[0];    return low;

```



快速排序

- 时间复杂度

- 最好情况和平均情况： $k n \log_2 n$

- 排序前数据杂乱无章

- 系数 k 是同数量级的排序算法中最小的

- 最差情况： $O(n^2)$

- 排序前，数据已经排好序，或基本排好序

- 简单理解：快速排序之所以快，就在于在正确放置中轴的同时，能够对多对乱序元素作交换，如果都已经排好序，这个优势就发挥不出来了

快速排序

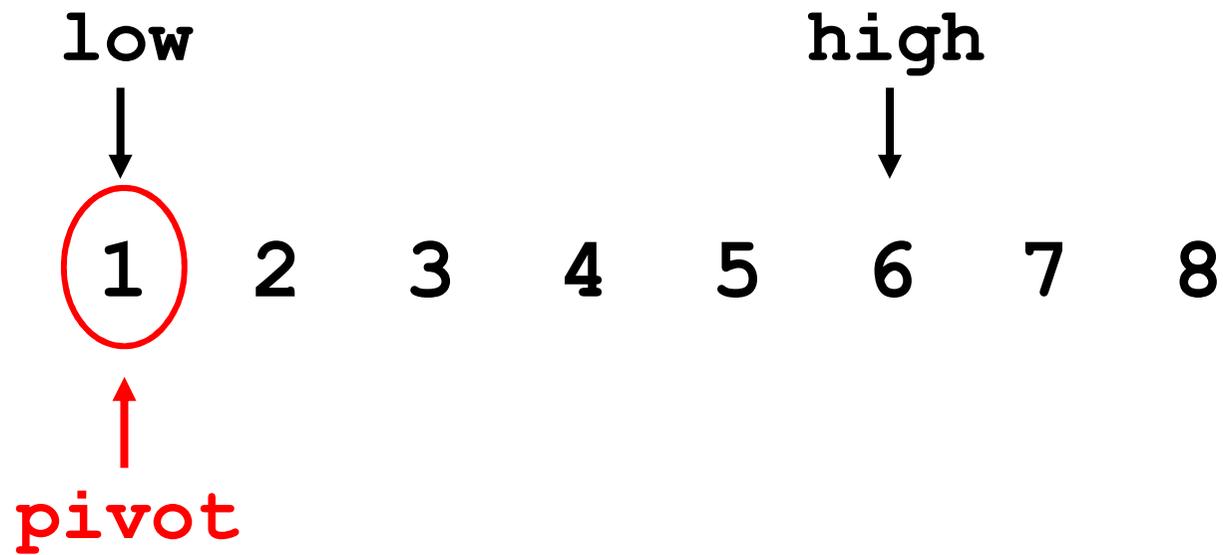
- 最差情况： $O(n^2)$

- 排序前，数据已经排好序
- 每次划分只得到一个比上一次少一个对象的子序列，必须经过 $n-1$ 趟才能把所有对象定位
- 而且第 i 趟需要经过 $n-i$ 次比较才能找到第 i 个对象的安放位置
- 所以总的比较次数=

$$\sum_{i=1}^{n-1} (n - i) = \frac{1}{2} n(n - 1)$$

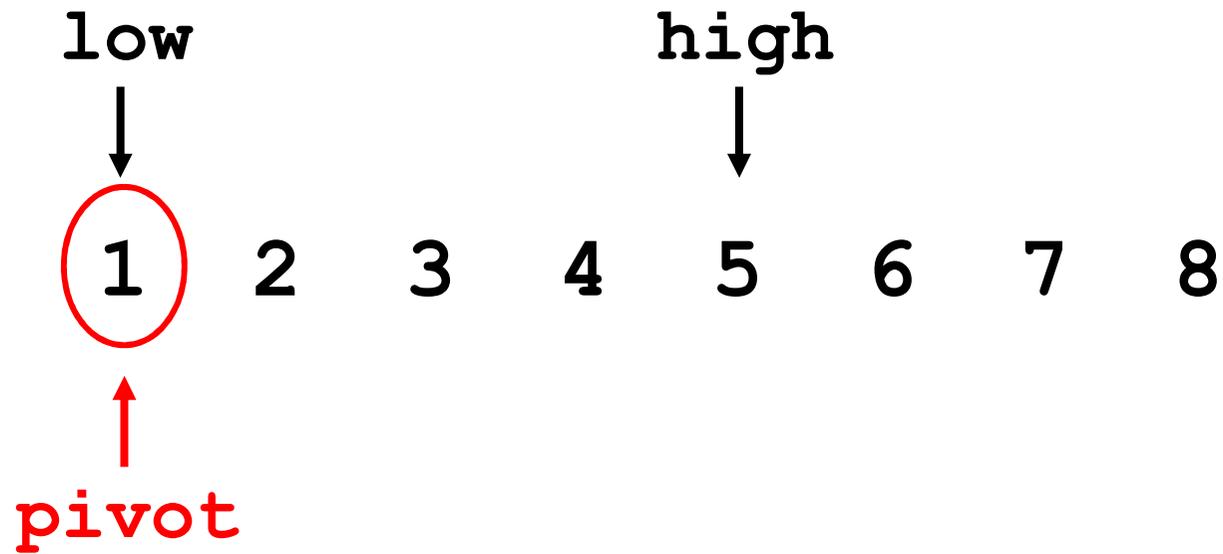
快速排序

- 例



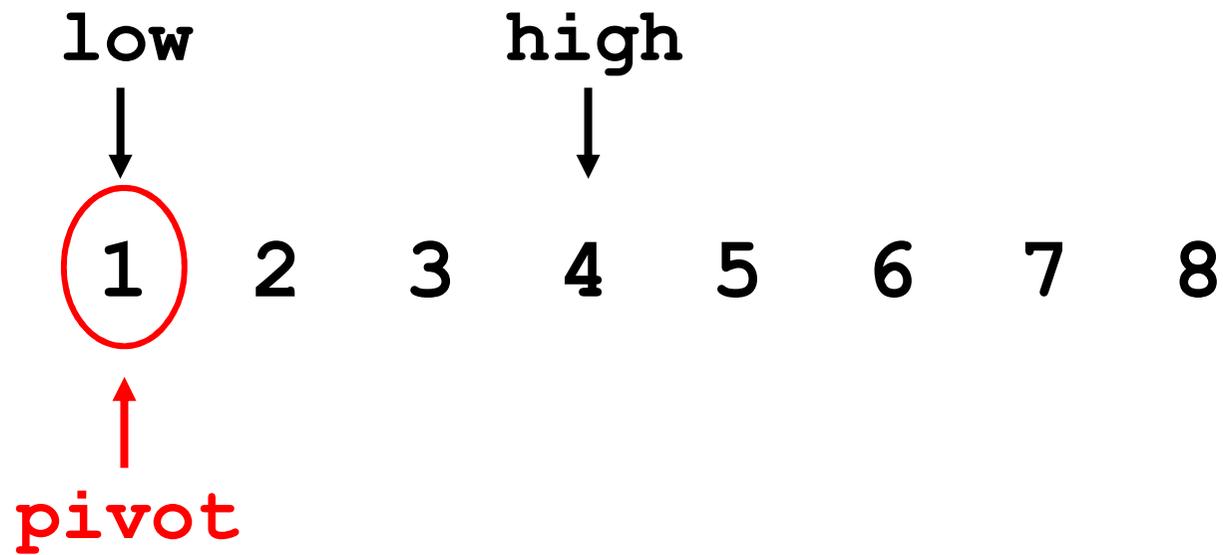
快速排序

- 例



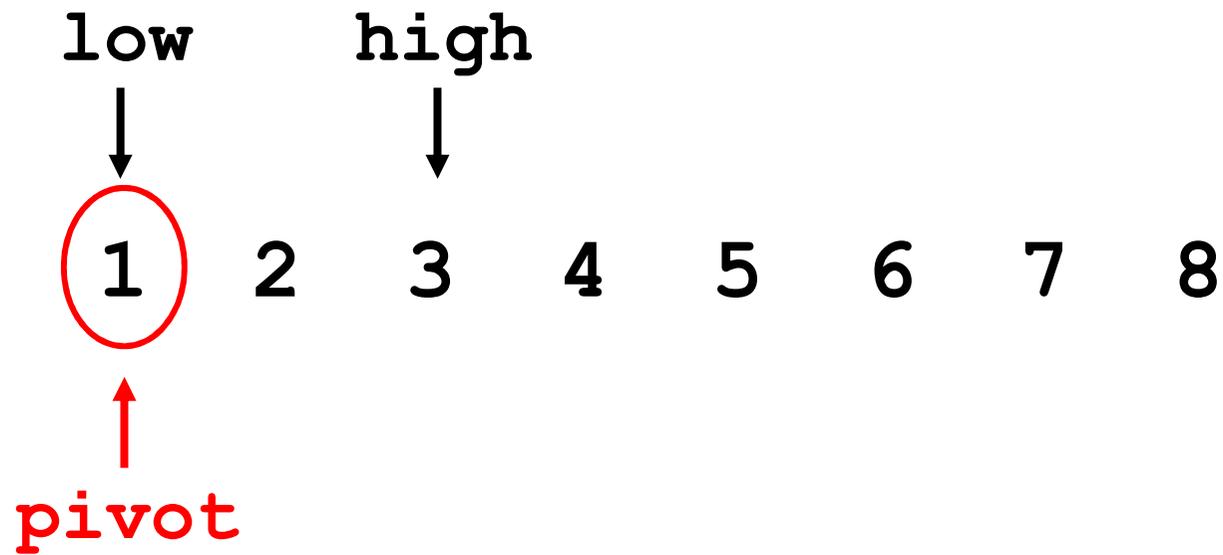
快速排序

- 例



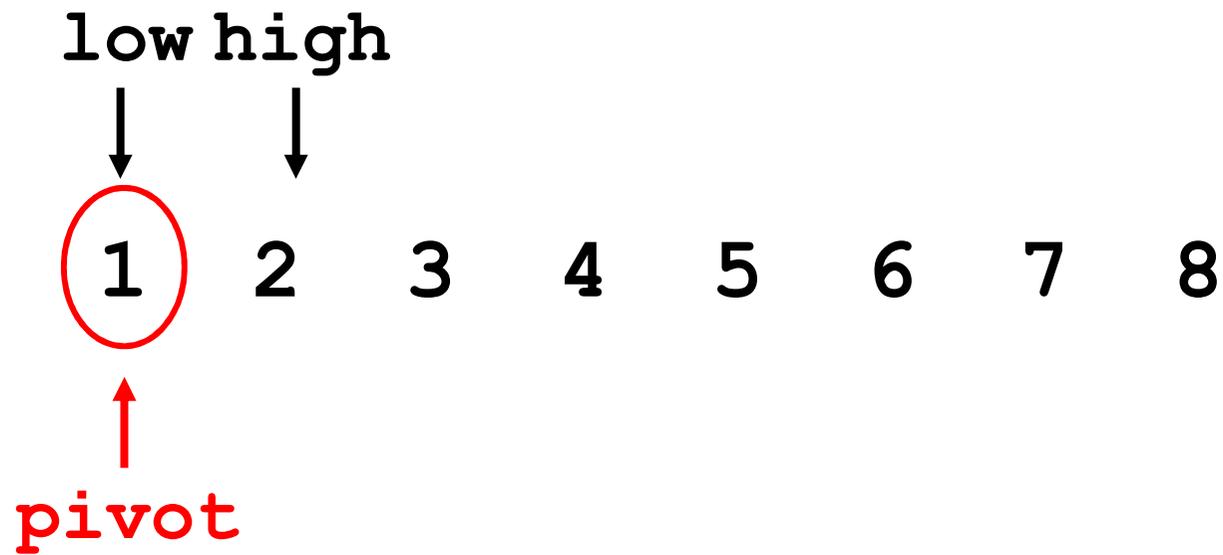
快速排序

- 例



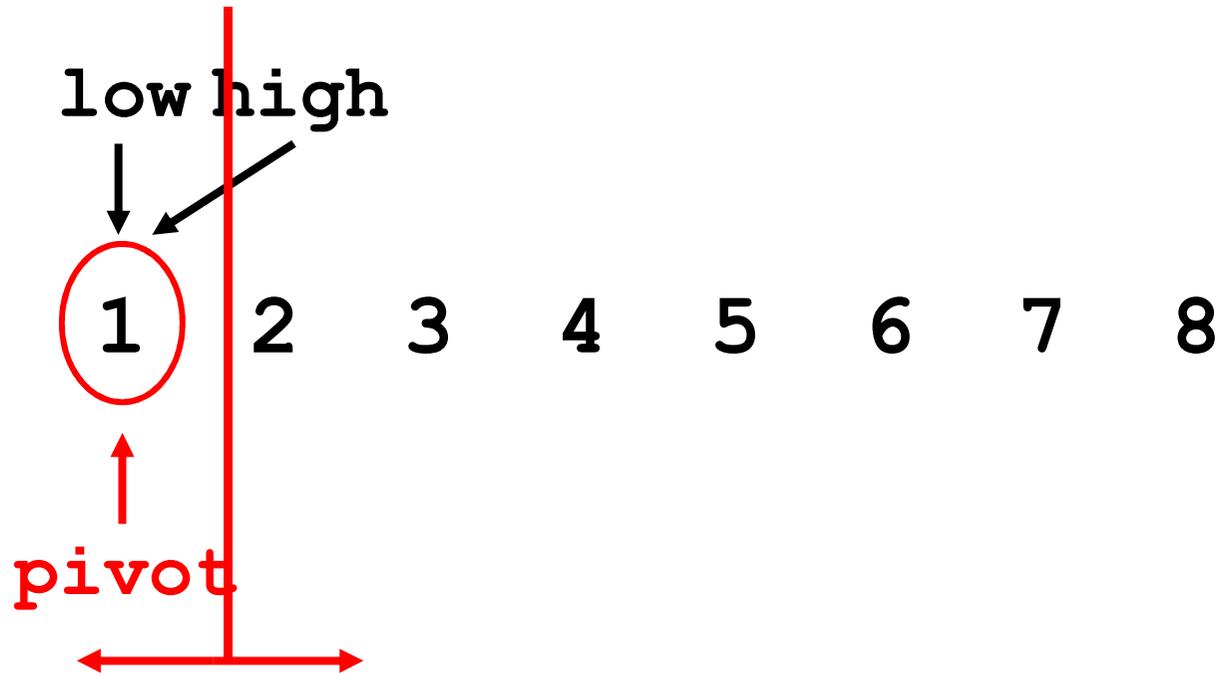
快速排序

- 例



快速排序

- 例

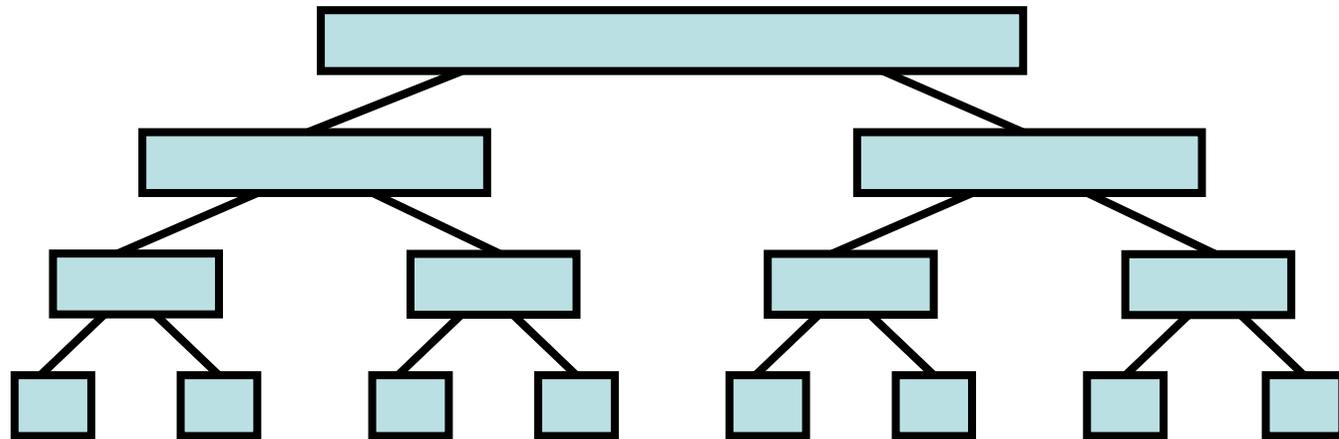


- 另外：在元素数量很少时效果不好

快速排序

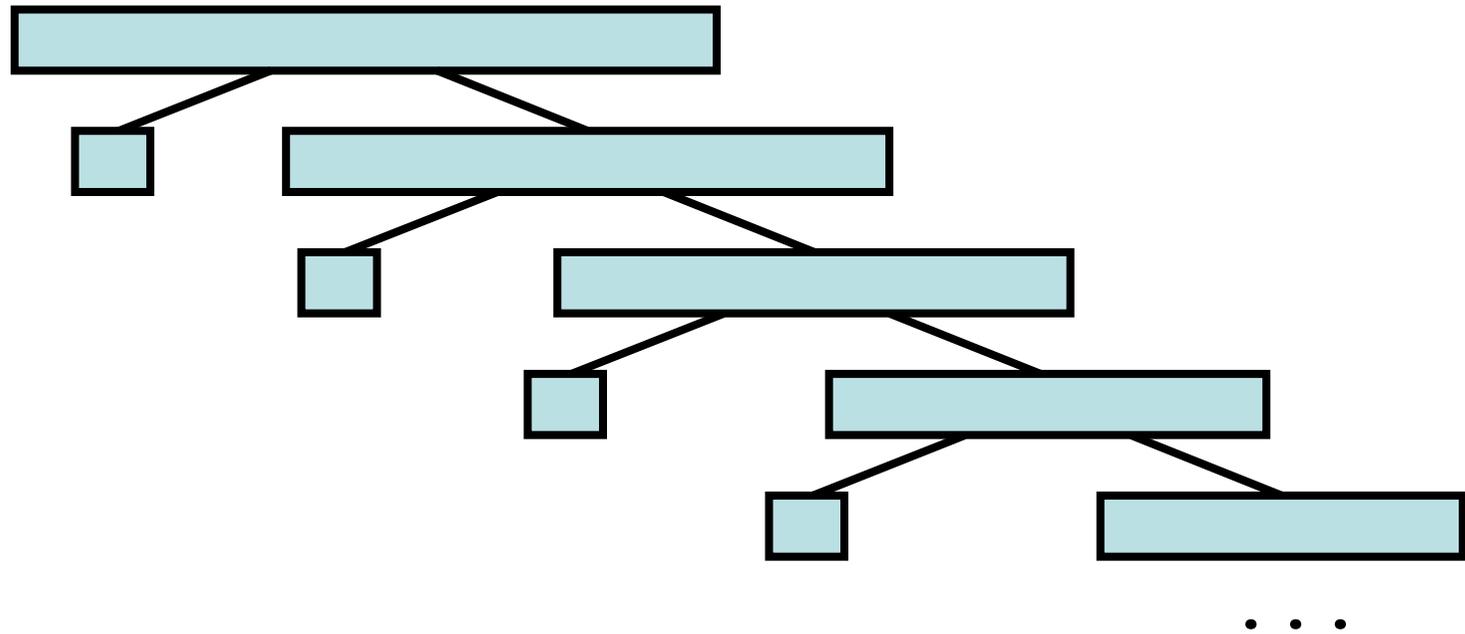
- 空间复杂度

- 使用了递归，相当于增加了一个堆栈
- 堆栈的深度 = 递归的层数
 - 最少 $\log_2 n$ ：每一次都切在中间



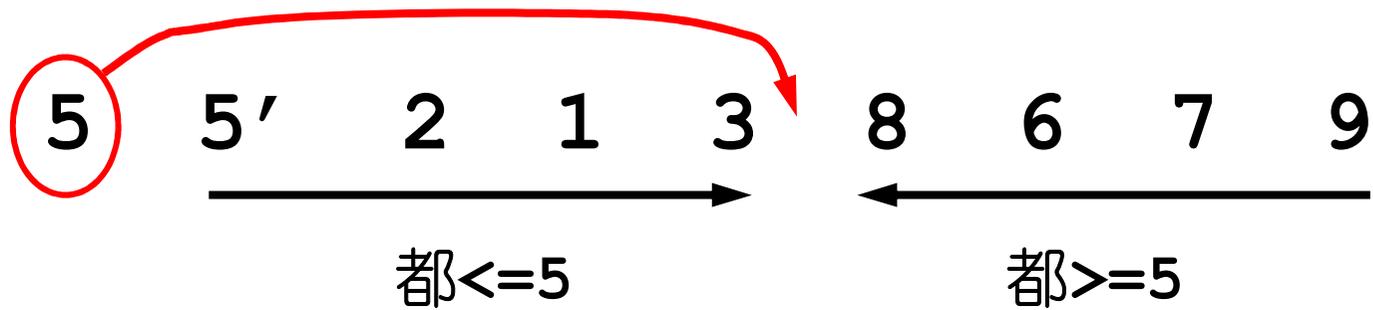
快速排序

- 最多 n : 每次都只分出一个元素



快速排序

- 不稳定:



选择式排序

- 基本思想

- n 个元素 $(1, 2, 3, \dots, n)$
- 第 i 趟扫描 ($i=1, \dots, n-1$)，扫描第 i 到 n 的元素，找到这 $n-i+1$ 个元素中最小的，放到第 i 个位置上
- 直接选择排序
- 堆排序

直接选择排序

- 算法

```
void SelectSort(ElemType data[], int n) {  
    for(i = 1; i <= n; i++) {  
        // 找到i~number中最小的一个IndexMin  
        IndexMin = i;  
        for(j = i; j <= n; j++)  
            if(LT(data[j], data[IndexMin]))  
                IndexMin = j;  
        // 把IndexMin和i作交换  
        if(IndexMin != i)  
            Swap(&data[IndexMin], &data[i]);  
    }  
}
```

```

for(i = 1; i <= n; i ++ ) {
    // 找到i~number中最小的一个IndexMin
    IndexMin = i;
    for(j = i; j <= n; j ++ )
        if( LT(data[j], data[IndexMin]) )
            IndexMin = j;
    // 把IndexMin和i作交换
    if(IndexMin != i)
        Swap(&data[IndexMin], &data[i]);
}

```

<i>i</i>					
↓					
1	2	3	4	5	
28	41	36	7	16	
↑					
<i>j</i>					

MinValue = 28

IndexMin = 1

```

for(i = 1; i <= n; i ++ ) {
    // 找到i~number中最小的一个IndexMin
    IndexMin = i;
    for(j = i; j <= n; j ++ )
        if( LT(data[j], data[IndexMin]) )
            IndexMin = j;
    // 把IndexMin和i作交换
    if(IndexMin != i)
        Swap(&data[IndexMin], &data[i]);
}

```

i					
↓					
1	2	3	4	5	
28	41	36	7	16	
	↑				
	j				

MinValue = 28

IndexMin = 1

```
for(i = 1; i <= n; i ++){
    // 找到i~number中最小的一个IndexMin
    IndexMin = i;
    for(j = i; j <= n; j ++){
        if( LT(data[j],data[IndexMin]) )
            IndexMin = j;
    }
    // 把IndexMin和i作交换
    if(IndexMin != i)
        Swap(&data[IndexMin], &data[i]);
}
```

i ↓	1	2	3	4	5
	28	41	36	7	16

↑
j

MinValue = 28

IndexMin = 1

```
for(i = 1; i <= n; i ++){
    // 找到i~number中最小的一个IndexMin
    IndexMin = i;
    for(j = i; j <= n; j ++){
        if( LT(data[j],data[IndexMin]) )
            IndexMin = j;
    }
    // 把IndexMin和i作交换
    if(IndexMin != i)
        Swap(&data[IndexMin], &data[i]);
}
```

i ↓	1	2	3	4	5
	28	41	36	7	16

↑
j

MinValue = 7

IndexMin = 4

```
for(i = 1; i <= n; i ++){
    // 找到i~number中最小的一个IndexMin
    IndexMin = i;
    for(j = i; j <= n; j ++){
        if( LT(data[j],data[IndexMin]) )
            IndexMin = j;
    }
    // 把IndexMin和i作交换
    if(IndexMin != i)
        Swap(&data[IndexMin], &data[i]);
}
```



MinValue = 7

IndexMin = 4

```

for(i = 1; i <= n; i ++ ) {
    // 找到i~number中最小的一个IndexMin
    IndexMin = i;
    for(j = i; j <= n; j ++ )
        if( LT(data[j], data[IndexMin]) )
            IndexMin = j;
    // 把IndexMin和i作交换
    if(IndexMin != i)
        Swap(&data[IndexMin], &data[i]);
}

```

1	2	3	4	5
7	41	36	28	16

i
 ↓
 ↑
j

MinValue = 41

IndexMin = 2

```

for(i = 1; i <= n; i ++ ) {
    // 找到i~number中最小的一个IndexMin
    IndexMin = i;
    for(j = i; j <= n; j ++ )
        if( LT(data[j], data[IndexMin]) )
            IndexMin = j;
    // 把IndexMin和i作交换
    if(IndexMin != i)
        Swap(&data[IndexMin], &data[i]);
}

```

1	2	3	4	5
7	41	36	28	16

i
↓
↑
j

MinValue = 36

IndexMin = 3

```
for(i = 1; i <= n; i ++){
    // 找到i~number中最小的一个IndexMin
    IndexMin = i;
    for(j = i; j <= n; j ++){
        if( LT(data[j], data[IndexMin]) )
            IndexMin = j;
    }
    // 把IndexMin和i作交换
    if(IndexMin != i)
        Swap(&data[IndexMin], &data[i]);
}
```

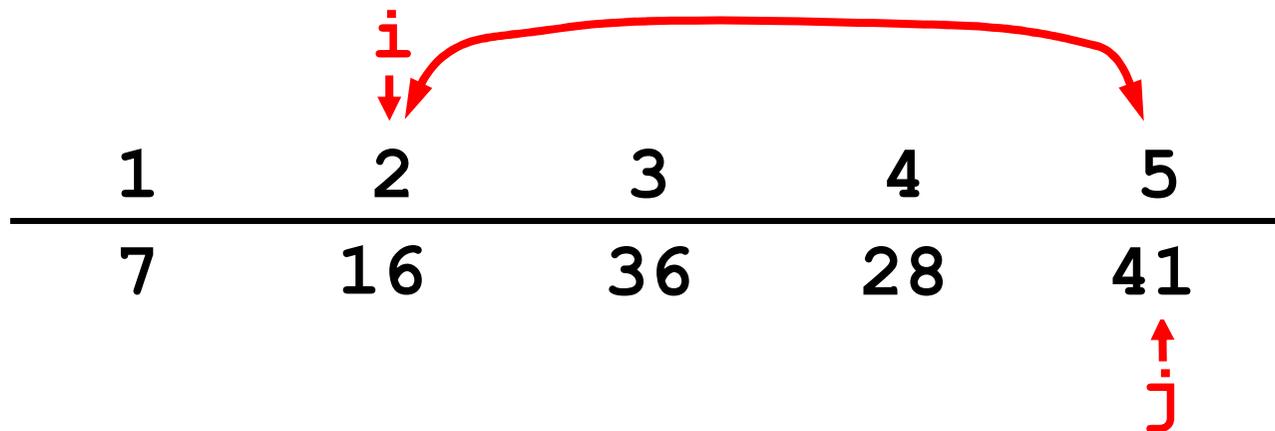
1	2	3	4	5
7	41	36	28	16

↑
j

MinValue = 28

IndexMin = 4

```
for(i = 1; i <= n; i ++){
    // 找到i~number中最小的一个IndexMin
    IndexMin = i;
    for(j = i; j <= n; j ++){
        if( LT(data[j], data[IndexMin]) )
            IndexMin = j;
    }
    // 把IndexMin和i作交换
    if(IndexMin != i)
        Swap(&data[IndexMin], &data[i]);
}
```



MinValue = 16

IndexMin = 5

直接选择排序

- 时间复杂度

- 数据移动的次數：

- 当元素已经排好序时，不需要移动数据

- 当元素是逆序时，需要移动 $3(n-1)$ 次

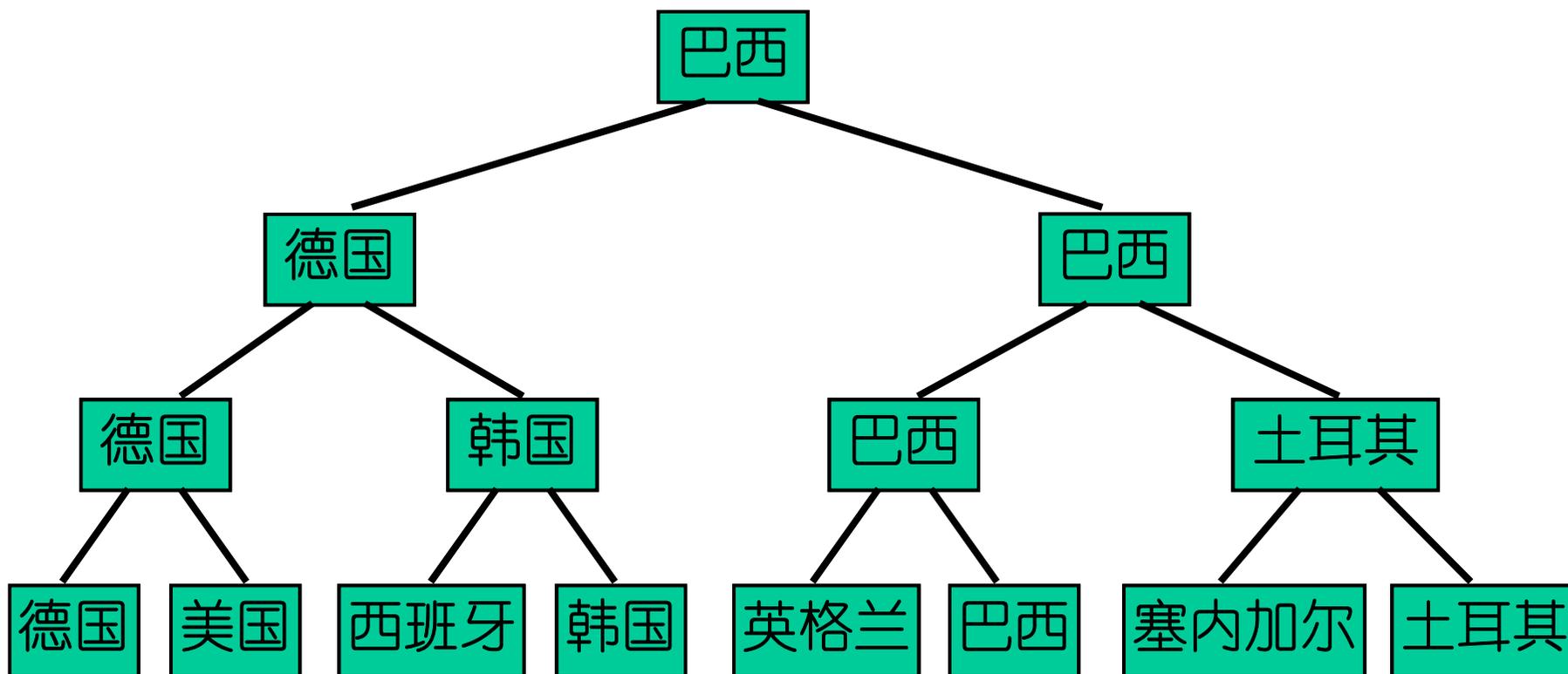
- 数据比较次数： $n(n-1)/2$

- 所以不论什么情况，时间复杂度都是 $O(n^2)$

- 空间复杂度： $O(1)$

- 稳定性：不稳定

2002年日韩世界杯淘汰赛8强

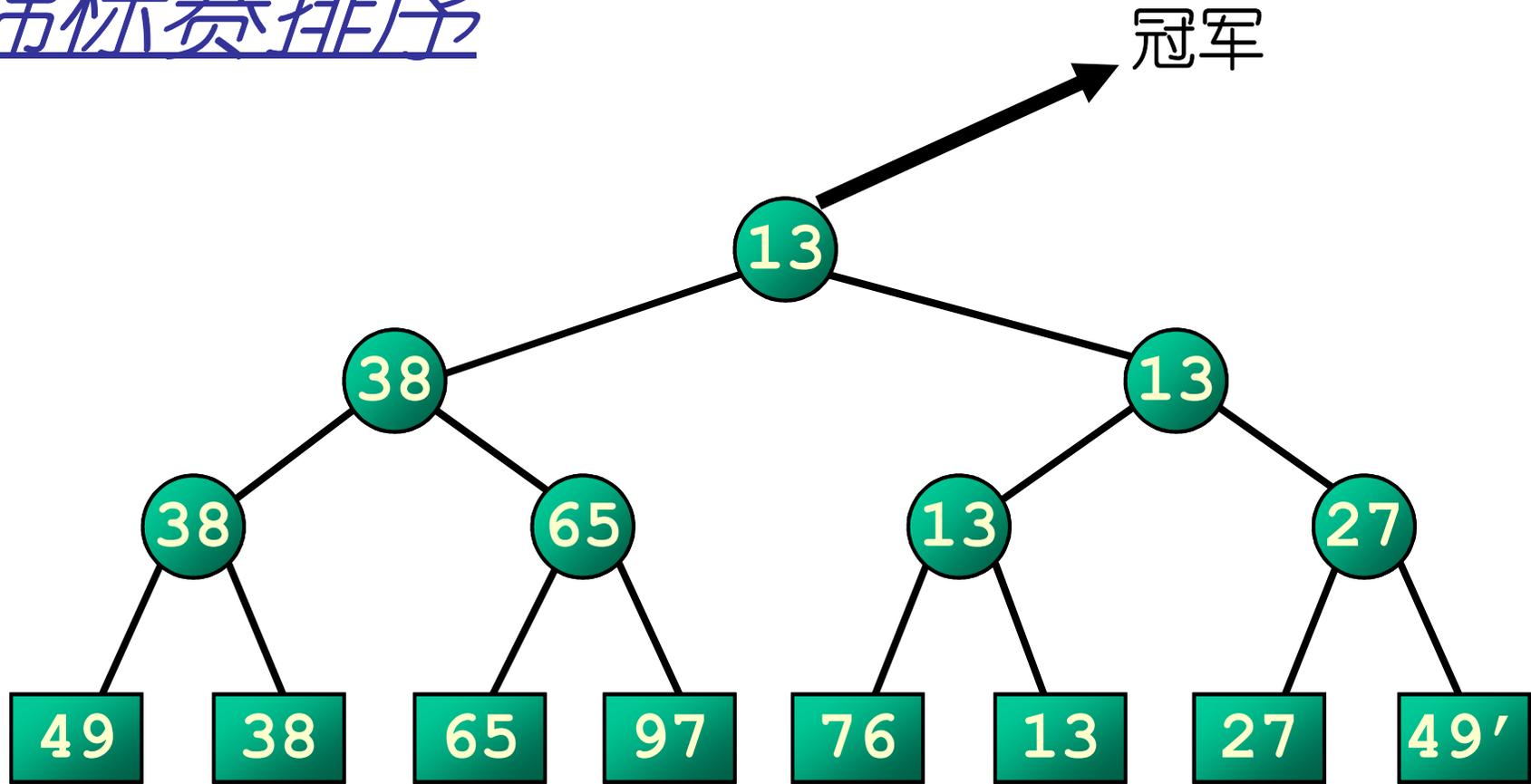


锦标赛排序

- 基本思想

- 类似体育比赛时的淘汰赛
- 首先取得 n 个对象的排序码，两两比较，得到 $\lfloor n/2 \rfloor$ 个比较的优胜者（排序码小者），作为第一步比较的结果保留下来
- 然后对这 $\lfloor n/2 \rfloor$ 个对象再进行排序码的两两比较，...
- 重复，直到选出一个排序码最小的对象为止

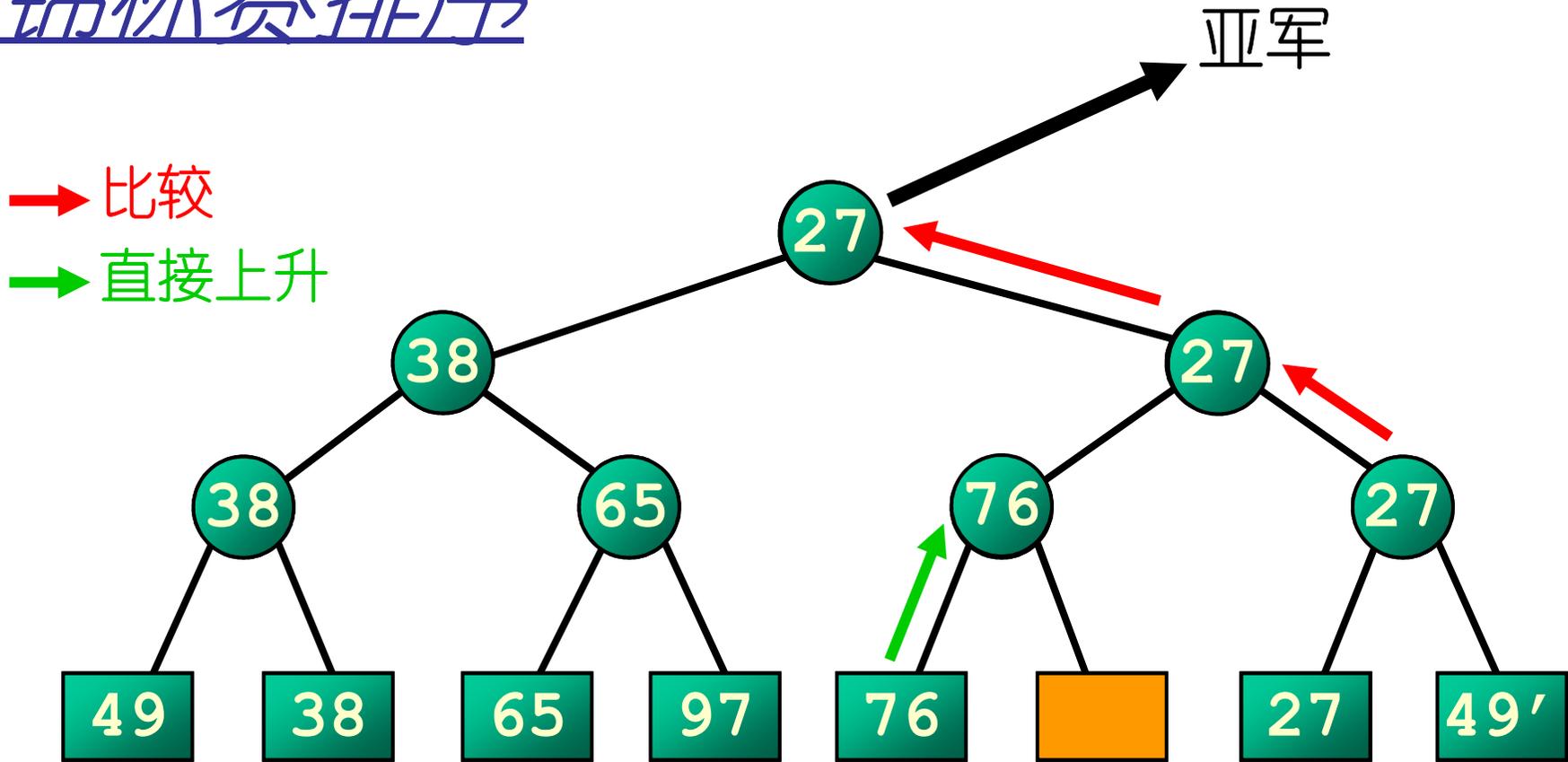
锦标赛排序



- 比较次数 = 7

- 输出冠军

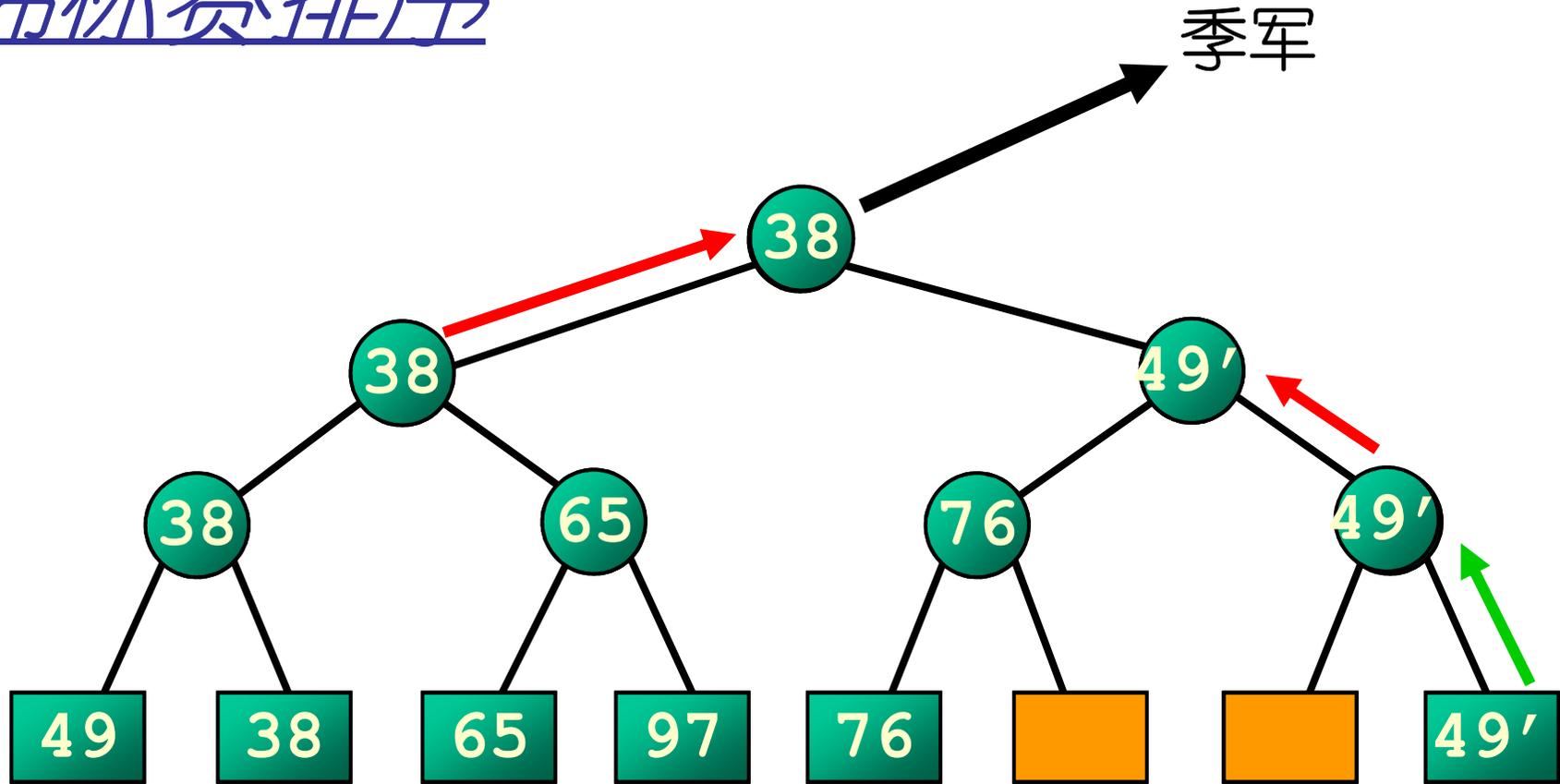
锦标赛排序



- 比较次数 = 2

- 输出亚军

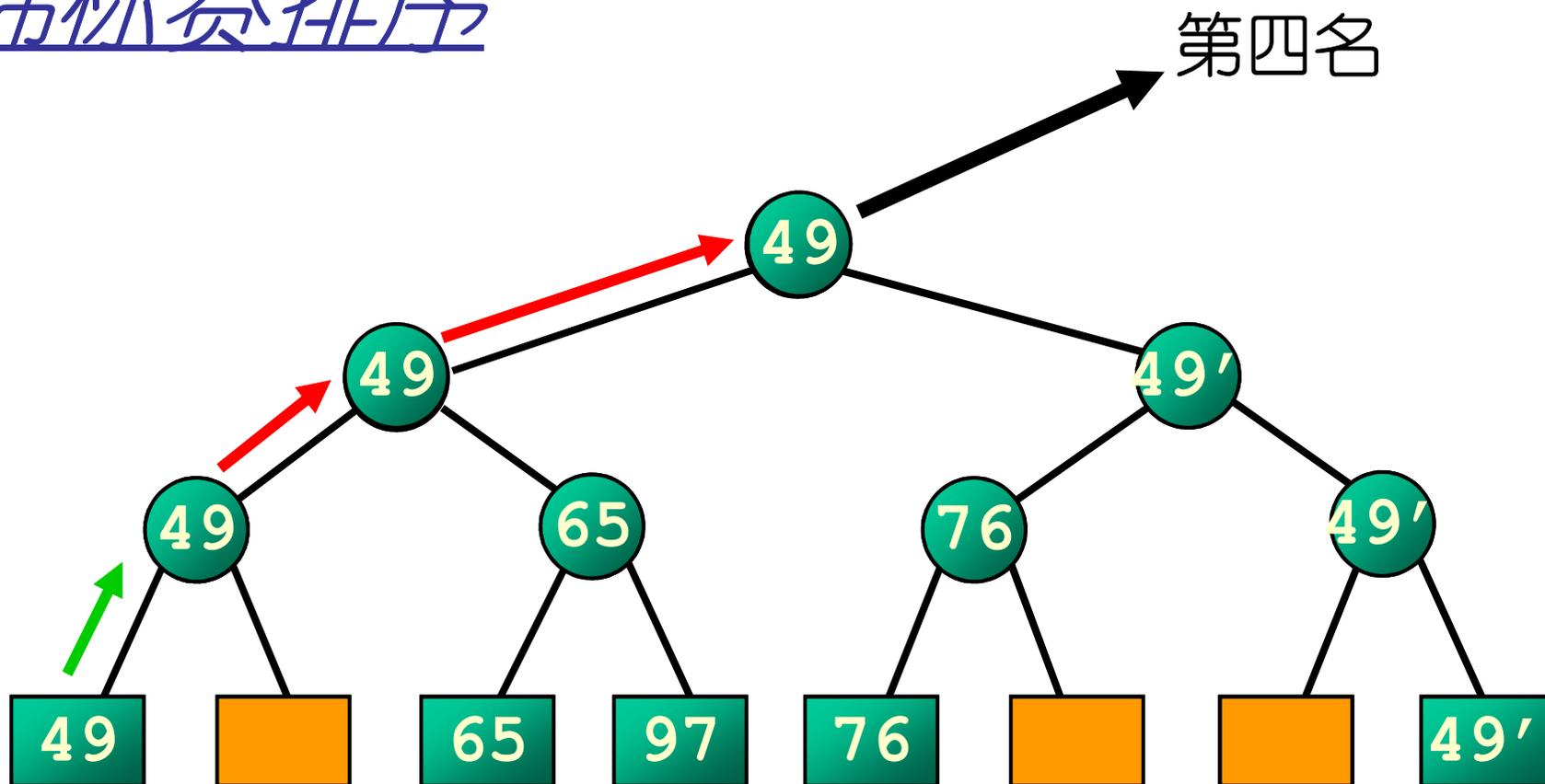
锦标赛排序



- 比较次数 = 2

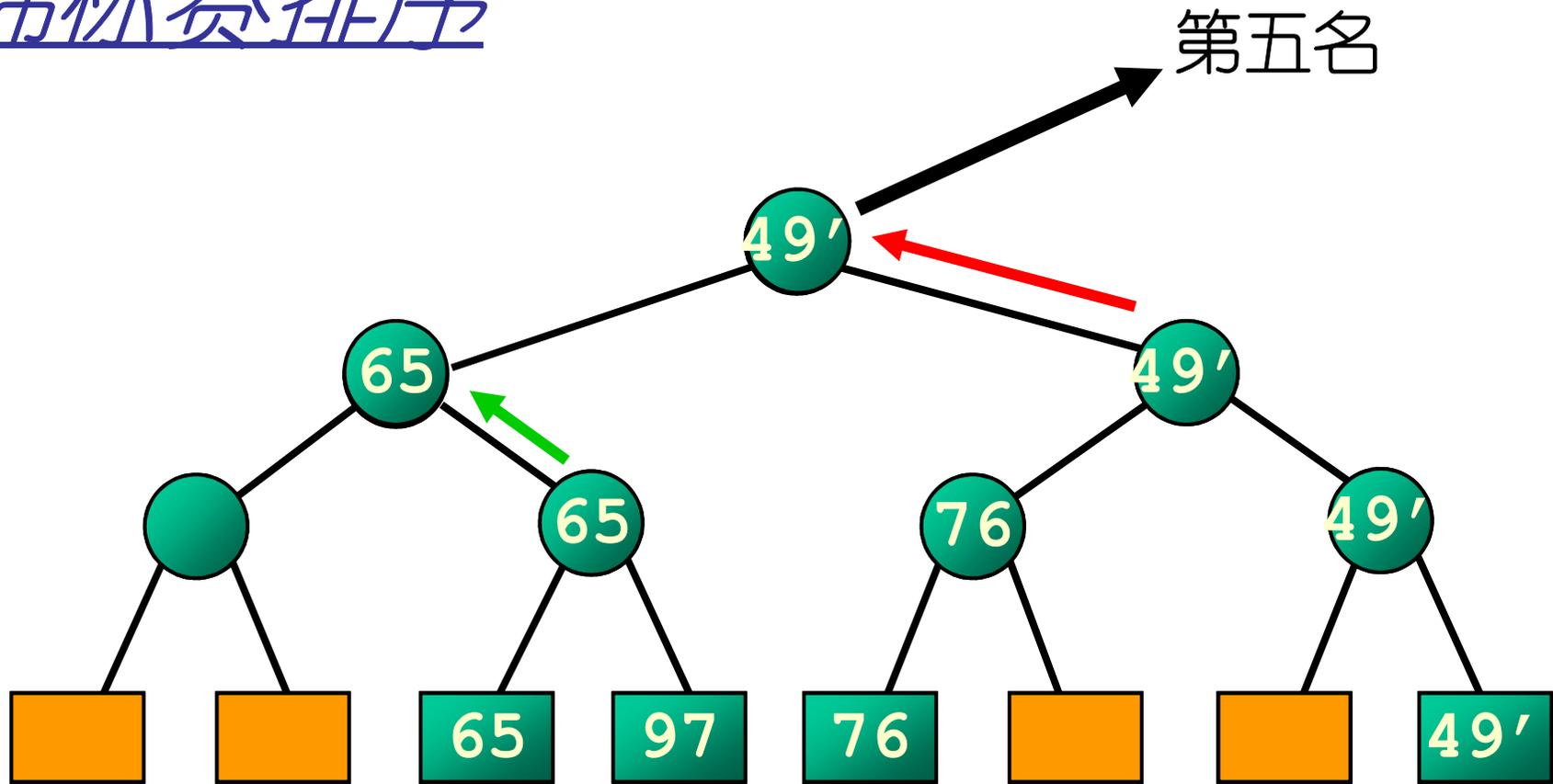
- 输出季军

锦标赛排序



- 比较次数 = 2
- 输出第四名

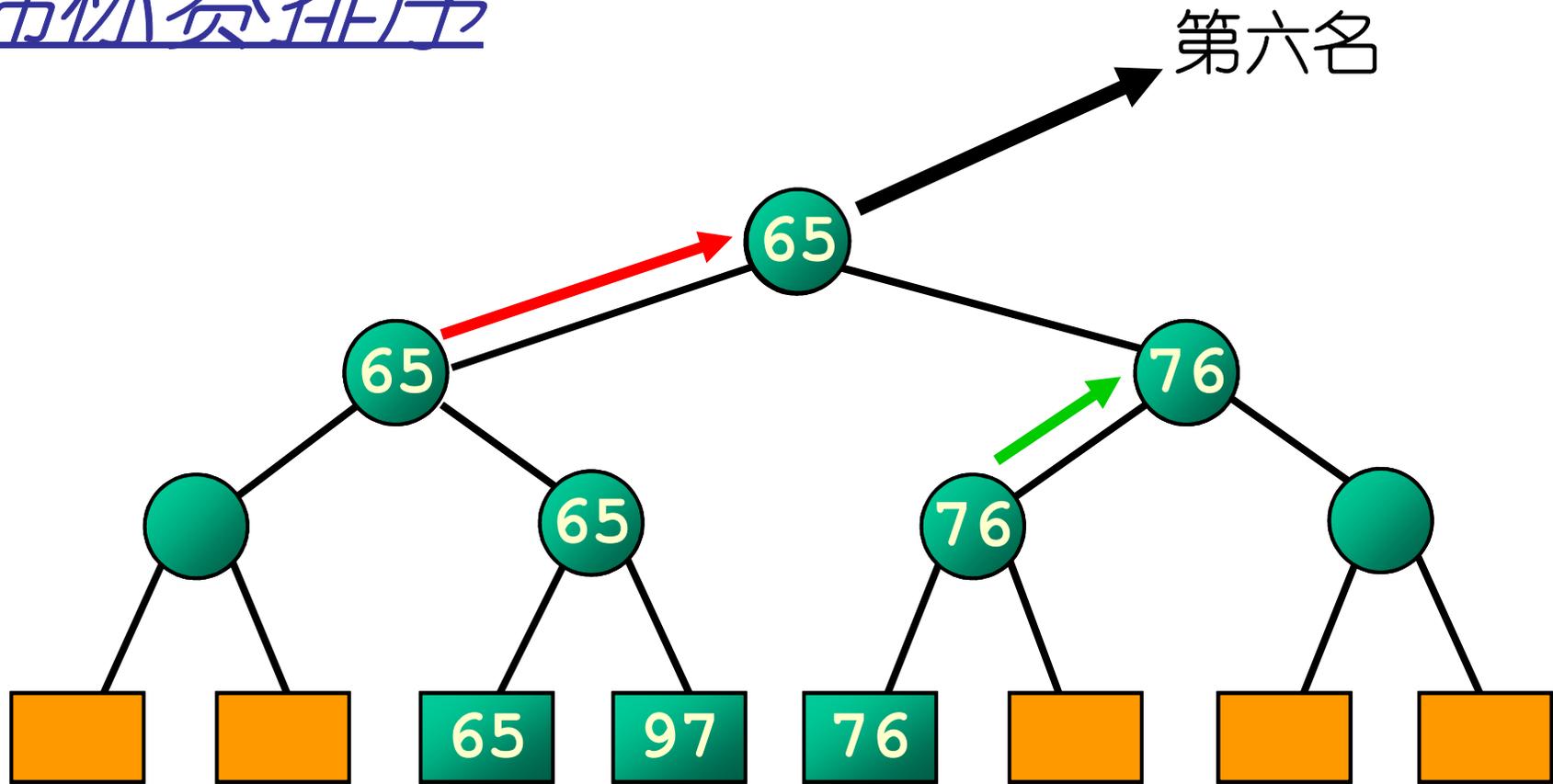
锦标赛排序



- 比较次数 = 1

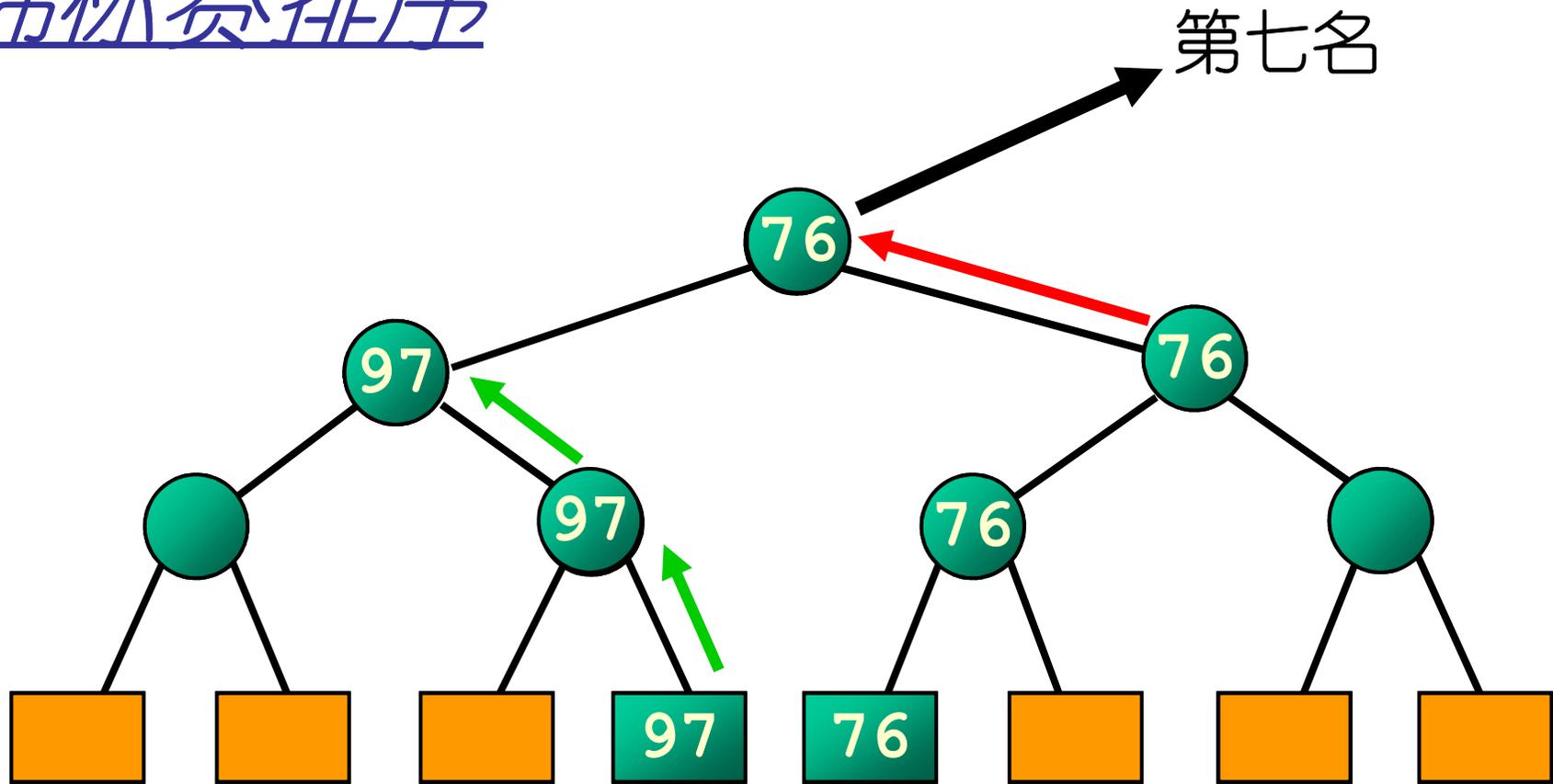
- 输出第五名

锦标赛排序



- 比较次数 = 1
- 输出第六名

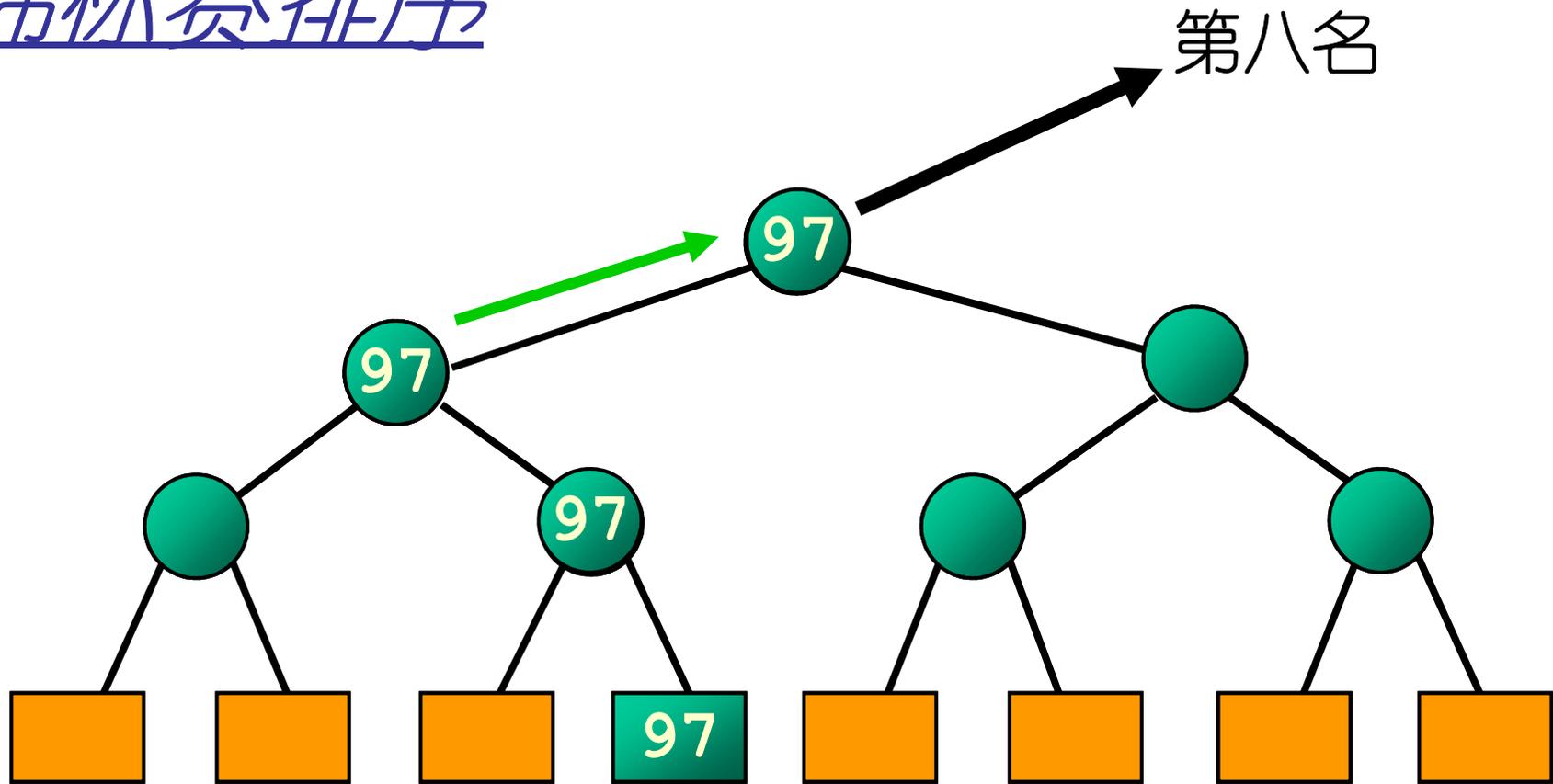
锦标赛排序



- 比较次数 = 1

- 输出第七名

锦标赛排序



- 比较次数 = 0

- 输出第八名

锦标赛排序

- 时间复杂度

- 锦标赛排序构成的选择树是满二叉树（如果元素不够补充空节点），其深度为 $\lceil \log_2 n \rceil$
- 除第一次选择时需要进行 $n-1$ 次比较外，选择其它元素每次只需比较 $O(\log_2 n)$ 次，所以总的比较次数为 $O(n \log_2 n)$
- 对象的移动次数不超过排序码的比较次数，所以锦标赛排序总时间复杂度为 $O(n \log_2 n)$

锦标赛排序

- 空间复杂度

- 锦标赛排序法虽然减少了许多排序时间，但是使用了较多的附加存储
- 如果有 n 个对象，必须使用至少 $2n-1$ 个结点来存放选择树

- 稳定性：

- 稳定

堆排序

- 堆

– n 个元素的序列 $\{K_1, K_2, \dots, K_n, \}$, 满足:

$$\begin{cases} k_i \leq k_{2i} \\ k_i \leq k_{2i+1} \end{cases} \quad \text{或} \quad \begin{cases} k_i \geq k_{2i} \\ k_i \geq k_{2i+1} \end{cases}$$

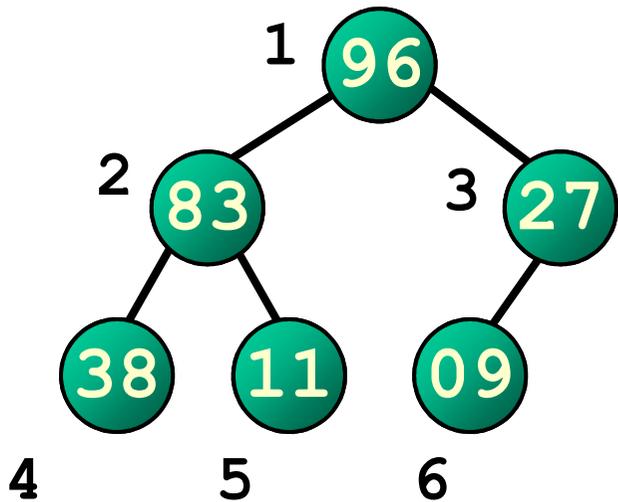
最小堆

最大堆

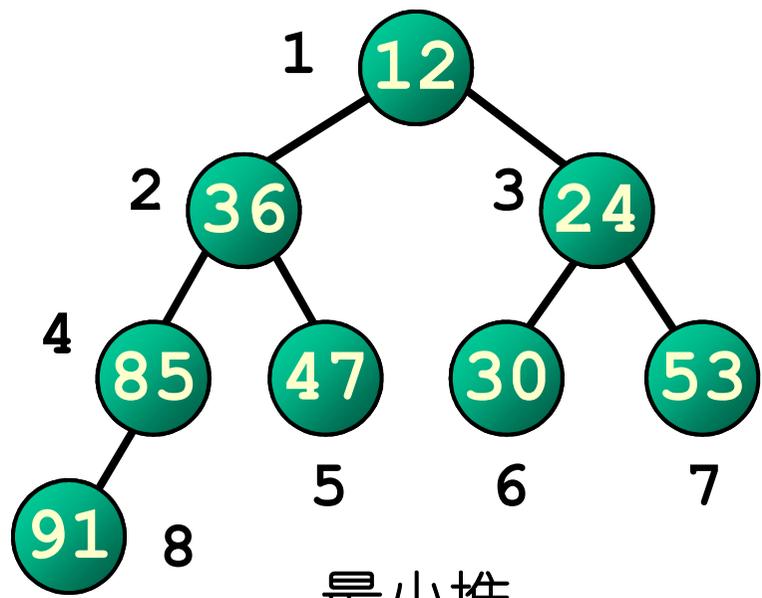
0	1	2	3	4	5	6
	96	83	27	38	11	09

0	1	2	3	4	5	6
	96	83	27	38	11	09

0	1	2	3	4	5	6	7	8
	12	36	24	85	47	30	53	91



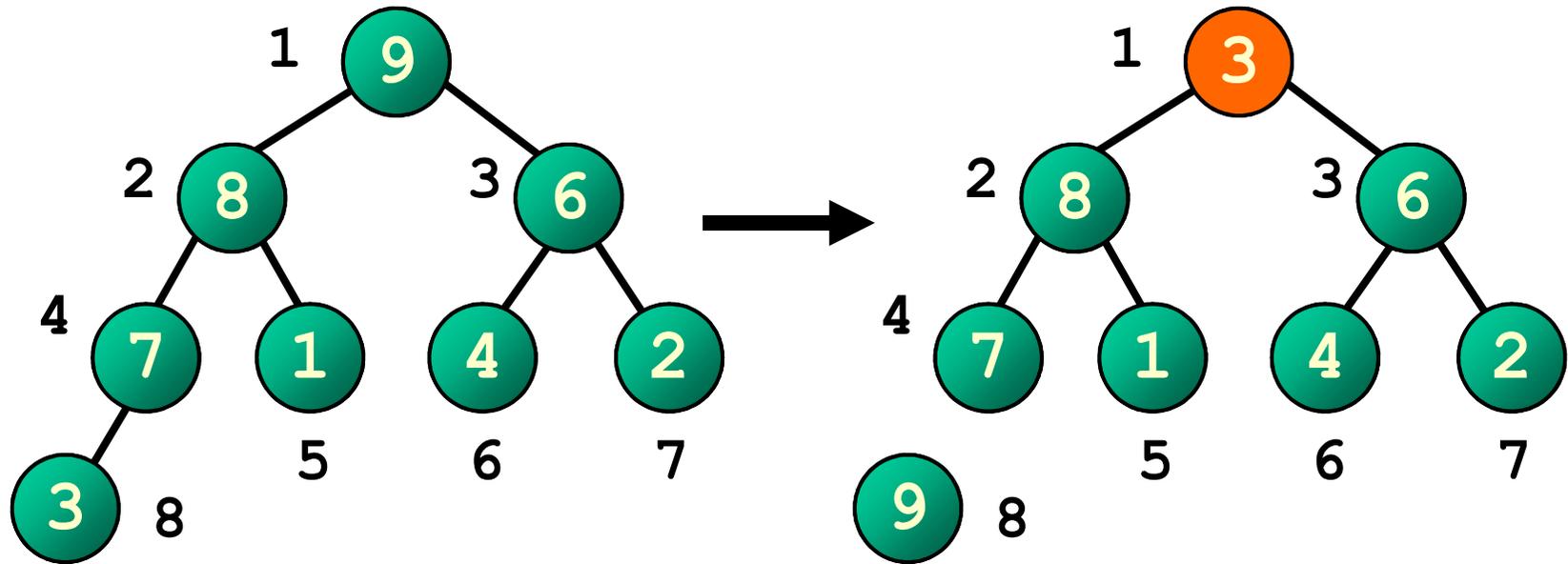
最大堆



最小堆

堆排序

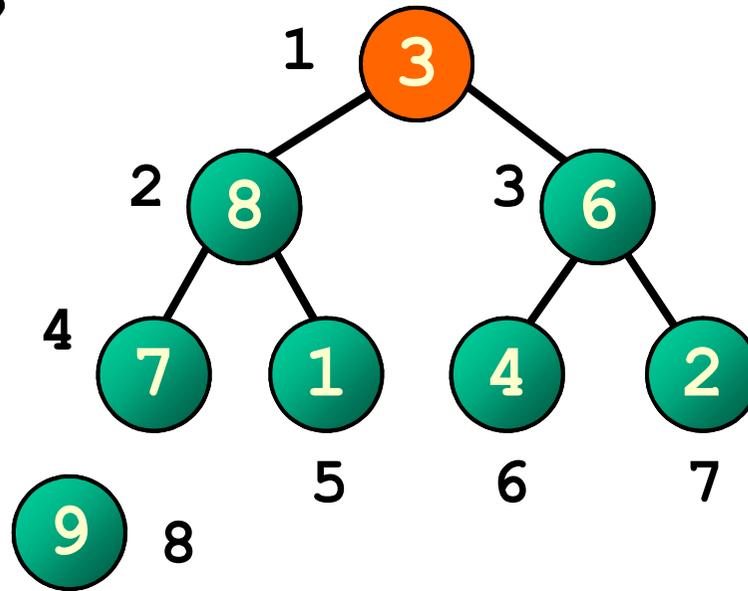
- 假设一组数据已经组织成了最大堆



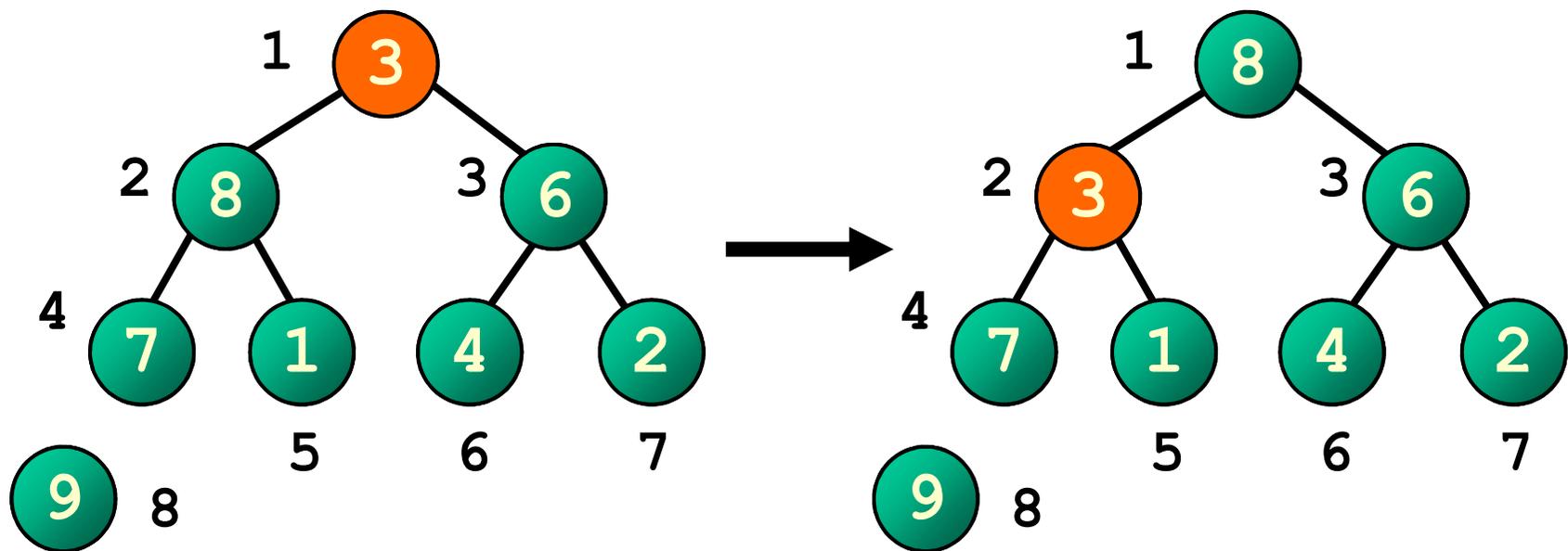
- 堆顶肯定是最小的
- 输出之：这里说的“输出”不是真的删除，而是把它和最后一个元素做交换

堆排序

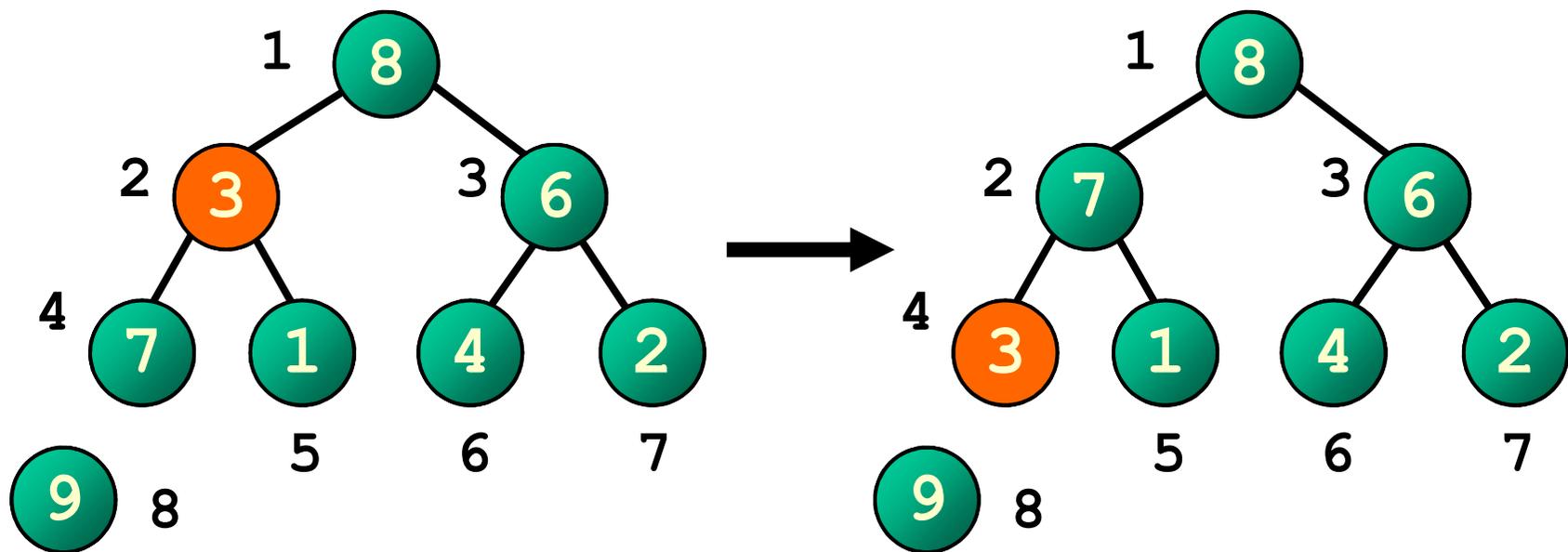
- “输出”后，需要重新调整成最大堆
 - 称作“筛选”



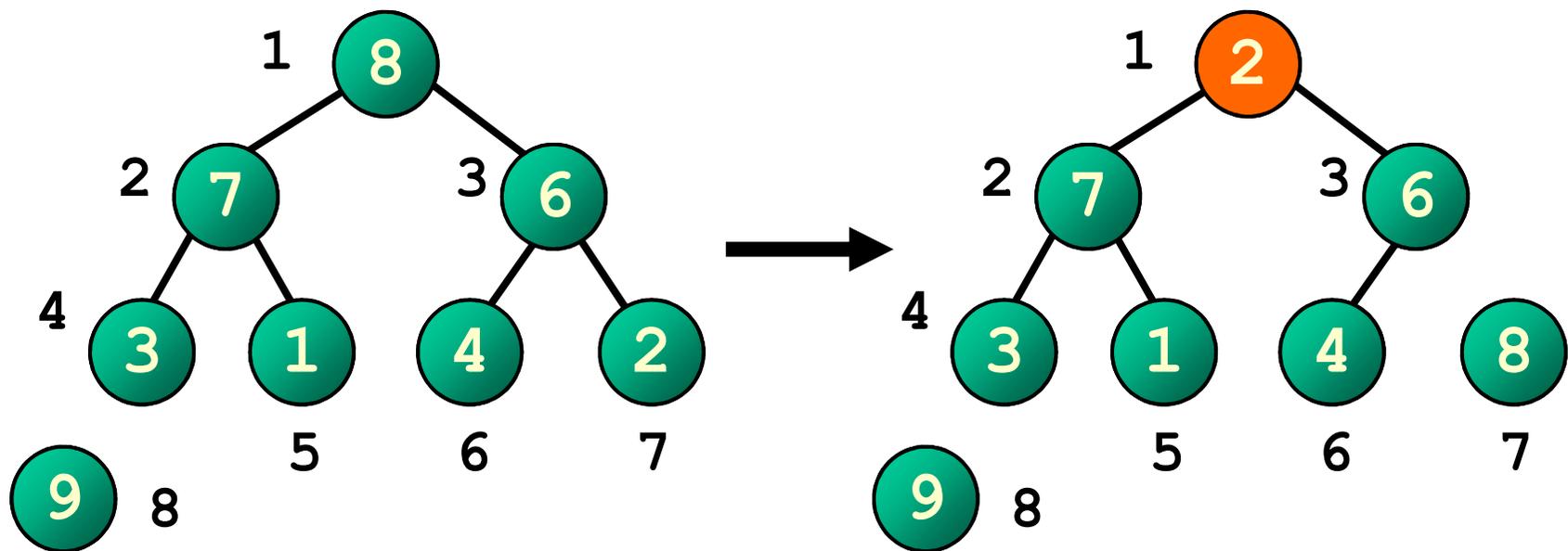
- 3比8、6小，必须下移
- 要从“儿子”中挑选合适的替换人选，因为除了堆顶元素，剩下来最大的就是第2层的元素了



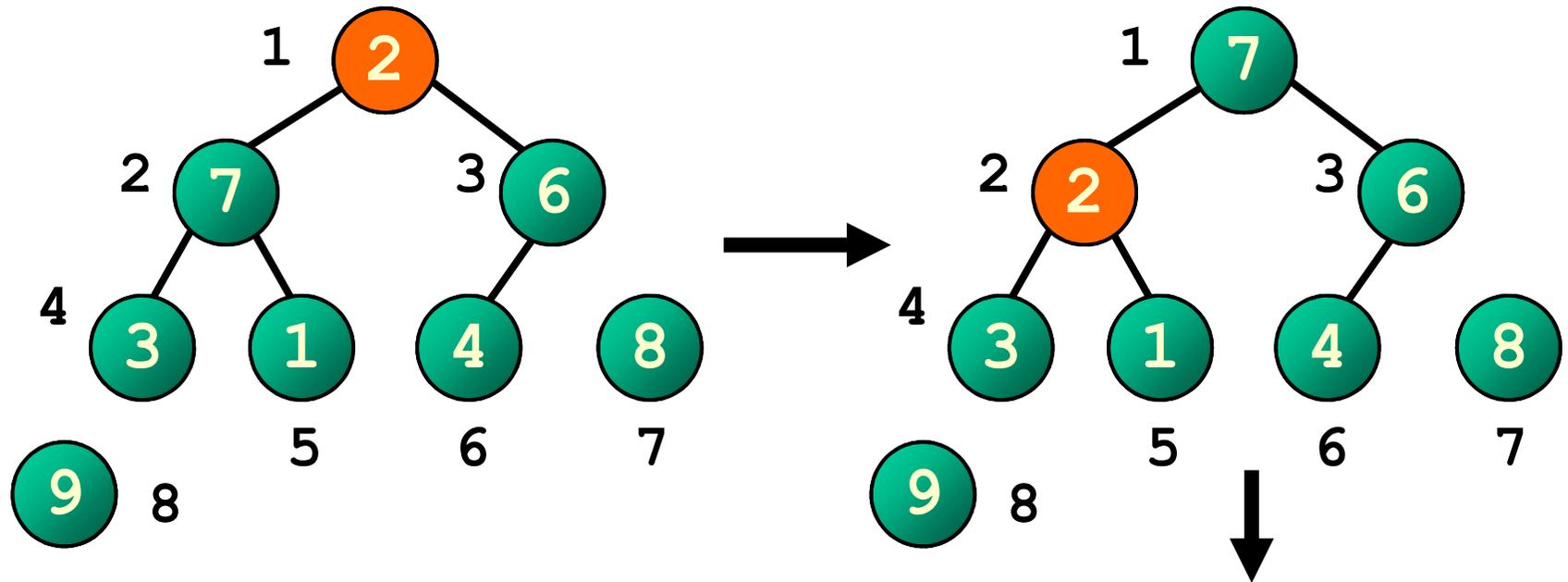
- 3的两个“儿子”中，8更大，应作为“继承人”
- 把3和8做交换



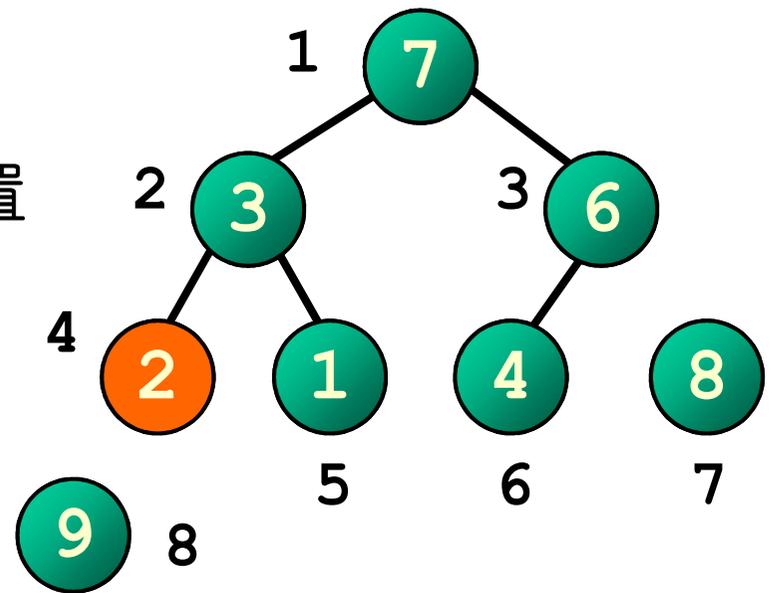
- 现在的3还不满足最大堆的要求，继续调整
- 在现在的3的“儿子”中挑选更大的一个做替换
- 直到3找到一个合适的位置为止



- 经过刚才的“筛选”，又重新整理成了最大堆
- 再次输出堆顶元素，肯定是现在最大的

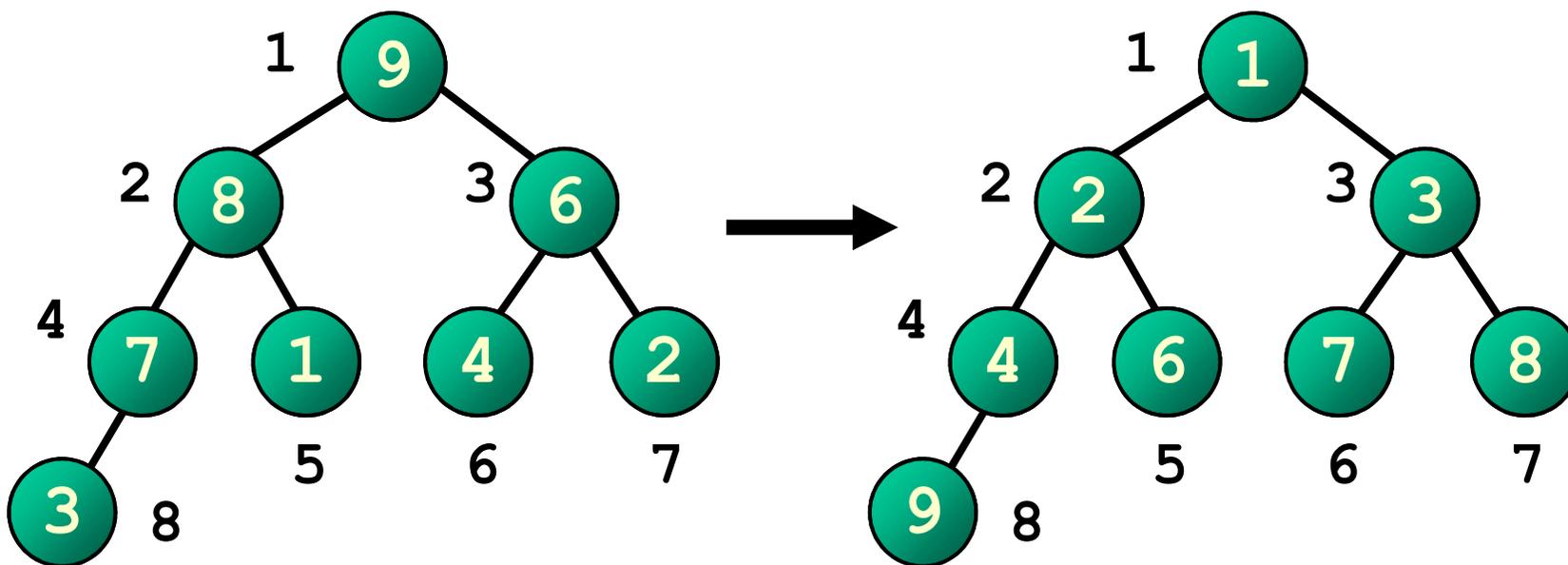


- 类似地，再次进行调整
 - 下移，直到找到合适的位置



堆排序

- 总之，如果待排序的数据已经被组织成了最大堆
 - 先输出堆顶元素
 - 再把新的堆顶元素重新整理成最大堆
 - 直到所有元素都输出



堆排序

- 调整一个元素的算法

```
void HeapAdjust(ElemType H[], int s, int m) {  
    ElemType rc = H[s]; //暂时保存待下移的数据  
    for(j = 2 * s; j <= m; j *= 2) {  
        if(j < m && LT(H[j], H[j+1]))  
            j++; //j指向s较大的“儿子”  
        if(!LT(rc, H.r[j]))  
            break; //若j的值比rc小,说明找到了s的位置  
        H.r[s] = H.r[j]; //否则元素j上移  
        s = j;  
    }  
    H.r[s] = rc; //写入s  
}
```

```

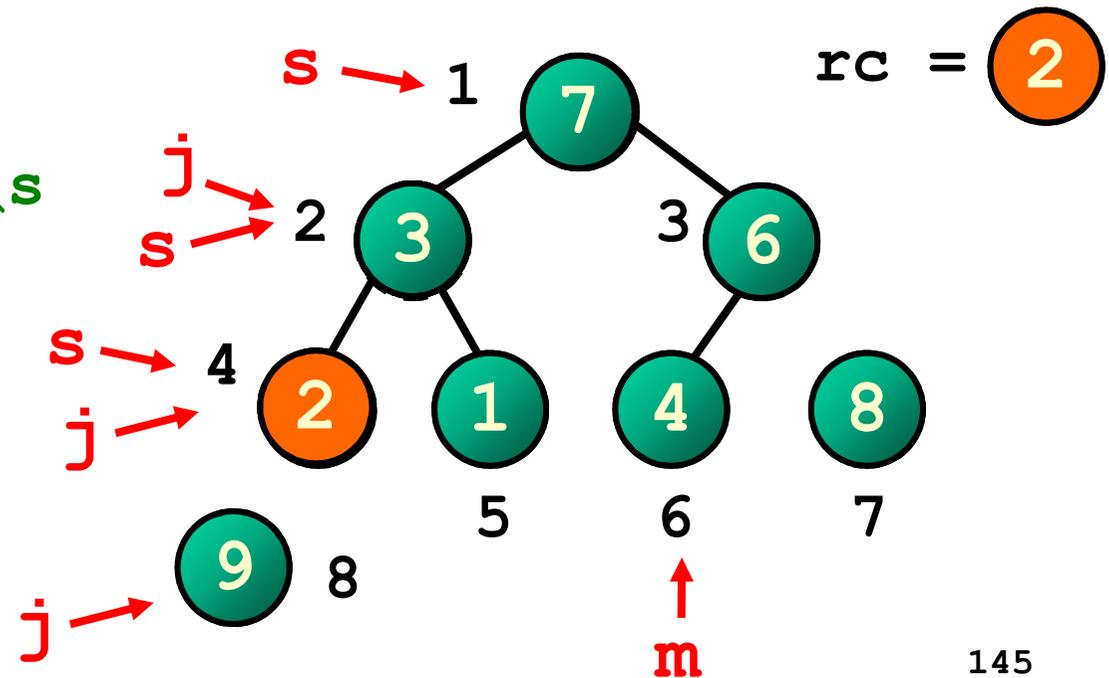
rc = H.r[s]; //暂时保存待下移的数据
for(j = 2 * s; j <= m; j *= 2) {
    if(j < m && LT(H.r[j], H.r[j+1]))
        j++; //j指向s较大的“儿子”
    //若j的值比rc小, 说明找到了s的位置
    if(!LT(rc, H.r[j])) break;
    H.r[s] = H.r[j]; //否则元素j上移
    s = j;
}

```

```

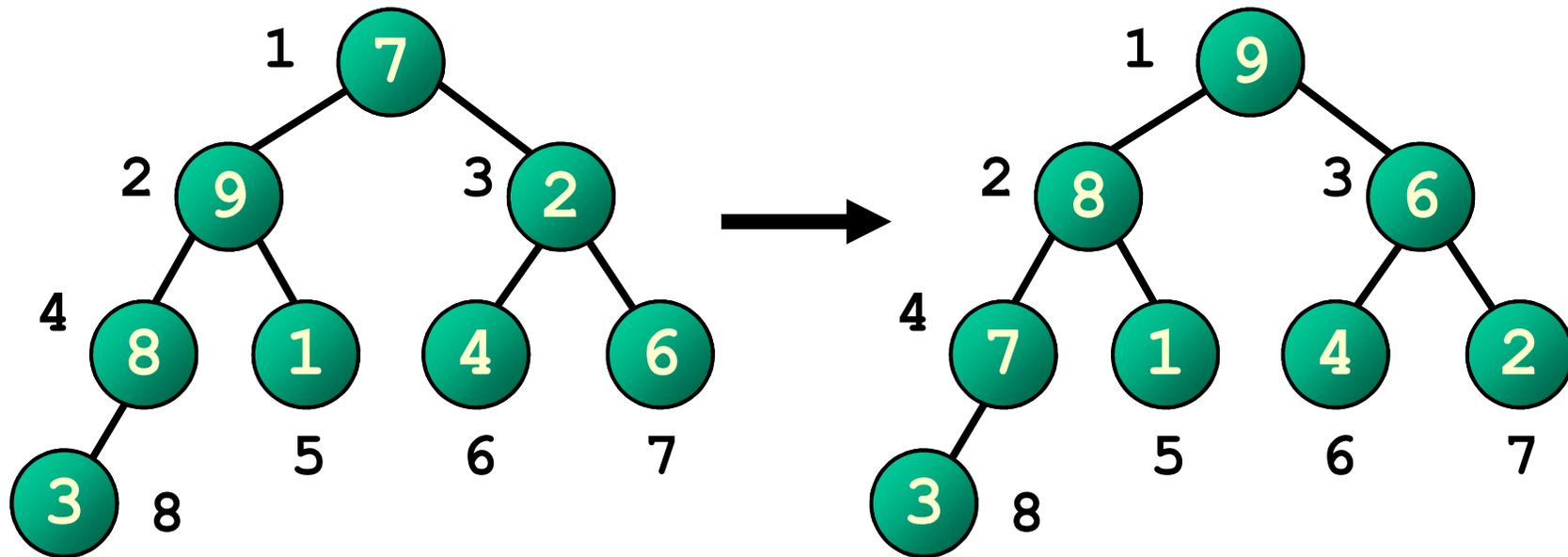
H.r[s] = rc; //写入s

```



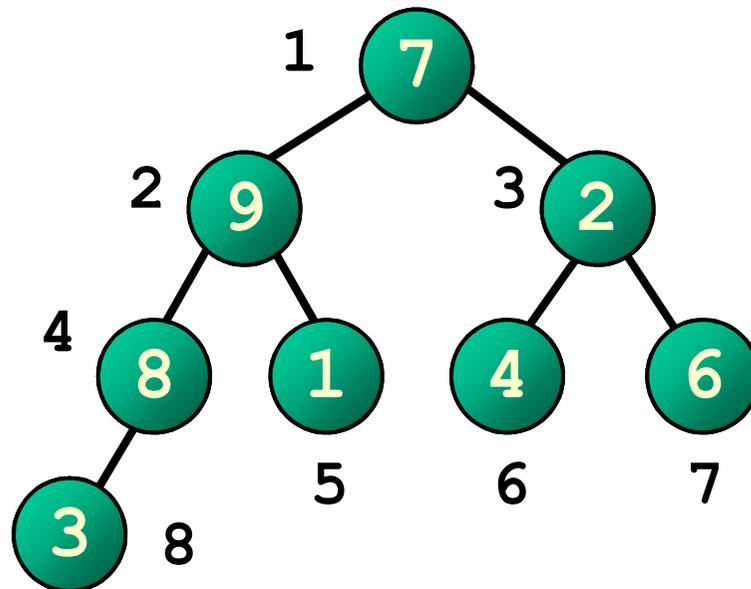
堆排序

- 杂乱无章的数据怎么整理成最大堆？



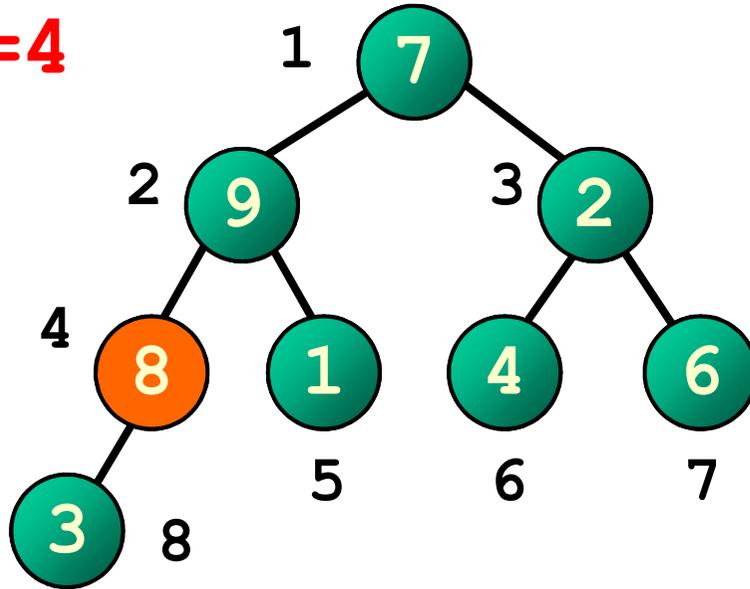
堆排序

- 把原始数据整理成最大堆
 - 对于叶节点来说，已经不可能再下移
 - 因此从非叶节点开始调整
 - n 个节点中，非叶节点是 $1 \sim \lfloor n/2 \rfloor$



堆排序

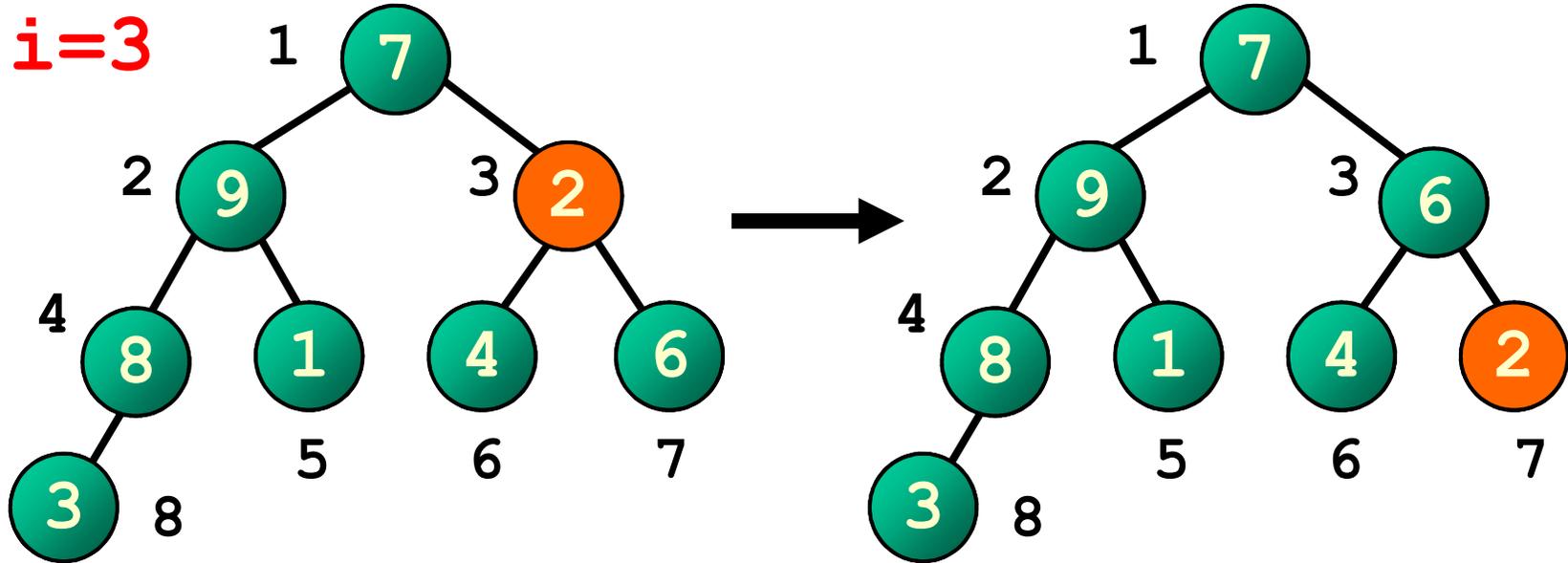
• $i=4$



- i 比它的“儿子”们小么？
- 是，则下移
- 并用最大的那个儿子来替换它
- 直到找到合适的位置

堆排序

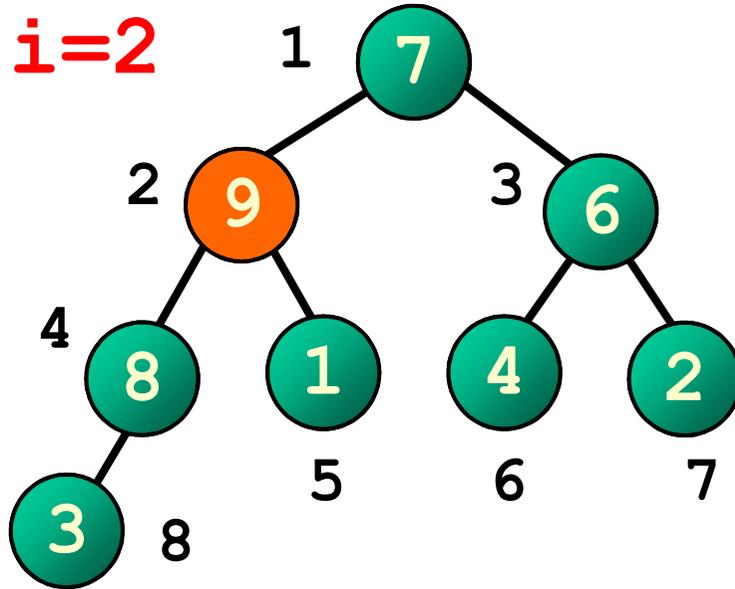
• $i=3$



- i 比它的“儿子”们小么？
- 是，则下移
- 并用最大的那个儿子来替换它
- 直到找到合适的位置

堆排序

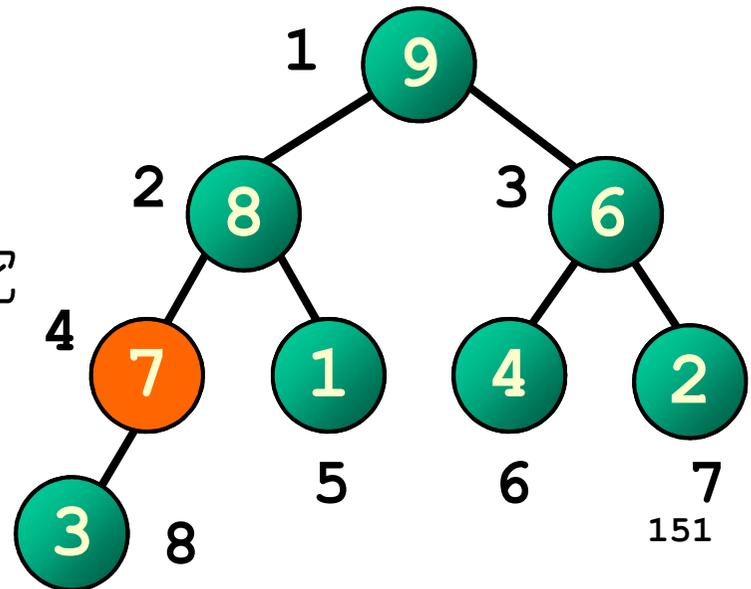
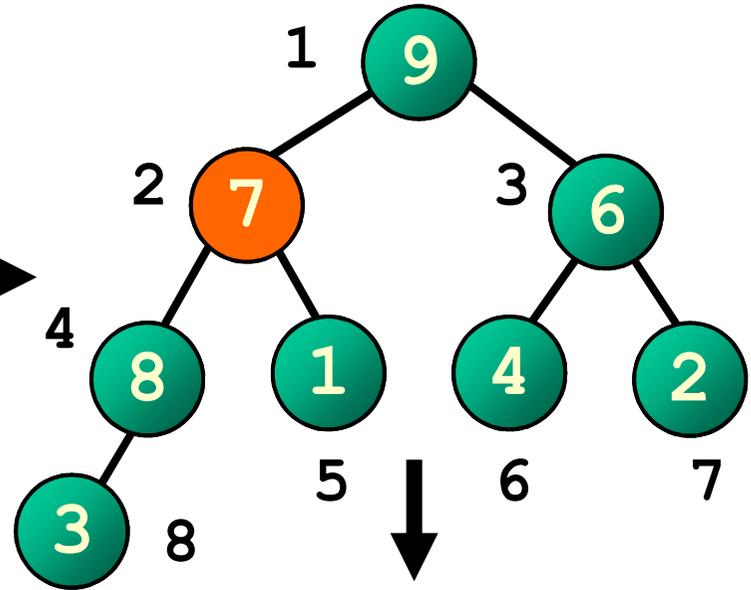
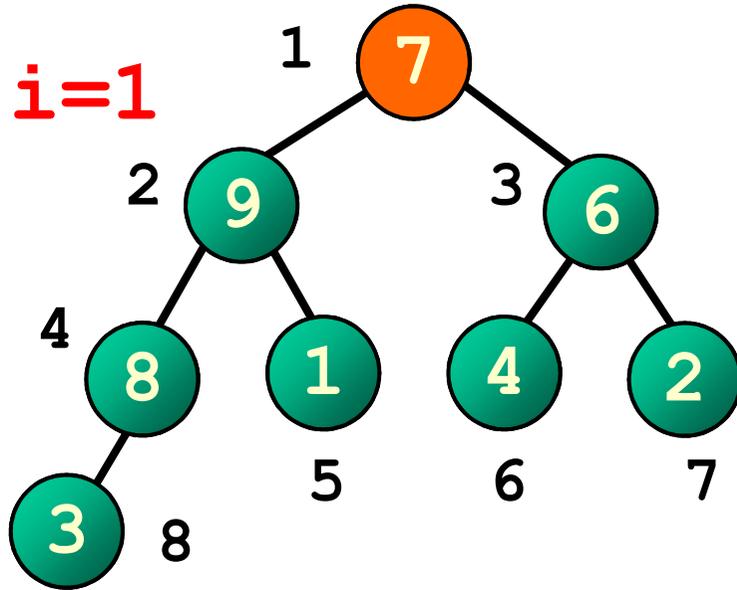
• $i=2$



- i 比它的“儿子”们小么？
- 是，则下移
- 并用最大的那个儿子来替换它
- 直到找到合适的位置

堆排序

• $i=1$



- i 比它的“儿子”们小么？
- 是，则下移
- 并用最大的那个儿子来替换它
- 直到找到合适的位置

堆排序

- 把原始数据整理成最大堆
 - $i = \lfloor n/2 \rfloor$ to 1
 - 调整第*i*个元素
- 堆排序
 - 先把所有原始数据整理成最大堆
 - 输出堆顶元素
 - 调整新堆顶元素

} 直到所有元素都输出

堆排序

- 时间复杂度

- 最差 $O(n) + O(n \log n) = O(n \log n)$

- 这是它相对于快速排序的一个优点

- 所以特别适合大量数据的排序

- 空间复杂度

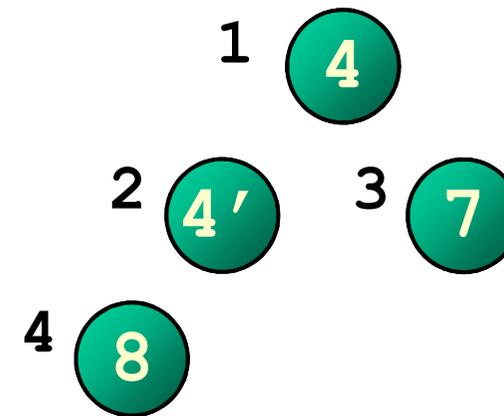
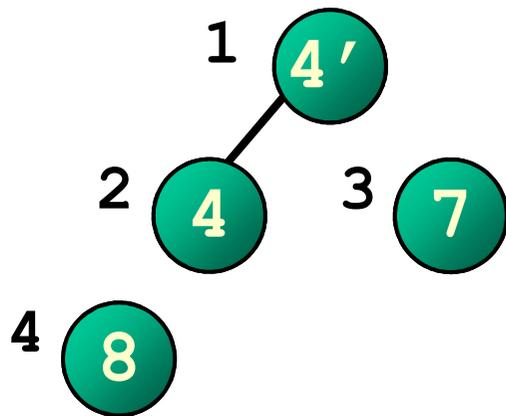
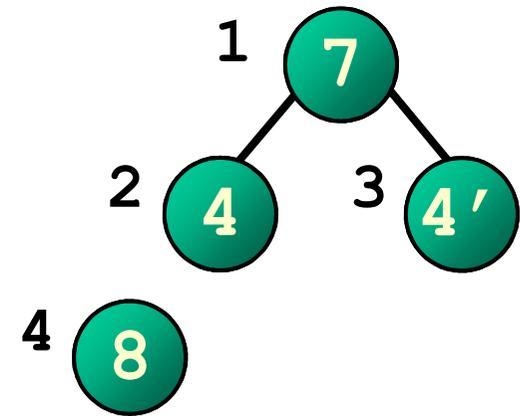
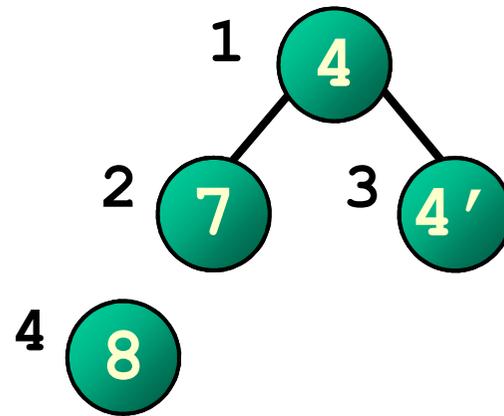
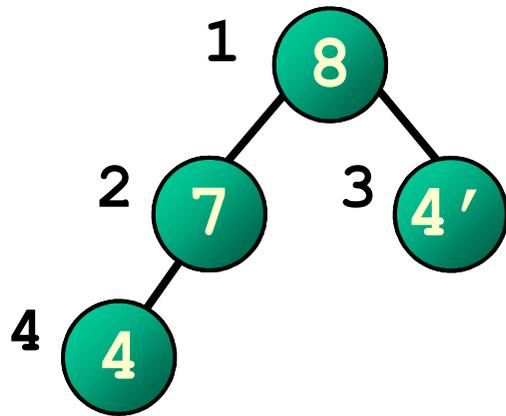
- $O(1)$: 交换数据时使用了一个临时变量

- 稳定性:

- 不稳定

堆排序

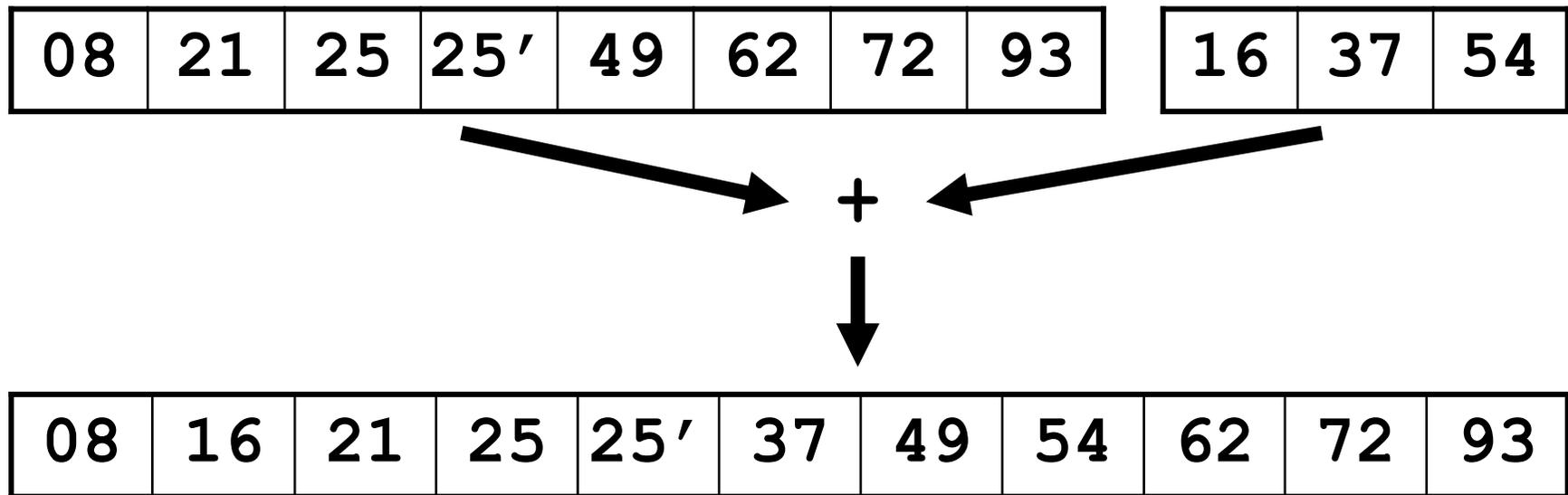
- 不稳定



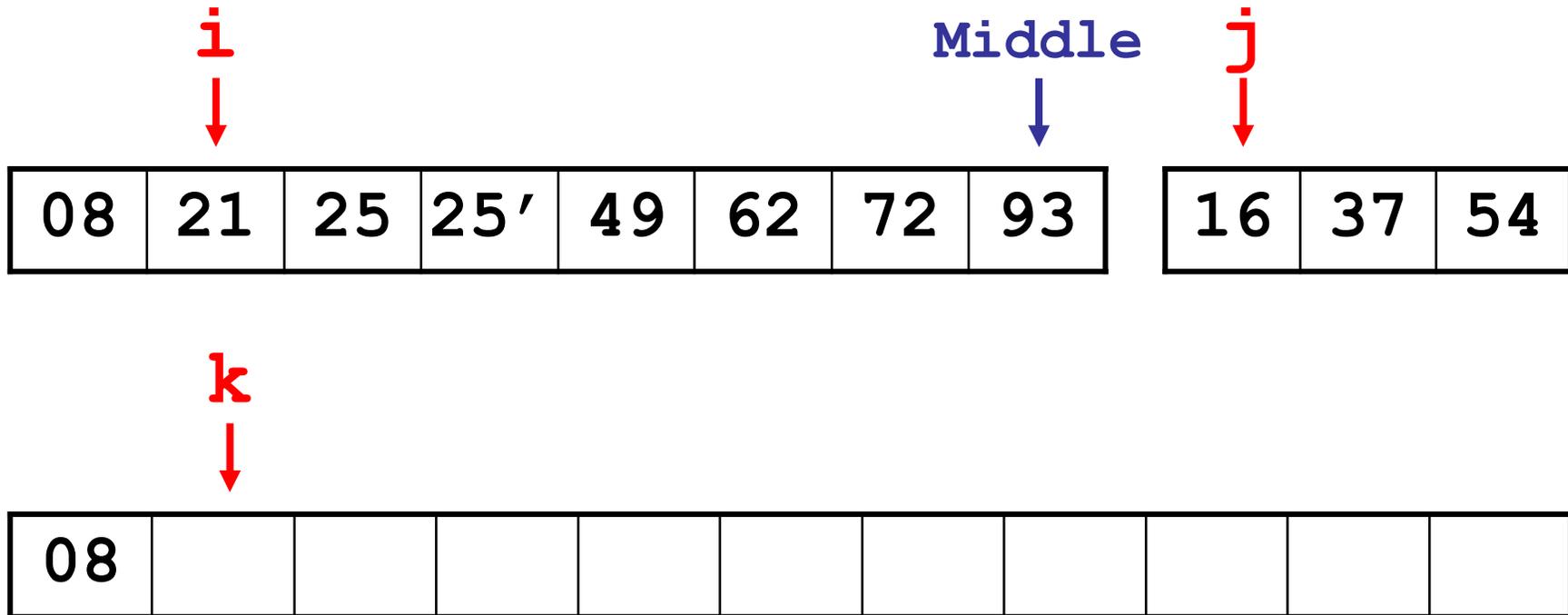
归并排序法

- 归并

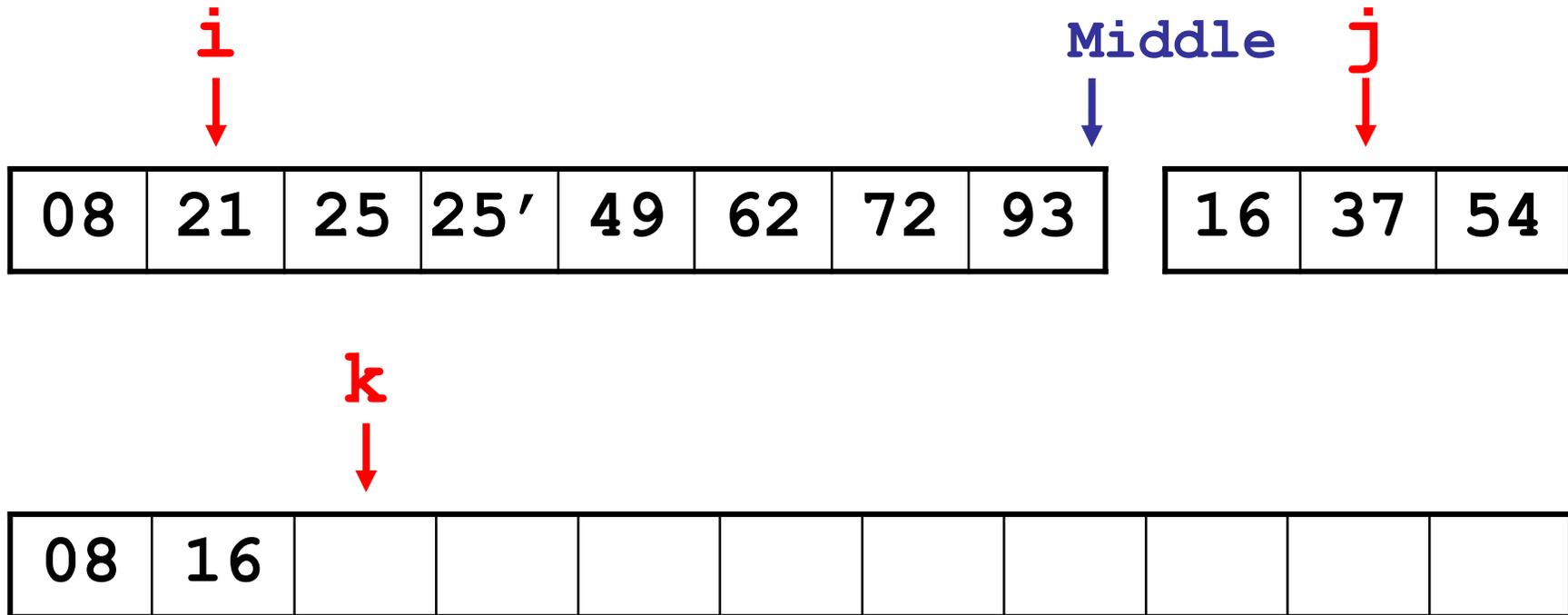
- 将两个或两个以上的有序表合并成一个新的有序表



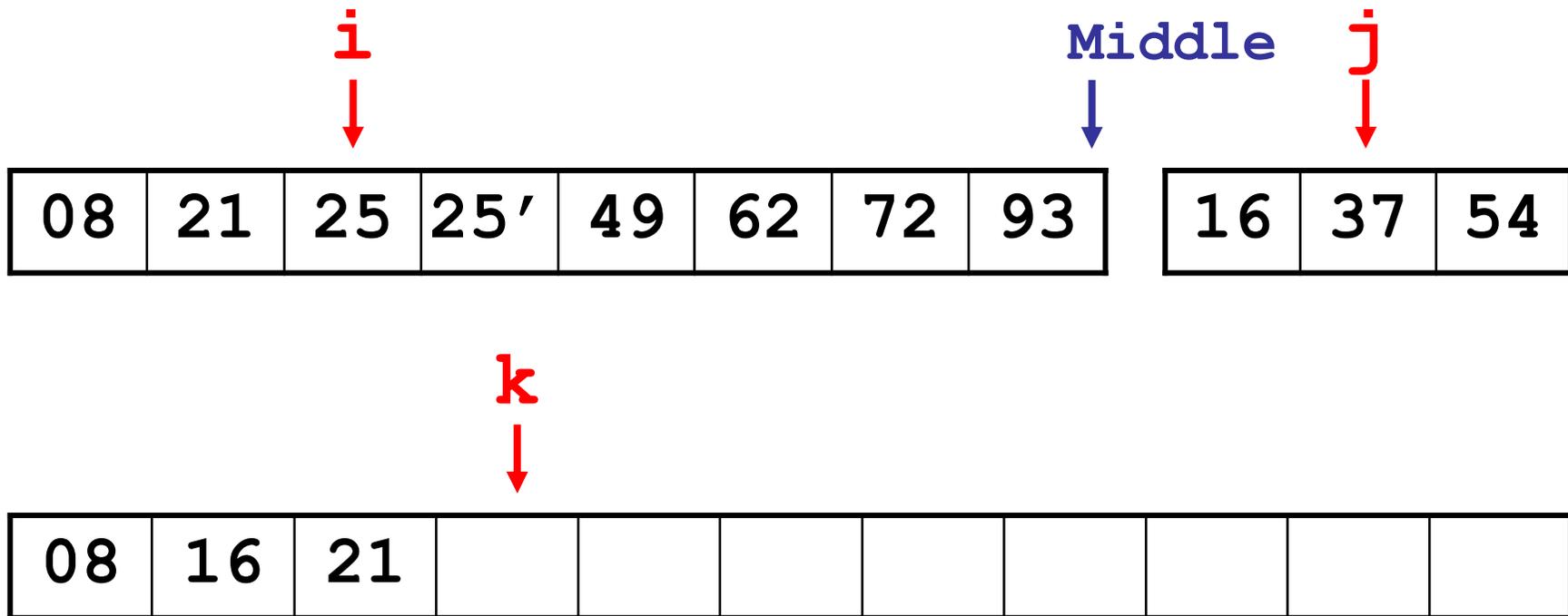

```
while (i <= Middle && j <= N)
    if (Data[i] <= Data[j])
        Output[k++] = Data[i++];
    else
        Output[k++] = Data[j++];
```



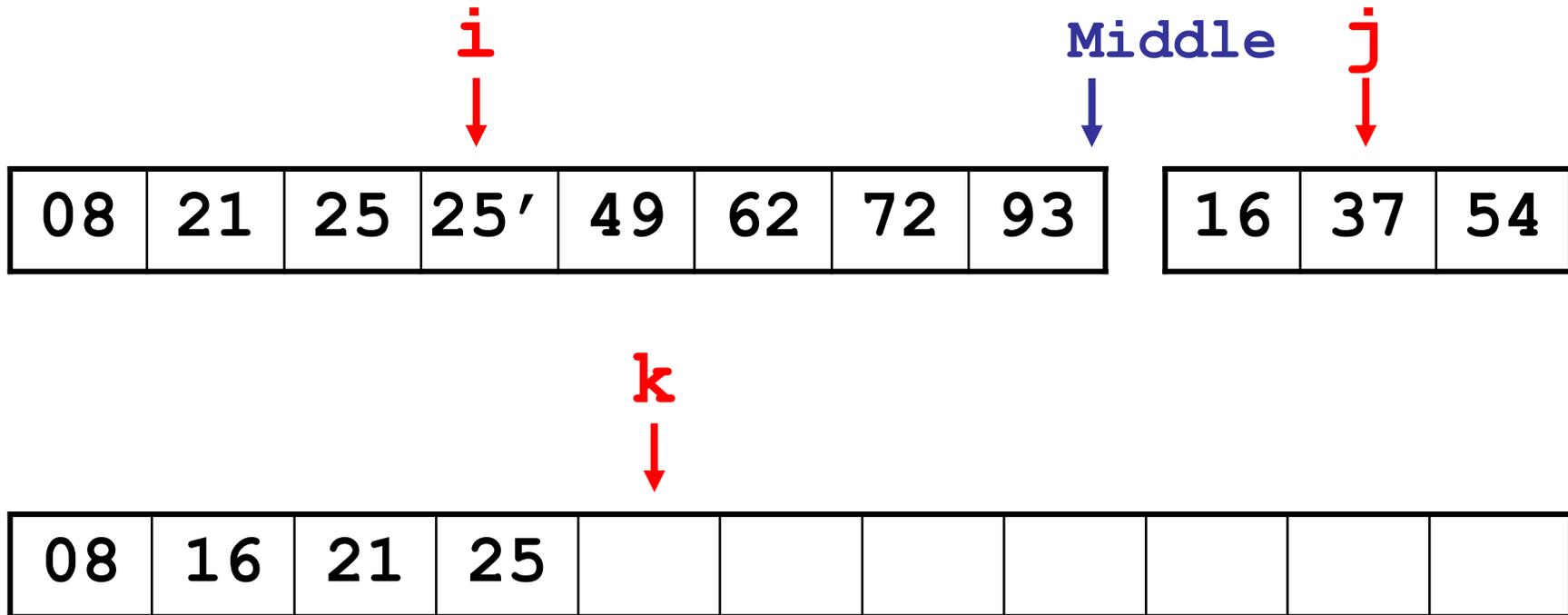
```
while(i <= Middle && j <= N)
    if(Data[i] <= Data[j])
        Output[k++] = Data[i++];
    else
        Output[k++] = Data[j++];
```



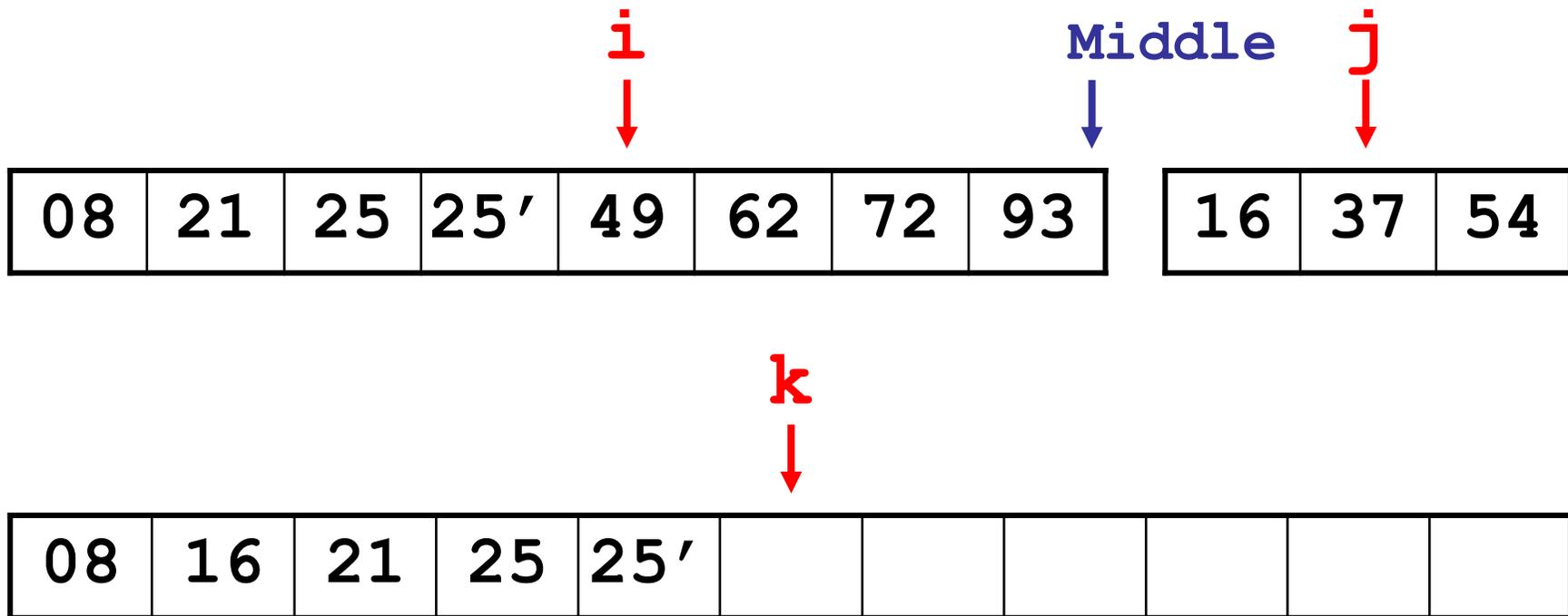
```
while(i <= Middle && j <= N)
    if(Data[i] <= Data[j])
        Output[k++] = Data[i++];
    else
        Output[k++] = Data[j++];
```



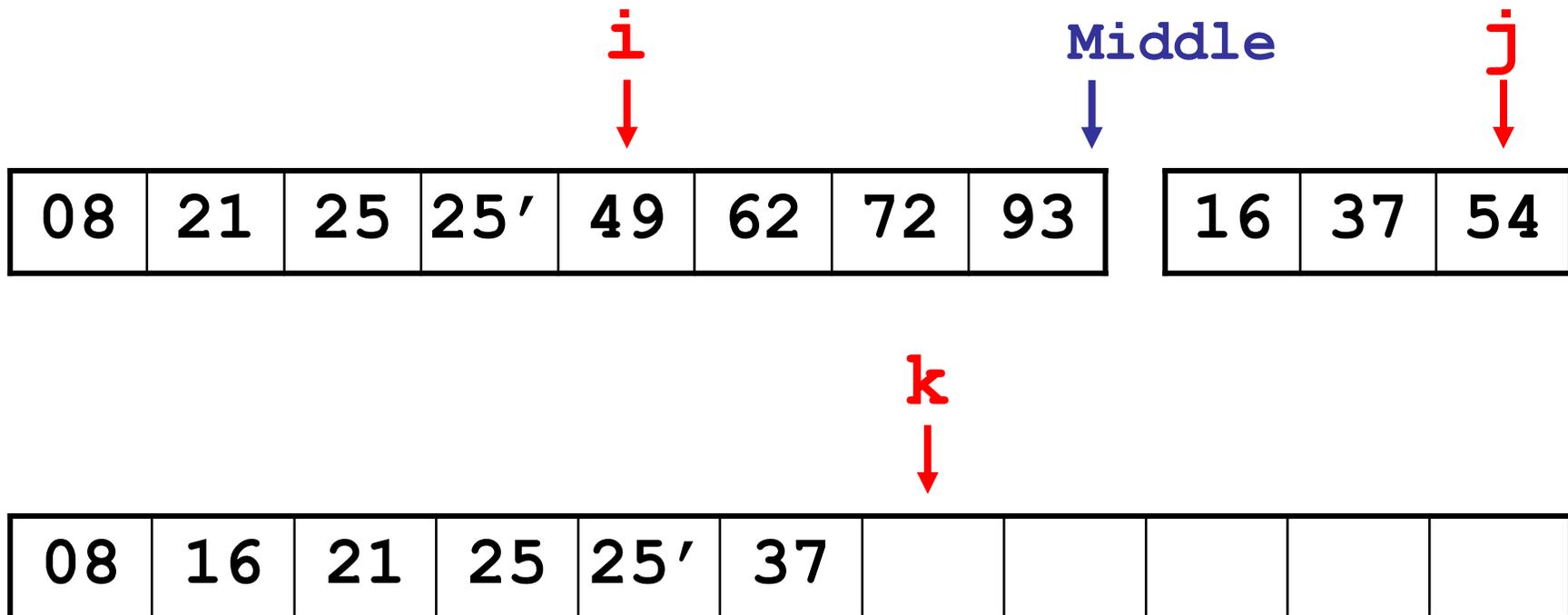
```
while (i <= Middle && j <= N)
    if (Data[i] <= Data[j])
        Output[k++] = Data[i++];
    else
        Output[k++] = Data[j++];
```



```
while (i <= Middle && j <= N)
    if (Data[i] <= Data[j])
        Output[k++] = Data[i++];
    else
        Output[k++] = Data[j++];
```



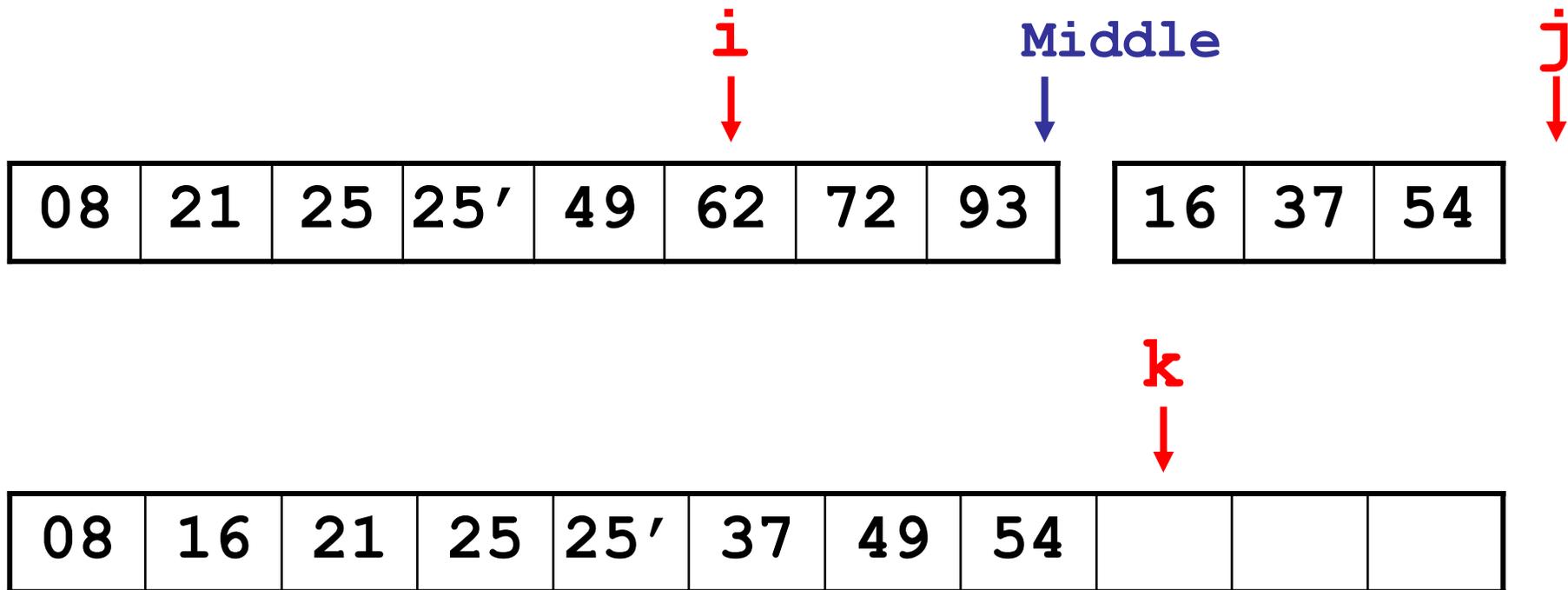
```
while (i <= Middle && j <= N)
    if (Data[i] <= Data[j])
        Output[k++] = Data[i++];
    else
        Output[k++] = Data[j++];
```



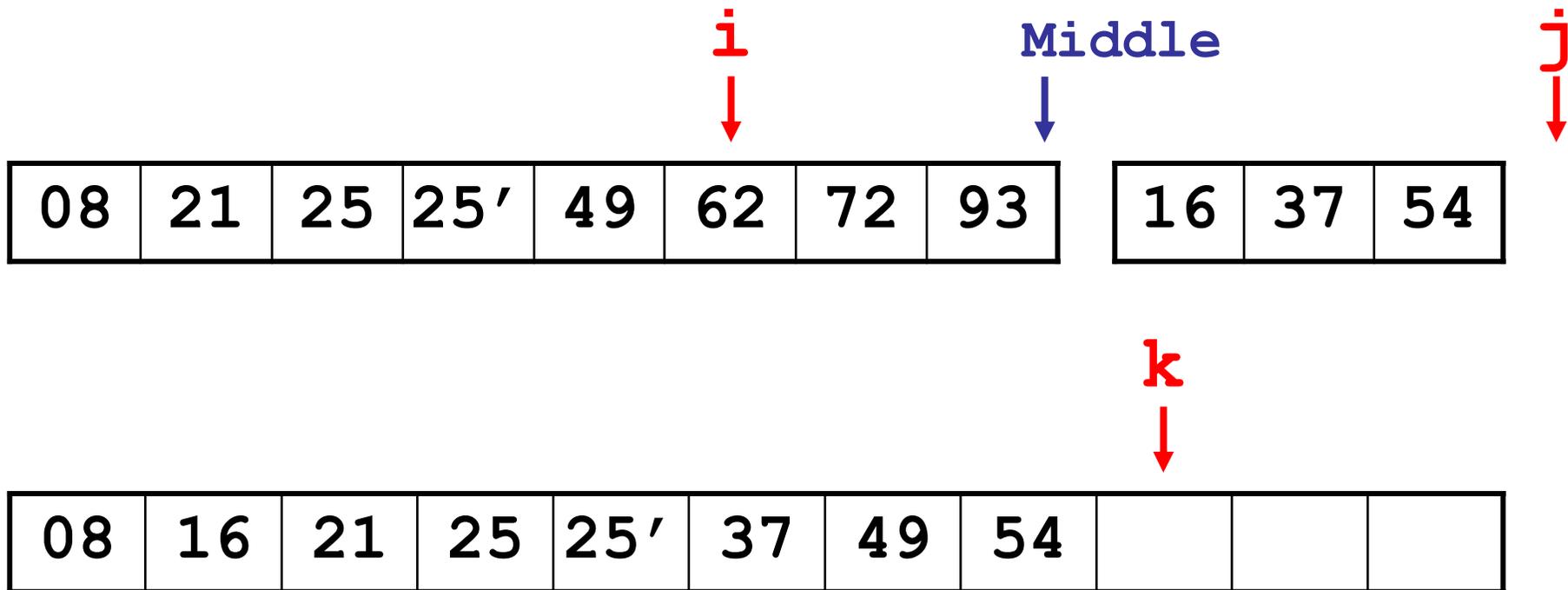
```

while (i <= Middle && j <= N)
    if (Data[i] <= Data[j])
        Output[k++] = Data[i++];
    else
        Output[k++] = Data[j++];

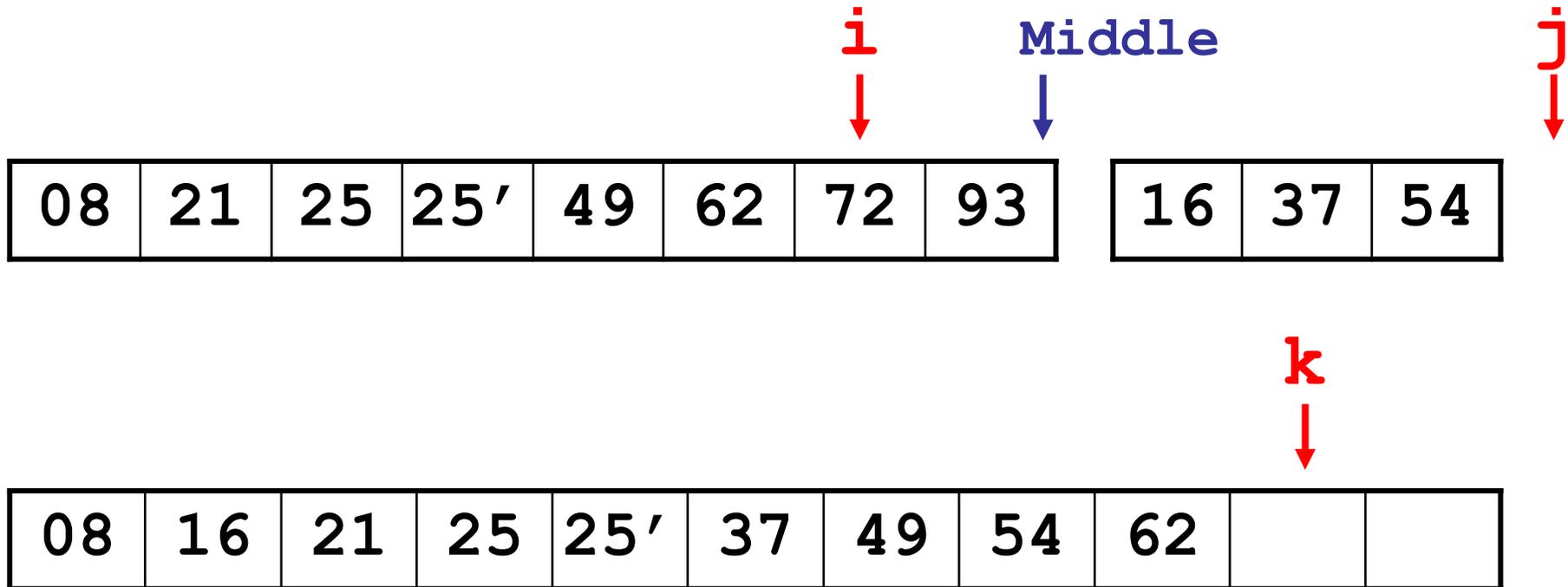
```



```
while (i <= Middle)
    Output[k++] = Data[i++];
while (j <= Middle)
    Output[k++] = Data[j++];
```



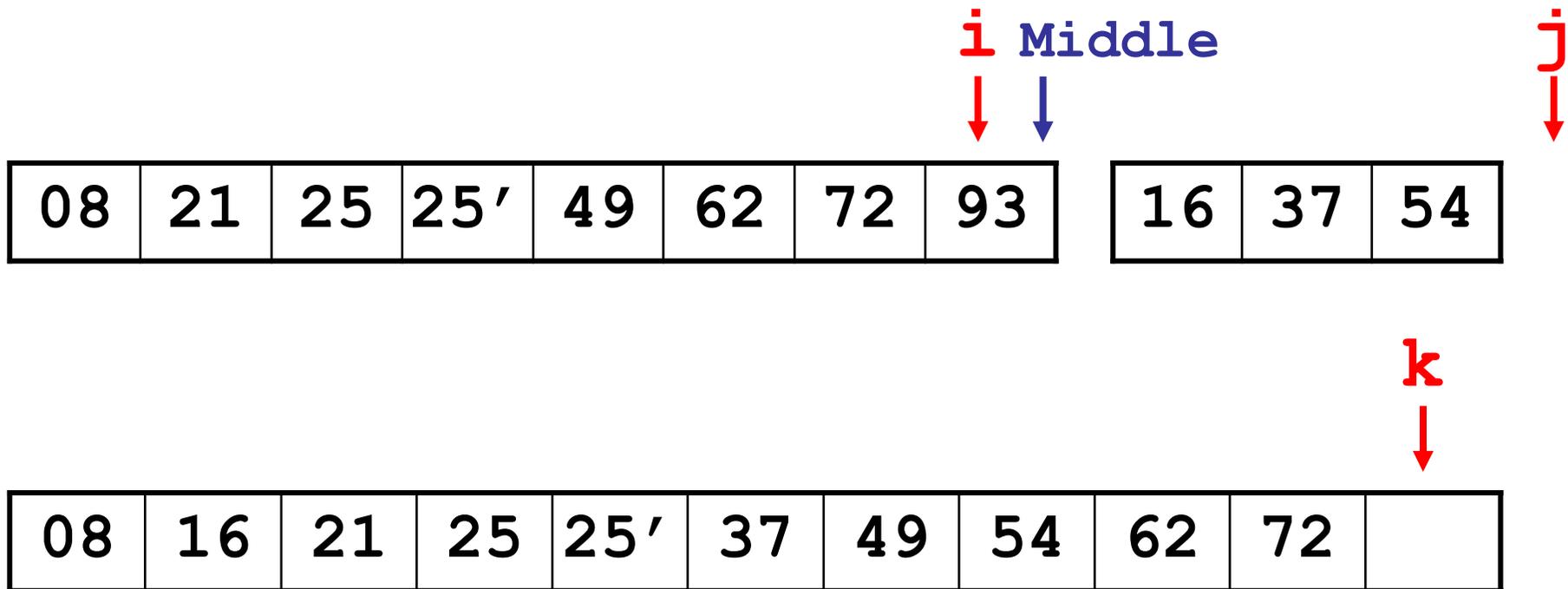
```
while (i <= Middle)
    Output[k++] = Data[i++];
while (j <= Middle)
    Output[k++] = Data[j++];
```



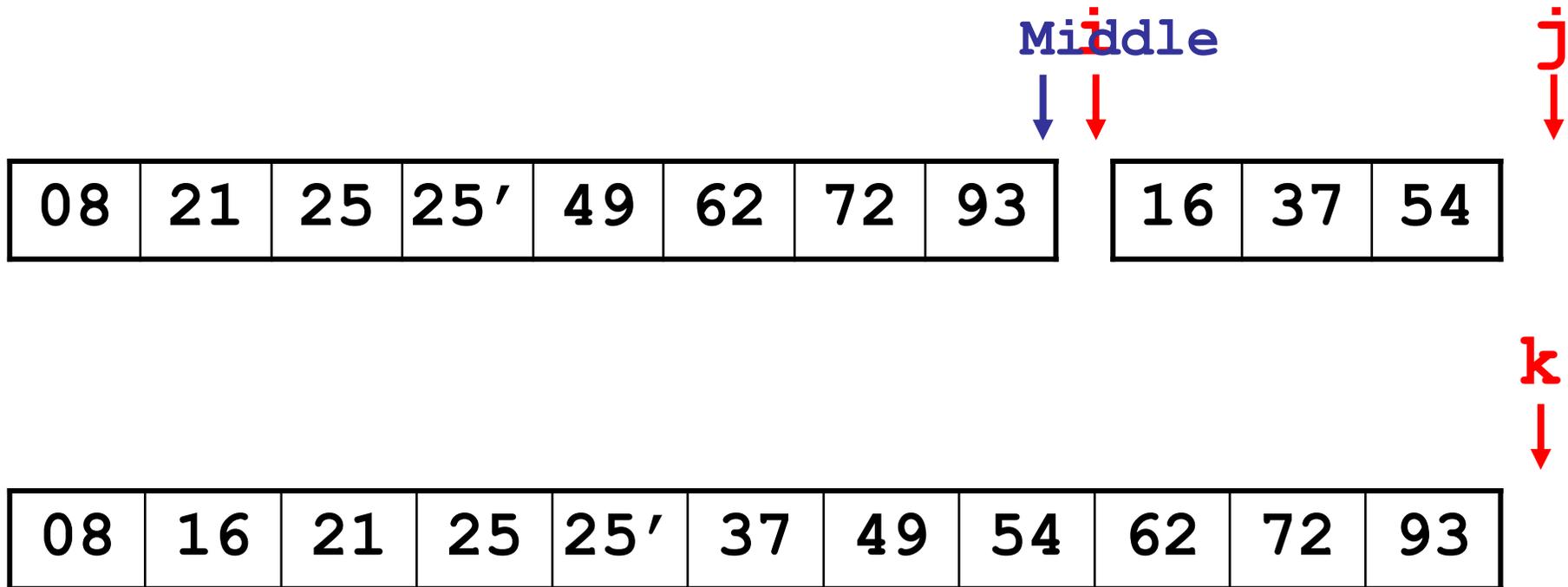
```

while (i <= Middle)
    Output[k++] = Data[i++];
while (j <= Middle)
    Output[k++] = Data[j++];

```



```
while (i <= Middle)
    Output[k++] = Data[i++];
while (j <= Middle)
    Output[k++] = Data[j++];
```



归并排序法

- 二路归并算法

- 如果两个序列都还有数据

- 挑选其中更小的一个写入目标序列

```
while (i <= Middle && j <= N)
    if (Data[i] <= Data[j])
        Output[k++] = Data[i++];
    else
        Output[k++] = Data[j++];
```

归并排序法

- 如果有一个序列已经扫描完毕
 - 只可能有一个序列扫描完毕
 - 把另一个序列剩余数据依次写入目标序列

```
// i还有剩余
while (i <= Middle)
    Output[k++] = Data[i++];
// j还有剩余
while (j <= Middle)
    Output[k++] = Data[j++];
```

归并排序法

- 迭代的归并排序算法
 - 假设初始序列有 n 个对象
 - 首先把它看成是 n 个长度为 1 的有序子序列 (归并项), 先做两两归并
 - 得到 $\lceil n/2 \rceil$ 个长度为 2 的归并项 (如果 n 为奇数, 则最后一个有序子序列的长度为 1)
 - 再做两两归并...
 - 重复, 最后得到一个长度为 n 的有序序列

length=1



length=2



length=4



length=8



归并排序法

- 时间复杂度
 - $O(n \log_2 n)$
- 空间复杂度
 - 需要另外一个与原待排序序列同样大小的辅助空间
 - 这是这个算法的缺点
- 稳定性
 - 稳定

基数排序

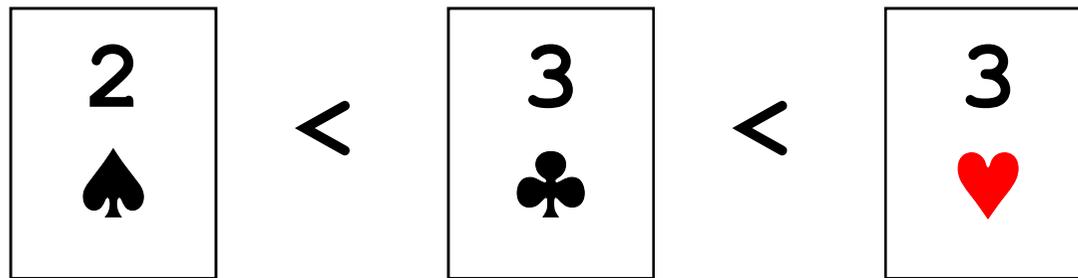
- 多关键字排序

- 前面的排序方法只有一个关键字（排序码）
- 有时候可能存在多个关键字，比如扑克牌

- 关键字1：面值 $2 < 3 < \dots < \mathbf{K} < \mathbf{A}$

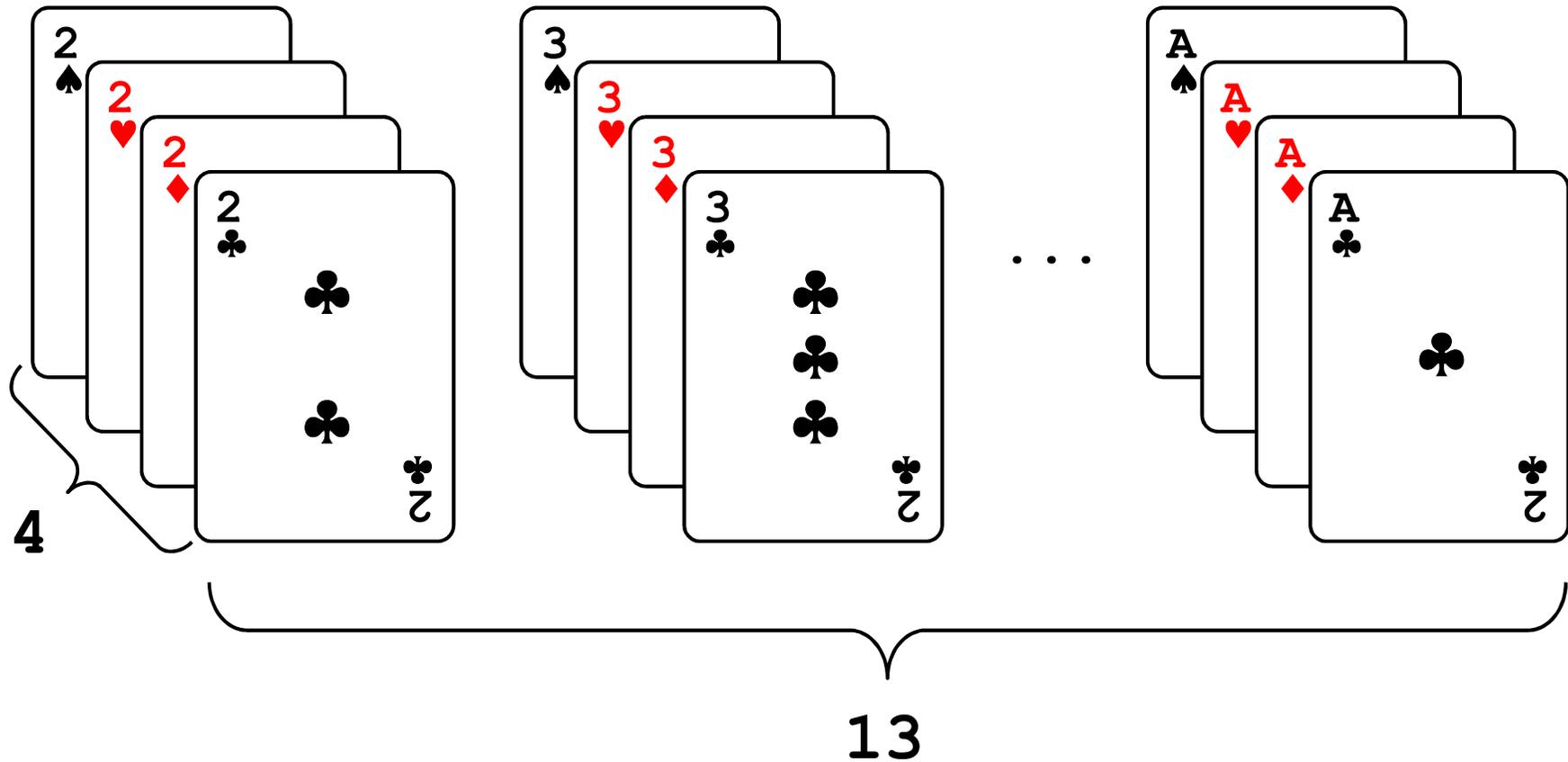
- 关键字2：花色 $\clubsuit < \blacklozenge < \heartsuit < \spadesuit$

- 在扑克牌中，面值是主关键字，当主关键字相同时再比较次关键字



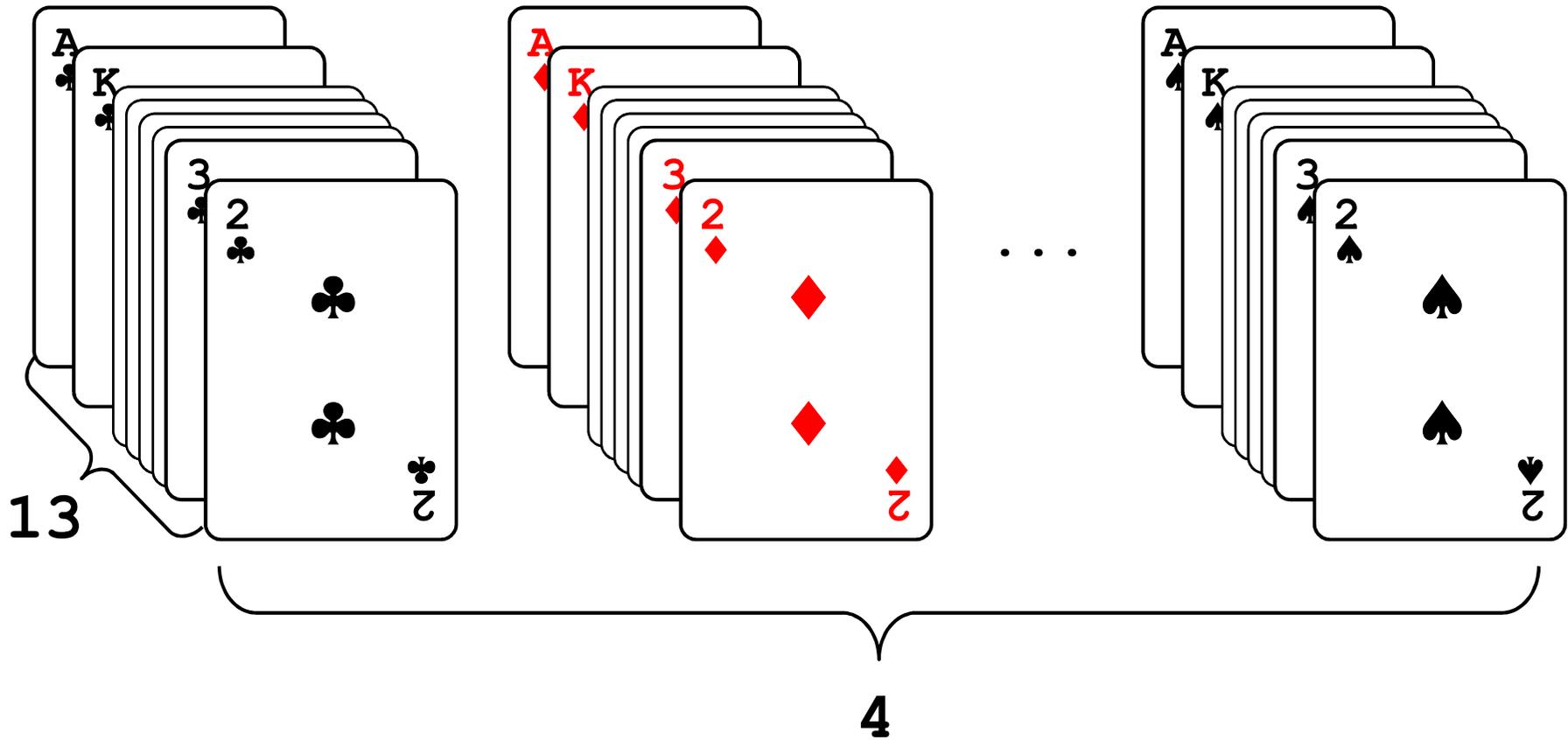
基数排序

- 主关键字优先对扑克牌进行排序



基数排序

- 次关键字优先对扑克牌进行排序



基数排序

- 扩展一下问题

- 在算术中， $300 > 299$ ，因为前者的百位数比后者的百位数大
- 也就是我们比较两个数字的大小，总是先看最高位，再看次高位，以此类推
- 因此可以把每一位数看作是一个关键字
- 每个关键字的取值范围是 $0\sim 9$
- 这里有3个关键字

基数排序

- 类似的

- **CBAD < CDAB**

- 可以把这里的每一位看作一个关键字

- 每一个关键字的取值范围是**A~Z**

- 这里有**4**个关键字

基数排序

- 链式基数排序算法

- 接下来我们都以关键字为数字来讨论

- 假设对如下记录进行排序：

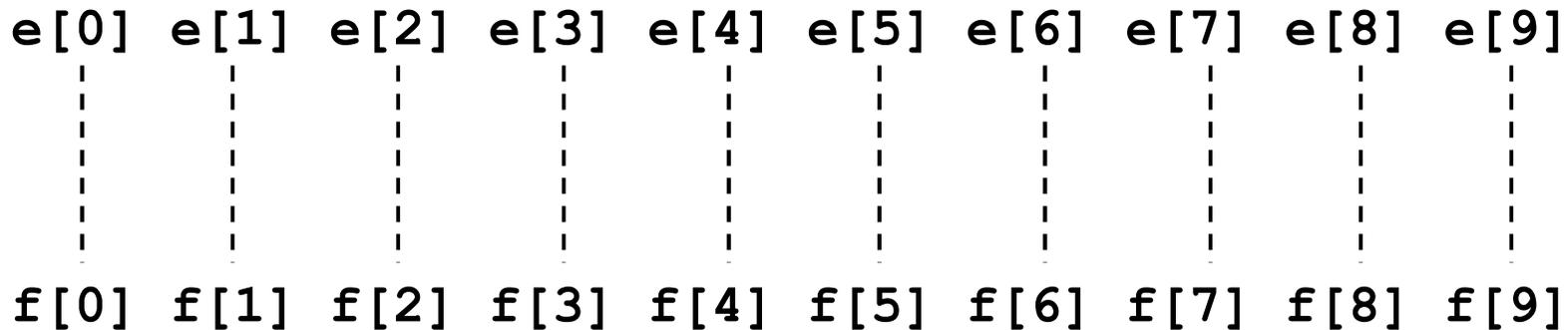
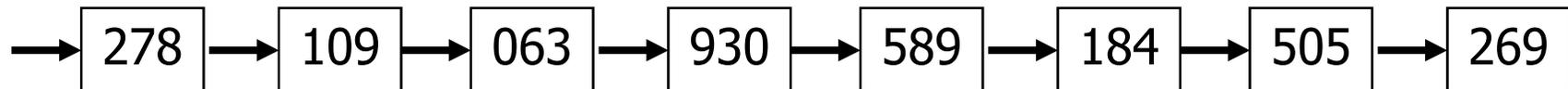
- 278、109、063、930、589、184、505、
269、008、083

- 注意：

- 这里的一条记录不是一个整数 (**int**)
- 而是有3个关键字
- 每个关键字是一个整数而已

基数排序

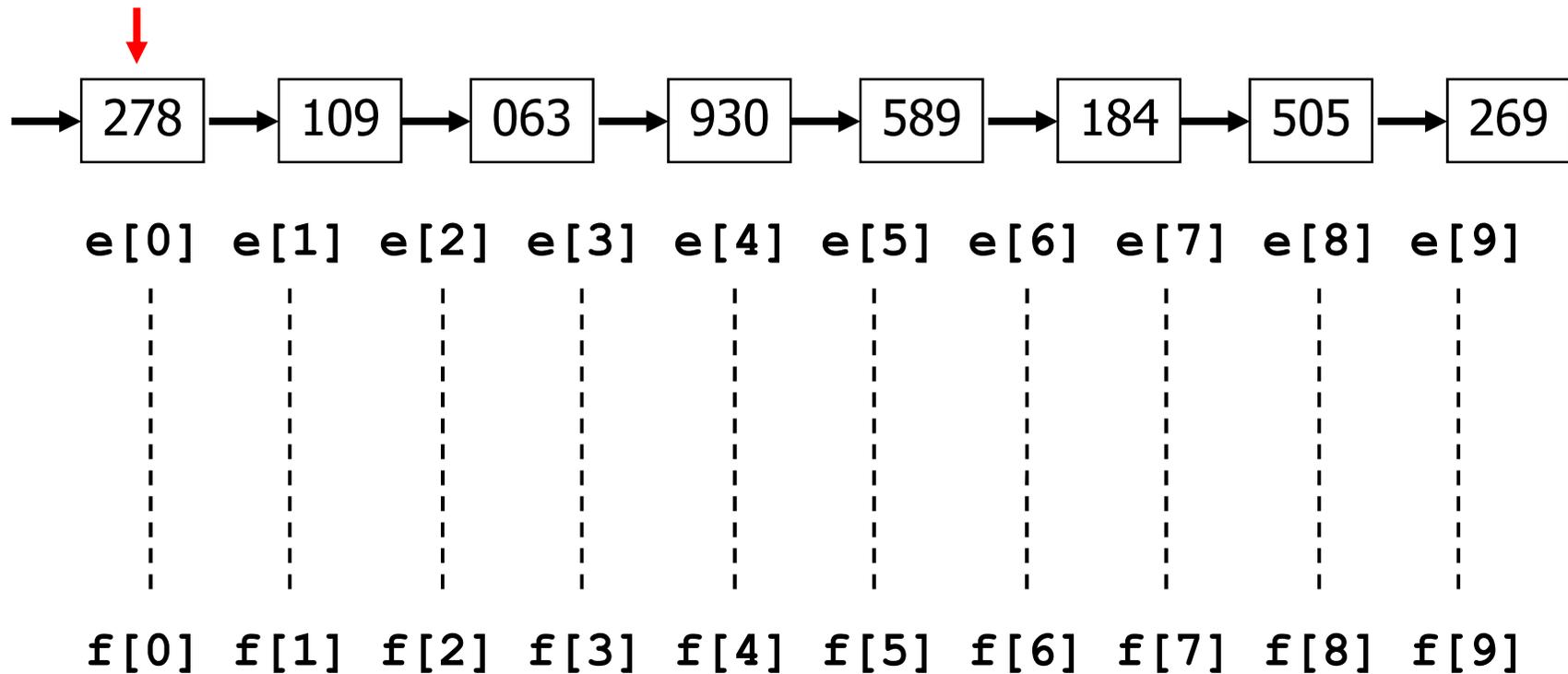
- 基本思想：“分配” + “收集”
 - 首先原始数据被保存在链表中
 - 关键字的取值范围是0~9，因此再准备10个队列（也用链表实现）



基数排序

- 第1趟：针对个位数

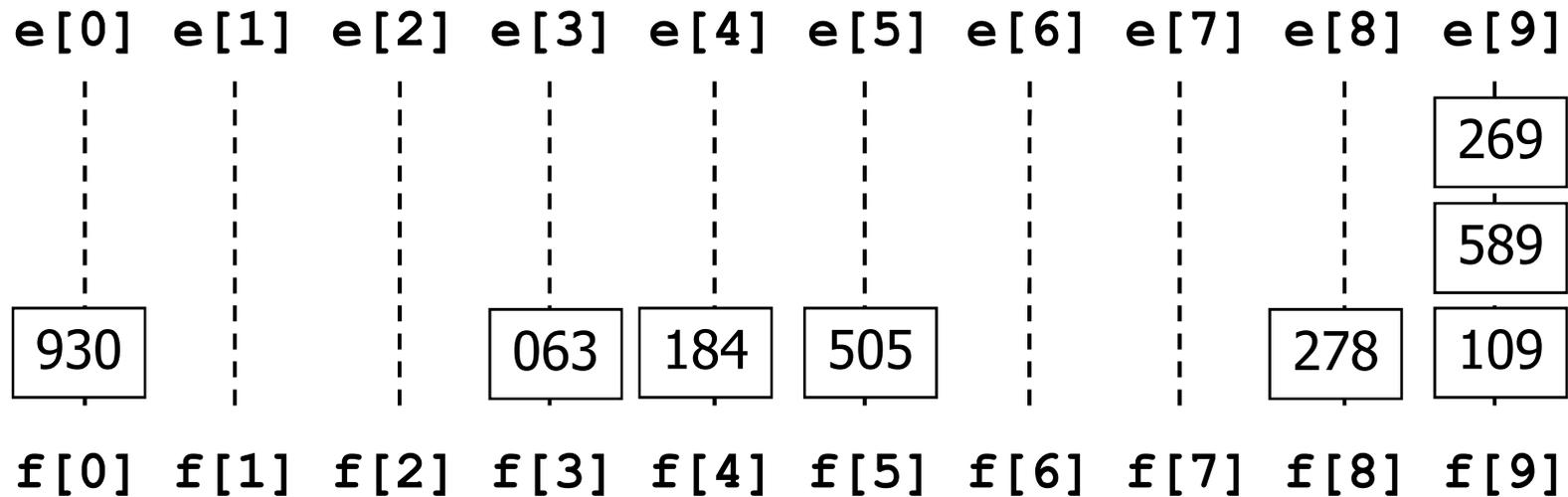
- “分配”：扫描每一个记录，按照个位数分别放到相应的队列中



基数排序

- 第1趟：针对个位数

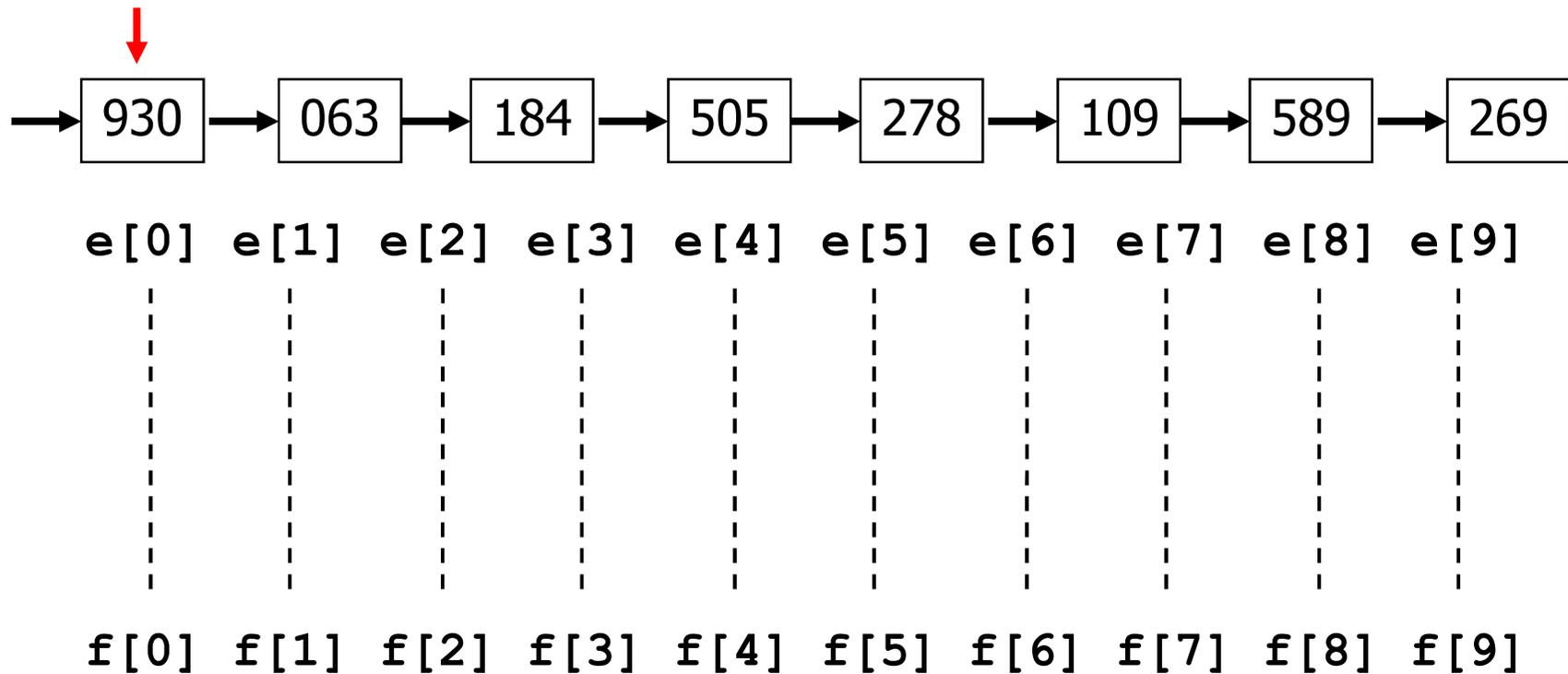
- “收集”：将各队列的记录重新组织成一个链表



基数排序

- 第2趟：针对十位数

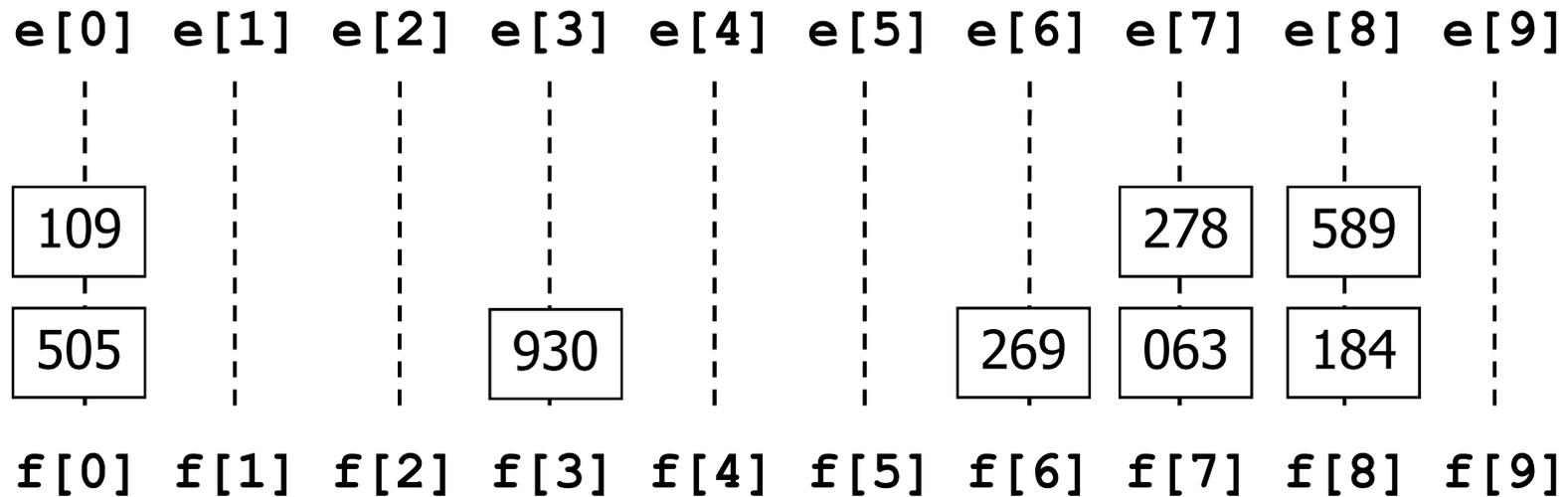
- “分配”：扫描每一个记录，按照十位数分别放到相应的队列中



基数排序

- 第2趟：针对十位数

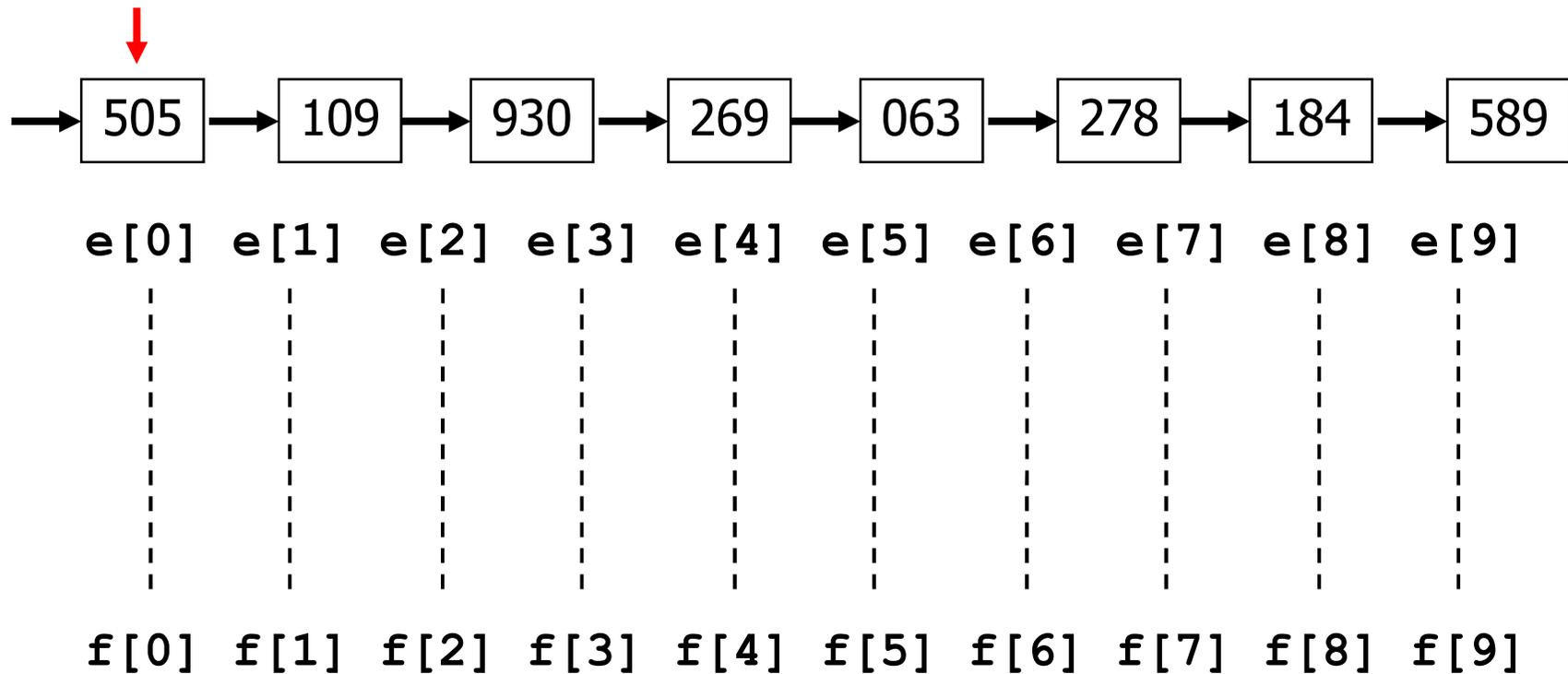
- “收集”：将各队列的记录重新组织成一个链表



基数排序

- 第3趟：针对百位数

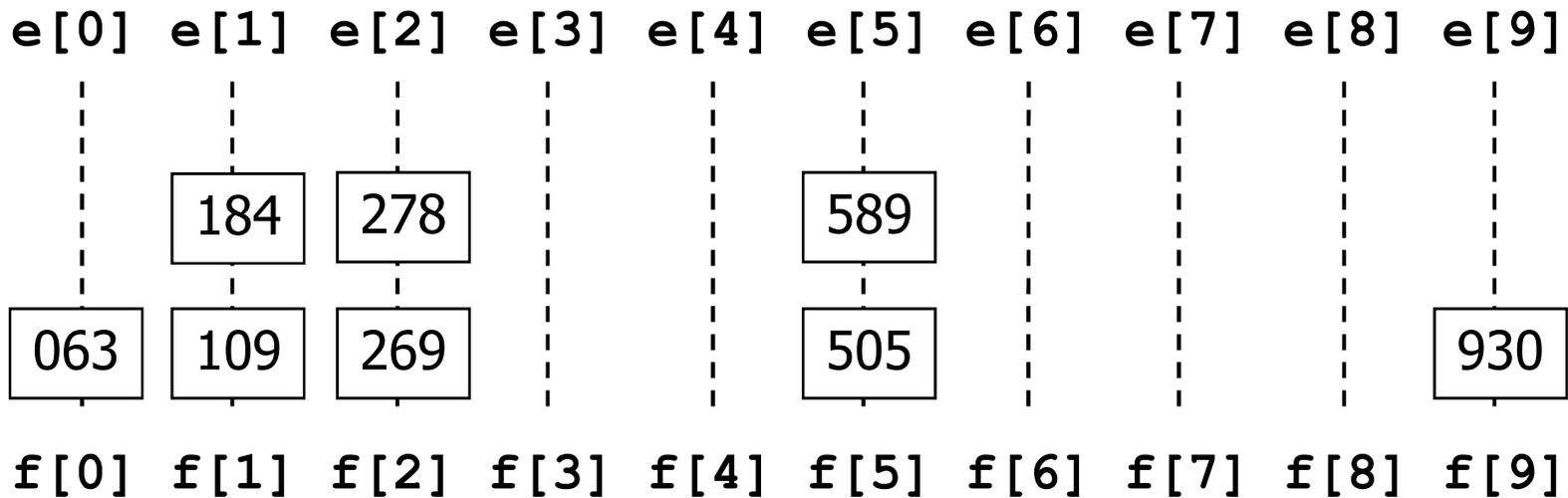
- “分配”：扫描每一个记录，按照百位数分别放到相应的队列中



基数排序

- 第3趟：针对百位数

- “收集”：将各队列的记录重新组织成一个链表



基数排序

- 具体的算法
– 详见**P288**

各种内部排序方法的比较

	最好时间	最差时间	平均时间	空间复杂度	稳定性
直接插入	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	√
气泡法	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	√
直接选择	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	×
快速排序	$O(n \log n)$	$O(n^2)$	$O(n \log n)$	$O(\log n)$	×
堆排序		$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(1)$	×
归并排序		$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n)$	√
希尔排序			$O(n^{1.3})$	$O(1)$	×

各种内部排序方法的比较

• 从平均时间来看

- 快速排序、堆排序、归并排序处于同一数量级
- 其中以快速排序为最优
 - 但是快速排序最差情况下复杂度较高
- 堆排序和归并排序相比较
 - 归并排序速度较快
 - 但是消耗附加存储空间更多
 - 一般用于外部排序

各种内部排序方法的比较

- 简单排序方法

- 包括气泡排序、直接插入、直接选择
- 其中直接插入最简单
 - 当数据基本有序，或 n 很小时最佳
 - 常和其它“复杂排序方法”相结合

- 总之

- 没有一种排序方法是最优的
- 只能根据实际情况进行选择

各种内部排序方法的比较

- 算法是否稳定的简单推断
 - 通常，“比较”只发生在相邻两个记录之间的排序算法是稳定的
 - 有可能对不相邻的两个记录进行交换的算法是不稳定的

作业和思考题

- 作业

- 习题集P61: 10.1 (1) ~ (4)

- (2) 中的增量 $d[] = \{5, 3, 1\}$